

中国农业机械化科学研究院編

---

# 农业机械试验鉴定方法

(試 行)

内部发行

---

中国工业出版社

中国农业机械化科学研究院

# 农业机械试验鉴定方法

(试行)

中国工业出版社

为了早日通过“选、改、创”的道路，提供各种性能好、效率高、成本低、寿命长的农业机具。农业机械部特编制“农业机械试验鉴定方法”一书。

本书主要内容：包括农业机械试验鉴定通则一篇及犁、圆盘耙、镇压器、播种机、中耕机、喷雾器、喷粉器、谷物收割机、谷物联合收割机、脱粒机与谷物清选机等十一种农业机具的试验鉴定方法。附录中并介绍了各种测定方法。

本书可供农业机械试验鉴定工作者参考使用。

## 农业机械试验鉴定方法

(试行)

中国农业机械化科学研究院编

\*

中国农业机械化科学研究院编辑(北京郊外北沙滩)

中国工业出版社出版(北京市崇文区西河沿 10 号)

(北京市书刊出版事业局许可证字第 110 号)

机械工业出版社印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行·各地新华书店经售

\*

开本 850×1168 1/32·印张 10 3/8·字数 276,000

1963 年 12 月北京第一版·1963 年 12 月北京第一次印刷

印数 0,001—2,110·定价(10-6)1.80 元

\*

统一书号：15165·2554(农机-48)

## 前　　言

解放后，我国农业机械化事业在党的正确领导下，有了很大的发展。党的八届十中全会根据以农业为基础以工业为主导的发展国民经济的总方针，提出了进一步巩固集体经济，发展农业生产，并且逐步地，分批分期地，因地制宜地实现农业技术改革这一伟大的历史任务。这样就更迫切地要求农业机械科学的研究工作者，通过“选、改、创”的道路，能够早日提供性能好、效率高、成本低、寿命长的农业机械为农业生产服务，以提高劳动生产率及单位面积产量。这就要求必须做好农业机械的试验鉴定工作。

为了更好地在全国开展农业机械的试验鉴定工作，必须有一个统一的试验鉴定方法。为此，我们收集了一些有关试验鉴定的资料，并且根据试验鉴定工作中的一些体会，编写了这本“农业机械试验鉴定方法”，以供农业机械试验鉴定工作者参考。

本方法内容包括农业机械试验鉴定通则、十一种主要农业机械试验鉴定方法及附录三部分。在编写中为了避免重复，对各种农业机械试验鉴定方法内带有通用性的项目及测定计算方法，均分别归纳编入农业机械试验鉴定通则及附录内，而在各种农业机械试验鉴定方法中没有列入。因此在进行每种农业机械的试验鉴定时，应结合前后内容。由于我国各地区的具体自然条件不同，又加以编写时间短促及水平的限制，本方法未必完全适用于每个地区和每种机械的试验，所以在实践中应结合地区情况及实际要求参考使用。并希望读者在工作中对本方法提出宝贵意见，以便不断充实和提高。

本方法在编写初期，曾由农业部农业机械管理局试验鉴定站参加，并提供资料，在此致以谢意。

# 目 录

## 前言

农业机械試驗鑑定通則	5
犁的試驗鑑定方法	24
圓盤耙試驗鑑定方法	47
鎮壓器試驗鑑定方法	66
播種機試驗鑑定方法	77
中耕機試驗鑑定方法	111
噴霧器、噴粉器試驗鑑定方法	143
谷物收割机与谷物联合收割机試驗鑑定方法	173
脫谷机試驗鑑定方法	207
谷物清选机試驗鑑定方法	228

## 附录

一、土壤含水率測定	243
二、土壤絕對含水率簡易測定法	243
三、土壤堅實度測定	246
四、土壤容重的測定	247
五、土壤機械組成(質地)測定	248
六、地形坡度的測定	260
七、耕前、耕后地面及沟底不平整程度測定	261
八、耕后土壤膨松程度測定	262
九、籽粒含水率測定及標準含水率下重量的換算	263
十、籽粒(肥料)容重測定	264
十一、休止角測定	264
十二、各種籽粒形狀的長、寬、厚度圖形	265
十三、氣流的速度與風量測定	265
十四、牽引阻力的測定	266
十五、扭力矩測定	271
十六、所需功率測定	272
十七、牽引力及功率利用率	273
十八、滑行率及滑轉率	274
十九、試驗數據的整理及統計方法	274
二十、主要作物性狀測定	320

## 农业机械試驗鉴定通則

农业机械試驗鉴定工作是通过科学的实地試驗和鉴定，以确定机器的结构性能、制造质量、机器对各地区农业技术要求的适应性，以及評定在农业生产中的經濟性与可靠性。

进行試驗鉴定的机器，因情况不同其目的也各异：

1. 准备投入生产的新設計創造的、改进的、仿造的机器，是为了試驗鉴定其能否投入小批生产或大量生产。
2. 引进的机器，是为了試驗鉴定其对地区的适应性。
3. 对已經投入生产的机器，是为了抽查机器的制造质量与作业质量是否能保持当初鉴定合格时的质量。

試驗鉴定工作的內容包括技术测定、性能試驗及生产試驗。

試驗鉴定时，可根据要求不同，觀察或測定所規定的全部項目或其中的部分項目。

試驗鉴定时所依据的各项指标，应以已批准的設計任务书、制造驗收技术条件及各项文件中所規定的为准。如果在技术文件中对某些指标沒有明确规定时，一般应選擇一种同类型机器或以当地农业生产的要求指标作为对照。对照机器应選擇当地目前使用最好的机器，或仿造的原样机，并在相同条件下进行对比試驗鉴定。机器的各项指标，可以与对照机器或当地农业生产要求指标进行比較，从而确定指标是否优越。如果在技术文件上沒有規定的指标，那末单一机器的試驗結果，往往无从判定指标的优越程度，在不同条件下所得到的試驗結果也会失去对比的价值。另外，在許多机器同时进行試驗时，有时不能在一块土地上或同一天內全部試完，可以将未試驗的几种机器与对照机器一起在另一块土地或其他日期再进行試驗。这样，試驗結果虽然是在不同情况下得到的，但因为有对照机器同时試驗，就可以分別与对照机

器的指标进行比較，來判定这些机器的优越性。

## 一、技术測定

技术測定的任务是确定机器的技术状态、結構設計的合理性、使用保养的方便性以及制造装配质量与包装等方面 的鉴定。

在进行技术測定时，应結合提供試驗鉴定单位所提出的已批准的技术文件（如設計任务书、图纸、制造驗收技术条件、机器說明书等文件）进行之。

机器在性能試驗前和生产試驗后，都要作技术測定的項目。使鉴定机器在通过生产使用后，所发现的有关結構設計与制造装配质量等方面的缺陷，能更好的加以評定和分析机器的优缺点。技术測定时一般用觀察和測定相結合的方法进行。

### （一）結構設計方面的測定

1. 檢查被測定机器的技术性能是否符合于所提出的已批准的技术文件的要求。

2. 檢查图纸及技术文件是否齐全。图纸与技术文件的质量是否符合規定标准及工厂成批生产的要求。

3. 檢查机器設計的合理性及設計制造工艺性，并測定机器与原設計是否有不符之处。

4. 檢查机器工作部件的設計参数是否正确和是否合乎要求。

5. 測定机器工作部件的升降机构与調整位置的範圍（結合檢查已批准的“制造驗收技术条件”时进行）。

6. 測定机器工作部件的相关尺寸及配置情况（結合檢查已批准的“制造驗收技术条件”时进行）。

7. 測定机器重量：

（1）測定主要零部件的重量。

（2）測定机器支承点上的重量分布，測定时应将机器置于水平位置。

（3）各支承点上的重量总和，即为机器的总重量。

（4）悬挂式农业机器除称得机器总重外，并应測定机器悬

挂在拖拉机上时，拖拉机各輪上支承点的重量。

(5) 机器在工作时，如裝有种子、肥料、收获物、燃油、潤滑油、水等物料及必須的操作手时，应另測工作状态下的重量。

(6) 机器上所应用的不同材料，应根据制造的材料明細表計算出各种材料（如鋼、鐵、木材、竹材等）部件的总重量。

(7) 供改装用的部件，及机器的备件、附件等重量应分开計算。

#### 8. 测定机器重心位置及在支承面上的重心迹：

(1) 重心位置应由三个座标来确定。机器及机組(拖拉机和悬挂式农具)的重心位置，可以从测定机器前支承点与二行走輪支承点的重量及輪式拖拉机前后輪支承点重量，左右輪支承点重量，以及将前輪吊起（不小于 $15^{\circ}$ ）后，测定后輪重量或吊挂点重量而列出力矩方程式算得。履带式拖拉机測量前部、后部、左右履带支承点重量时，可以将测定部分呈水平或傾斜的位置測定之。用座标  $a$ （重心离后輪軸線的垂直平面的距离），座标  $h$ （重心离地高度），座标  $e$ （重心对纵向对称垂直面的偏移量，应注明偏右或偏左）来表示。

①座标  $a$ ：将机器或机組的拖拉机放置在水平位置时进行測定，可以将机組在磅秤上称得前支承点重量，或吊起前支承点，使机組呈水平，用測力計測得[如图 1(甲)]。

$$a = \frac{P_1}{G} L \text{ (毫米)}$$

式中  $P_1$ ——机器前支承点，或机組的拖拉机前部支承点重量（公斤）；

$G$ ——机器或机組总重量（公斤）；

$L$ ——后支承点至前支承点（或吊挂点）的水平距离（毫米）。

②座标  $h$ ：将机器或机組的拖拉机前端吊起成一角度（不小于 $15^{\circ}$ ），测定后支承点重量或用測力計測定吊挂点的重量[如图 1(乙)]。

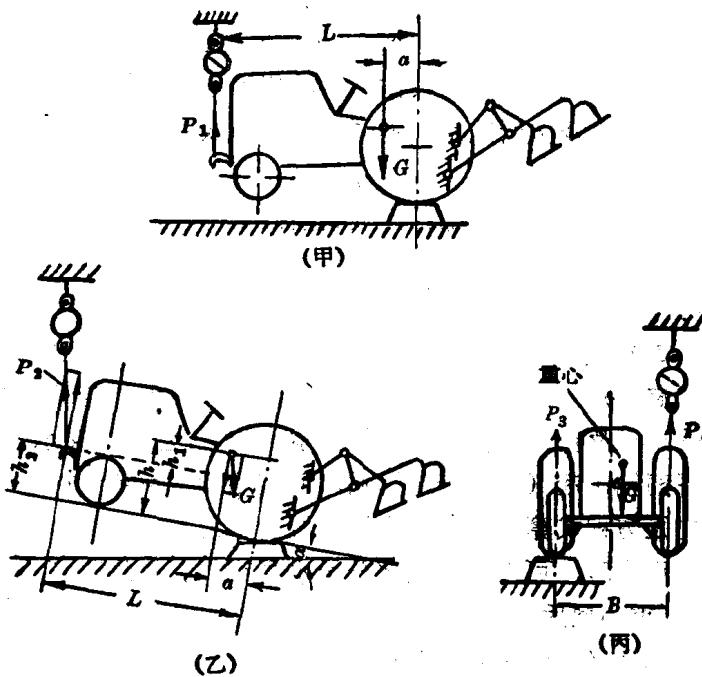


图1 机組重心示意图

$$h = h_1 + h_2 \text{ (毫米)}$$

式中  $h_1 = \operatorname{ctg} \alpha \left( a - \frac{P_2}{G} L \right)$ , 从重心到吊挂点的垂直于支承面的距离 (毫米);

$\alpha$  ——机器或机組的拖拉机吊起后, 对水平面的倾斜角 (度);

$h_2$  ——吊挂点到支承面的距离 (毫米)。

对較輕便的机器, 在求座标  $h$  时, 也可以将机器翻轉90°, 另测定三个支承点重量, 用求座标  $a$  的方法求出座标  $h$  的位置。

(3) 座标  $e$ : 机器或机組的拖拉机在水平位置时, 测定右輪或右履帶 ( $P_3$ ), 左輪或左履帶 ( $P_4$ ) 的支承点重量或用测力計测定吊挂点的重量[如图1(丙)], 及左右輪或左右履帶的中心距离 ( $B$ )。用下列公式計算  $e$  值, 并注明偏左或偏右:

当  $P_4 > P_3$  时，重心偏左

$$e = \frac{P_4 - 0.5G}{G} B \text{ (毫米)}$$

当  $P_4 < P_3$  时，重心偏右

$$e = \frac{0.5G - P_4}{G} B \text{ (毫米)}$$

(2) 机器在支承面上的重心迹：简单而轻便的机器，可以用重心迹仪将机器通过三个点挂起来，在水平位置时测得重心迹。

重心迹也可从测定机器的三个支承点的重量，按照重心位置的测定方法中，求得座标  $a$  与座标  $e$  的位置，就可以得到机器在支承面上的重心迹（犁的重心迹测定方法，详见犁的试验鉴定方法）。

#### 9. 测定机器及机组的通过性：

##### (1) 运输间隙。

① 工作部件在最大（或深）工作位置，转成运输状态时的离地间隙（在地头提起转弯时）；

② 工作部件在最小（或浅）工作位置，转成运输状态时的离地间隙（在地头提起转弯时）；

③ 最大运输间隙（工作部件提到最大可能升起高度时）。

(2) 作物行间的通过性：对田间管理及部分收获机械应测定机器及机组离地面的最大通过高度，轮幅，轮距调整范围，保护带范围等方面通过性能。

10. 机组的最小转弯半径：机组在平坦场地上向左向右作  $180^\circ$  以上的迴转，测定其最小转弯半径。

(1) 机组最小转弯半径：以拖拉机驱动轴中点  $O$  点为机组中心，机组的转弯中心  $O_1$  是拖拉机前轮中心线与后轮轮轴延长线和牵引的机器轮轴延长线的交点，此交点至机组中心  $O$  的距离叫做转弯半径  $R$ （见图 2），在测定时应以机组转弯时，全部轮子向前滚动而无侧向滑移时为准。机组的转弯半径在田间测定时不是一个等半径划的圆弧，在试验测定时可以测量很多次的拖拉机内

外两个驅动輪中心的轉弯軌迹的直徑，求其平均的轉弯半徑。

$$R = \frac{D_H + D_K}{4}$$

式中  $R$  —— 轉弯半徑；

$D_H$ ,  $D_K$  —— 对应于外，內鏈軌（或驅动輪）軌迹的直徑。

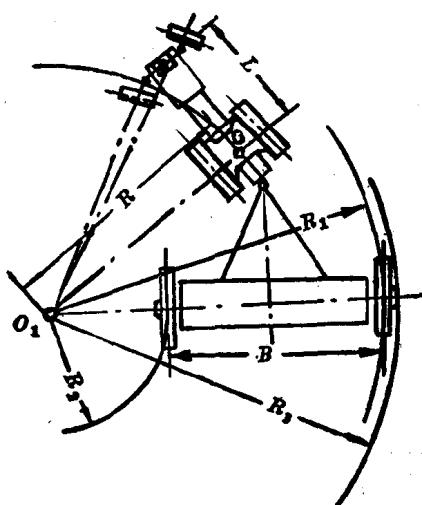


图 2 机组轉弯半徑圖

(2) 轉弯时外侧最远輪轍中心的最小轉弯半徑—— $R_{10}$ 。

(3) 轉弯时最內側輪轍中心的最小轉弯半徑—— $R_{11}$ 。

(4) 水平通过半徑：机組离轉弯中心最远一点投影的最小轉弯半徑—— $R_s$ 。

11. 机組的地头最小迴轉空地的宽度：地头迴轉的方法因作业方式不同而异。在作 $180^\circ$ 迴轉时，机組迴轉可分为有环节和无环节两种。在測定时应同时测定机組二种迴轉方法的地头最小迴轉空地的宽度。

12. 悬挂机器机組的横向稳定极限角及纵向稳定极限角：机組的极限角可以用吊車将机組的一侧吊起，直到开始翻倒时为止。这时机組与地面所成的倾斜角度即为其极限角。极限角也可以用公式来計算。

(1) 不致翻轉的履帶式拖拉机机組的上坡极限角:

$$\phi_{\text{限}} = \operatorname{tg}^{-1} \frac{a - C_1}{h} (\text{度})$$

不致翻轉的履帶式拖拉机机組的下坡极限角:

$$\phi'_{\text{限}} = \operatorname{tg}^{-1} \frac{C_2 - a}{h} (\text{度})$$

式中  $a$  ——机組重心位置座标  $a$ , 离通过后驅动輪軸線的垂直平面的距离 (毫米);

$h$  ——机組重心位置高度座标  $h$  (毫米);

$C_1$  ——机組履帶拖拉机履帶支承面后邊緣与通过拖拉机驅动輪軸線的垂直平面間的距离 (毫米);

$C_2$  ——履帶支承面前邊緣与通过拖拉机驅动輪軸線的垂直平面間的距离 (毫米)。

(2) 不致翻轉的輪式拖拉机机組的上坡极限角:

$$\phi_{\text{限}} = \operatorname{tg}^{-1} \frac{a}{h}$$

不致翻轉的輪式拖拉机机組下坡极限角:

$$\phi'_{\text{限}} = \operatorname{tg}^{-1} \frac{L - a}{h}$$

式中  $L$  ——軸距 (毫米)。

(3) 不致翻轉的履帶式与輪式拖拉机机組的横向倾斜极限角:

$$\alpha_{\text{限}} = \operatorname{tg}^{-1} \frac{0.5B - e}{h} (\text{度})$$

式中  $B$  ——輪距或履帶距 (毫米);

$e$  ——机組重心对纵向对称垂直平面的偏移量 (毫米)。

13. 测定傳动机构可組合达到的速比的数量、速比的数值。

14. 测定操纵机构 (升降杠杆、手柄、操纵杆、踏板等) 操作时的作用力、行程、方便性及可靠性。操纵机构所需的作用力, 可以用彈簧秤順用力方向測定之, 舵輪上的作用力可用扭力扳手測定之。

15. 测定机器上容器 (种子箱、肥料箱、收集箱等) 的容积及装滿物料后的容积重量。

16. 檢查机器的傳動部分是否具有安全防护裝置及其可靠性。
17. 觀察机器在工作时，对操作手的視野是否有妨碍。
18. 观察（并通过生产鉴定）机器对操作手的劳动条件是否良好。
19. 机器的調整、装配、拆卸以及緊固部件和零件的便利性和可靠性。
20. 照相：对机器应攝取左、右側及前、后方向的照片，以及主要工作机构的照片。
21. 編制技术特征表：机器經過設計結構的鉴定以后，应編制技术特征表（如外形尺寸、工作幅寬、深度、行数、行距、傳动机构形式及速比、重量、滾筒型式及調節範圍等）。
22. 操作人員数量：包括直接和間接的操作人員。

## （二）制造、装配质量方面的鑑定

1. 根据已批准的“制造驗收技术条件”檢查机器及零部件的制造装配质量是否符合原設計的要求。
  2. 檢查机器所用材料是否合适，如果有代用材料，應檢查代用是否合理、恰当及对原来結構設計影响的程度。
  3. 檢查外购件、协作件的质量。
  4. 外觀檢查：觀察整台机器、零部件及附屬裝置有无損傷現象。装配、焊接、加工面、鉚釘鉚合、螺栓緊固及油漆等质量是否良好，是否符合于驗收技术条件。
  5. 試運轉：动力傳動的机器，应在不同轉速下进行試運轉。檢查机器運轉是否正常；有无不正常的响声；相互作用的零件有无敲击声；离合器，操纵机构，驅动皮帶輪和动力輸出軸的結合机构，液压机构等的作用是否正常。在試運轉時可結合測定某些技术鑑定項目。
  6. 易磨損零件的初測：
- （1）測量方法：
- 凡零件的磨損面，用量具能够測量的，如軸頸、滾柱、軸套；

圓盤開沟器……等零件，可以用量具直接測量之。

凡零件的磨損面比較複雜，不易用量具直接測出的，如犁的自動升降機構的棘輪、齒輪、鏈條……等，可以繪出零件磨損前后的外形，稱出其重量，用測定重量耗損的方法確定磨損量。

### (2) 測定时應注意的事項：

①測量前應將零件仔細清洗，摩擦面應洗淨擦干。

②軸頸、軸套和滾柱軸承滾柱的直徑應在兩個斷面上按兩個相互垂直的平面測量，并在不磨損的各部位上用打記號或刻線方法標出測量面記號，如零件簡圖上標出被測斷面的座標，應從不磨損端算起。

③在滾柱軸承上至少應測定三個位於圓周上彼此等距的滾柱。

④摩擦面直徑的測量精度應達 0.05 毫米，其他尺寸的測量精度應達 0.5 毫米，稱量精度對小零件應達到 0.1 克；大的零件因限於稱量設備，稱量精度可達 1 克。

⑤通過生產試驗後，應對易磨損件進行復測，檢查磨損程度。

### 7. 在機器進行裝配過程中應檢查：

(1) 機器在裝配時的方便性與可靠性。

(2) 需要潤滑的地方有無潤滑點，各潤滑點所在位置是否合理，注油是否容易。

(3) 零件、部件的製造質量、裝配質量是否良好，是否符合驗收技術條件。如焊接、加工面、鉚釘、鉚合螺栓等。

(4) 在整個試驗鑑定工作中應該完全使用機器上附帶的工具，以考查機器上附帶的工具是否完備够用，是否符合于已批准的驗收技術條件。

(5) 备件、附件的种类及数量是否齐全够用，能否互換。

(6) 檢查機器的防銹層和油漆的質量是否符合技術文件的要求。

(7) 說明書的內容是否全面、完整、通俗易懂。

### 8. 對已裝配好的機器應檢查：

- (1) 主要工作部件相互位置的正确性。
  - (2) 傳動機構動作是否正確，有無歪斜，并檢查齒輪間隙大小，鏈條應有的張力等。
  - (3) 檢查升降機構的作用、可靠性、靈活性及自動升降機構升降所需的时间。
  - (4) 操作機構動作的正確性。
  - (5) 有無變形及其他缺陷。
  - (6) 輪子的徑向與軸向擺動：測定時將輪子架起，使其轉動。測定徑向擺動時，在輪子的徑向邊緣置一指示器；測定軸向擺動時將指示器放在輪子的軸向，指示器與輪沿間距的最大偏差即為擺動的尺寸。
9. 包裝質量的鑑定(只對成批生產的機器進行)：
- (1) 包裝的機器與裝箱單的內容是否符合。
  - (2) 包裝是否牢固合理，並保證不損壞或遺失零件。
  - (3) 是否符合經濟實用和便於搬運的原則。

在技術測定過程中如發現機器在製造上或結構上有一般性的缺點時，可以加以修理，但不能影響原結構的性能。如發現有嚴重的缺點且短期內不能解決時，應提出處理意見，報請領導部門批准，對性能試驗及生產試驗內容可暫不進行。

## 二、性 能 試 驗

性能試驗的任務：是為了評定機器的作業質量是否符合當地農業技術要求及機器的性能在當地農業生產上應用的適應性。

### (一) 試驗前的準備工作：

1. 試驗場地及試驗用物料的選擇：供機器試驗的田地及場地的地勢、地形、地面坡度、面積、土壤質地、作物種類、作物輪作制度、作物栽培方法以及試驗用物料等，應具有當地農業生產的代表性。試驗時可選擇一或兩種條件進行試驗。對田間管理用機器及某些收穫機器應選擇作物行距一致的田地進行試驗（最好是與試驗機器配套的播種機所播種的田地），以免因行距與試驗機器不

相配合作影响机具工作效果，而不能进行正常試驗。对試驗用物料，应与当地农业生产上的情况一致，一般不得因試驗而作特殊处理。試驗地的面积及試驗用物料，应能满足各种机器試驗项目的要求。

2. 試驗地的区划：在选择好的試驗地里，应划出試驗調整区及性能試驗区，其条件均应一致。試驗地段的长度，一般說来，对机引的机器最好不少于200米，地段內稳定区（机器启动到作业正常的区段）不少于20米；对畜力牵引的机器最好不少于100米，地段內稳定区不少于10米。在南方水田地区及山区应根据当地条件适当区划长度，在进行机器的对比試驗时試驗地的条件也应完全相同。

3. 試驗地的調查：对試驗地的地形、地势、地面坡度、有无障碍物、耕作情况及面积大小等进行調查。

4. 土壤、作物、杂草、試驗物料的調查：在試驗时应对土壤质地、土壤坚实度（无土壤坚实度仪时可暂用土壤容重代替土壤坚实度）、土壤含水率（指絕對含水率，如有必要用相对含水率时，在表格中注明）进行調查，調查的深度应与机器作业的深度范围适应，并分层取样。在試驗区内最少取样五点，并算出其平均值。

对試驗的作物及杂草，应根据与各試驗机器有关的项目进行。調查其高度、寬度、行距、株距、密度、含水率、每平方米产量或重量……等。

对試驗用物料，应調查其种类、容重、含水率、純洁度、含杂质……等。

5. 气象資料：在試驗当时测定与各試驗机器有关的气象資料，如雨量、气温、空气相对湿度、風向、風力等。如无气象设备时，可向当地气象站联系取得資料。

6. 机器的准备：在性能試驗前，应按照使用說明书及农业技术要求，对机器进行正确的調整与保养，工作部件应擦磨光洁，不使有污锈，以保証机器在試驗时具有正常技术状态及調整位置，試驗机器所配动力应与該机器的要求相符合。在对比試驗时，应根据試驗性质选择当地目前使用最好的机器、改进前的机器或仿

造的原样机作为对照机器。

7. 試驗用仪器的准备及校正：在試驗过程中应用的仪器，均应准备妥善。在使用以前必須对仪器进行严格的校正。

(二) 調整試驗：机器在进行性能試驗以前，应先在試驗地的調整試驗区，或用試驗用物料进行調整試驗。在各部分位置調整准确，使作业质量达到要求时，应記錄各調整位置，再进入試驗区进行性能試驗。在性能試驗的各項目測定时，机器調整的位置应与記錄符合，如果調整位置有改变时，也应更改記錄。

(三) 性能試驗項目与方法：參照各种机器的試驗鉴定方法进行。

(四) 机器通过試驗后，应作出性能試驗的小結，以确定机器是否符合当地农业技术要求与作业质量要求，及在农业生产上应用的可能性。如与同类型机器进行对比試驗时，应在相同条件下进行試驗，并作出对比結論。

机器經過性能試驗后，如发现不能符合試驗地区的农业技术要求，及不适用于在农业生产上应用，而无法进行生产試驗时，应提出处理意見，报請領導部門批准，就不再进行生产試驗。

### 三、生产試驗

生产試驗的任务主要是使机器在生产条件下，通过較长期的生产使用，来确定其使用可靠性、地区适应性、耐用性及使用經濟指标。

#### (一) 試驗前的准备工作：

1. 試驗場地及試驗用物料的选择：其要求与性能試驗时相同。試驗地面积及試驗用物料应至少满足于进行一个农业生产季节的作业数量。

2. 試驗地的調查：提供生产試驗的各試驗地，均应調查記錄其地勢、地形、平坦程度、面积等，其項目与性能試驗相同。

3. 土壤、作物、杂草及試驗用物料的調查：生产試驗中对于土壤、作物、試驗用物料的調查与性能試驗的要求相同，但可