

# 无线电接收装置

中

苏联 B. I. 西福罗夫著

人民邮电出版社

# 中冊 目錄

第八章 超高頻波段內電子管的特性 .....	325
1. 电流通过电子管的一般規律 .....	325
2. 由运动电荷感应电流的規律 .....	328
3. 把放大管当作有源四端網絡 .....	333
4. 超高頻波段內放大管的参数 .....	335
5. 超高頻波段內放大管的等效电路和特性方程式 .....	338
6. 超高頻波段內電子管的輸入導納 .....	341
7. 超高頻波段內電子管的互导、輸出導納和轉移導納 .....	353
8. 超高頻放大管 .....	358
第九章 超高頻波段內的諧振电路和傳輸線 .....	365
1. 引言 .....	365
2. 集总常数的超高頻諧振电路的一般特性 .....	366
3. 超高頻電容器 .....	369
4. 超高頻電感綫圈 .....	373
5. 過渡式的寬波段諧振电路 .....	382
6. 諧振綫的一般特性 .....	385
7. 諧振綫的計算 .....	390
8. 空腔諧振器的一般特性 .....	401
9. 空腔諧振器的計算 .....	405
10. 饋電綫和波导 .....	412
第十章 電子管和諧振电路的內部噪声 .....	425
1. 导体内部热运动的噪声 .....	425
2. 天綫的噪声 .....	428
3. 電子管的噪声 .....	430
4. 超高頻波段內電子管的噪声 .....	436
5. 把電子管当作噪声有源四端網絡 .....	439
6. 初級噪声参数和電子管的等效噪声电路 .....	440
7. 起伏干扰的形成 .....	447
第十一章 超高頻放大器的一般理論 .....	450
1. 電子管的次級放大参数 .....	450
2. 最大放大量的条件 .....	451

---

3. 电子管初級与次級放大参数間的关系 .....	454
4. 最大信号噪声比的条件。电子管的次級噪声参数 .....	465
5. 电子管初級与次級噪声参数間的关系 .....	470
6. 多級电路中的噪声关系 .....	477
<b>第十二章 超高頻接收机的各部分.....</b>	<b>482</b>
1. 超高頻接收机的輸入电路 .....	482
2. 超高頻放大器 .....	492
3. 超高頻外差振蕩器 .....	517
4. 超高頻变頻器概論 .....	525
5. 超高頻变頻的一般理論。混頻器的参数 .....	527
6. 五極管和三極管混頻器 .....	533
7. 二極管混頻器 .....	539
8. 晶体混頻器 .....	554
9. 檢波器 .....	560

# 第八章 超高頻波段內电子管的特性

## 1. 电流通过电子管的一般規律

要理解超高頻(CBЧ)波段內接收放大管的基本特性，就必须放弃以前关于这类管子的工作的概念，根据以前的概念来看，电子管的任一电極的外部电路內的电流是以單位時間內落到电極上的电子数目来决定的。而根据現在的概念来看，任何电極的外部电路內的电流，乃由电子管內部电子运动所引起的感应电流和一般的电容电流所組成。

假定在兩個平行的平板电極 A 和 K 中間分布有电荷，在这两电極上加一超高頻交流电压(圖 195)。那么，从电学理論可知，在电極間任何一点上的全电流密度  $j$  可用下

列公式表示

$$j = \rho v + \epsilon \frac{\partial E}{\partial t}, \quad (157)$$

这里  $j$  是全电流密度，以安/厘米<sup>2</sup> 表示；

$\rho$  是單位体积的电荷密度，以庫/厘米<sup>3</sup> 表示；

$v$  是电荷运动的速度，以厘米/秒表示；

$E$  是电場强度，以伏/厘米表示；

$t$  是時間，以秒表示；

$\epsilon$  是介电系数，在这單位制中为  $8.85 \times 10^{-14}$ 。

公式(157)右边部分的第一項，即乘积  $\rho v$ ，是电荷运动所引起的对流电流密度  $j_{\text{K}}$ ；第二項  $\epsilon \frac{\partial E}{\partial t}$  是由电場强度  $E$  的变化而引起的位移电

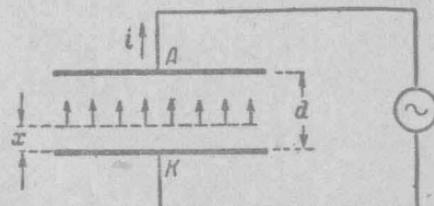


圖 195. 当外加电压作用于兩個平行电極时，电荷运动的情形。

流密度。因此，在電極之間任何一點的全電流密度是由對流電流密度和位移電流密度所組成。

根據電學理論又知道

$$\nabla \cdot j = 0.$$

因為在這種情況下，全電流密度向量  $j$  垂直於電極，所以所引用的方程式可寫成

$$\frac{\partial j}{\partial x} = 0,$$

這裡  $x$  是從確定電流密度的平面到下邊平板的距離。

從上面的關係得出：電極之間的全電流密度  $j$  與空間坐標  $x$  無關，而只是時間  $t$  的函數。

方程式(157)的其他變數 ( $\rho$ 、 $v$  和  $E$ ) 都是時間  $t$  和坐標  $x$  的函數。

沿空間坐標  $x$  從 0 到  $d$ ，也就是從下邊平板到上邊平板的範圍內積分方程式(157)，同時考慮到數值  $j$  與  $x$  無關，並以  $d$  除等式的兩邊後，即得

$$j = \frac{1}{d} \int_0^d \rho v \, dx + \frac{\varepsilon}{d} \int_0^d \frac{\partial E}{\partial t} \, dx,$$

或

$$j = \frac{1}{d} \int_0^d j_K \, dx + \frac{\varepsilon}{d} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^d E \, dx,$$

這裡  $j_K$  是對流電流的密度。

設

$$\frac{\varepsilon}{d} = C_1$$

並注意到

$$\int_0^d E \, dx = u_{fa},$$

這裡  $u_{fa}$  是電極  $K$  和  $A$  之間的交流電壓，則得

$$j = \frac{1}{d} \int_0^d j_K dx + C_1 \frac{\partial u_{fa}}{\partial t}. \quad (158)$$

这里的数值  $C_1 = \frac{\varepsilon}{d}$  是电极之間每平方厘米电极面积上的电容量，以法拉/厘米<sup>2</sup>表示。

事实上，平板电容器的电容量  $C$  在静电单位制中(即以厘米表示)可用下列公式表示

$$C = \frac{A}{4\pi d},$$

这里  $A$  是每一电极的表面面积，以平方厘米表示；

$d$  是两平板間的距离，以厘米表示。

电容密度若以每平方厘米电极面积上所有的厘米数表示时，即为

$$C_1(\text{厘米}/\text{厘米}^2) = \frac{C(\text{厘米})}{A(\text{厘米}^2)} = \frac{1}{4\pi d(\text{厘米})},$$

或以法拉/厘米<sup>2</sup>表示时

$$C_1(\text{法拉}/\text{厘米}^2) = \frac{1}{9 \times 10^{11}} \frac{1}{4\pi d(\text{厘米})} = \frac{8.85 \times 10^{-14}}{d(\text{厘米})}.$$

由此可见， $C_1$ 实际上是电极間每平方厘米电极面积上的电容量，因为在我們所选择的單位制內介电系数  $\varepsilon = 8.85 \times 10^{-14}$ 。

把公式(158)的兩邊乘以每一电极的面积  $A$ ，得出

$$i = \frac{1}{d} \int_0^d i_K dx + C \frac{\partial u_{fa}}{\partial t}, \quad (159)$$

这里  $i = jA$  是电极間的全电流，等于外部电路中的电流；

$i_K = j_K A$  是通过所选取的电极間截面的对流电流；

$C = C_1 A$  是电极間的总电容量。

显然，公式(159)右边部分的第二項就是普通的电容电流。当电极間沒有电荷存在时，外部电路的电流將等于此电容电流。因而电极間

电荷运动所引起的第一項电流就是感应电流。

从公式(159)得出: 电極間加有交流电压, 并在电極間有电荷运动时, 外部电路的全电流等于感应电流和电容电流的总和。

## 2. 由运动电荷感应电流的規律

关于感应电流的基本定理: 假如一个点电荷  $e$  以速度  $v$  运动于接  
地电極的系統內(圖 196,a), 則在任一电極  $A$  的电路內感应电流的瞬时  
值  $i$  將为

$$i = E_v ev, \quad (160)$$

这里  $E_v$  是电場强度在速度方向的分量, 这电場是在电荷被移去、电極  $A$  的电位等于一、而所有其他电極都接地的条件下(圖 196,b)电荷所在

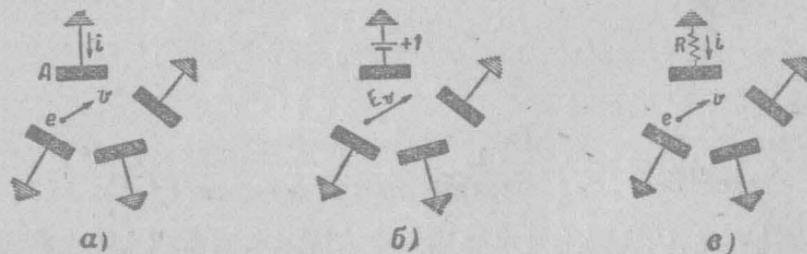


圖 196. 接地电極系統, 其間有点电荷在运动。

那一点的电場。換句話說,  $E_v$  就是沿速度方向的电場(电極  $A$  的电位为  $U_A$  时, 电荷所在那一点的电場)强度分量与电位  $U_A$ (电荷被移去和其他电極都接地的情况下)的比。因此  $E_v$  的因次为(伏/厘米)/伏, 即 1 厘米。

为了証明这个定理, 我們把电阻  $R$ (圖 196,c)接到电極  $A$  的电路中。那么, 这个电極的电位將等于  $-iR$ , 在这个电荷被移去和所有其他电極都接地的条件下, 这电位在該电荷所在点上所产生的沿速度方向的电場强度分量为  $-iRE_v$ ; 作用于电荷  $e$  上的力等于  $-iRE_ve$ , 而在單

位時間內此力所作的功(即功率)則等于

$$\frac{-iRE_v e ds}{dt},$$

这里  $ds$  是在時間  $dt$  內電荷  $e$  所移動的距離。設  $\frac{ds}{dt} = v$ , 并改變上式的符號, 我們得到電荷運動時所損耗的功率為

$$P = iRE_v ev.$$

因為這功率消耗於電阻  $R$  上, 所以  $P = i^2 R$ 。使得出的兩功率公式相等, 并以  $iR$  除等式的兩邊, 即得

$$i = E_v ev,$$

這就證明了上面的定理。

我們應用感應電流的定理, 來計算兩個平行的平板電極系統內, 當電極間有電荷  $e$  以垂直於電極的速度  $v$  運動時的電流強度(圖 197, a)。

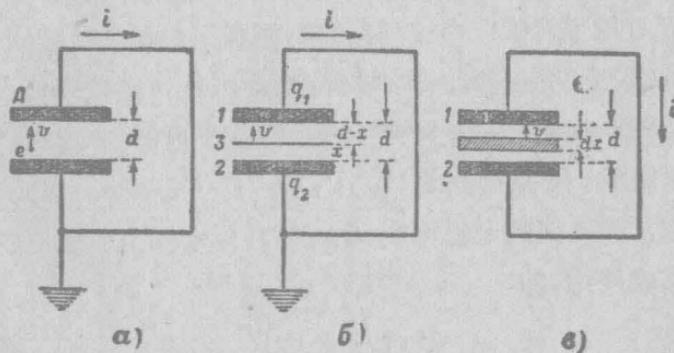


圖 197. 接地的平板電極系統。

把電荷  $e$  移去, 并使上面電極的電位等於 1 伏, 同時假定下面的電極是接地的, 則得出沿速度方向的電場強度  $E_v$  為

$$E_v = -\frac{1}{d}.$$

這裡負號是因為速度  $v$  和電場強度  $E_v$  的向量方向相反的緣故。假如把圖 197, a 箭頭所指的方向當作電流  $i$  的正方向, 則根據上面證明的

定理

$$i = \frac{ev}{d} \quad (161)$$

假如运动的电荷不是点电荷，而是分布在平行于电極 1 及 2 的平面 3 (圖 197,6)上，那么可以把电荷分为許多小單元，并把公式(161)应用于每个單元，则得

$$i = \frac{qv}{d}, \quad (162)$$

这里  $q$  是平面 3 上的总电荷。

公式(161)和(162)表明，当兩個电極之間有电荷运动时，在連結這兩电極的导線內的电流与这电荷及其运动的速度成正比，而与电極間的距离成反比。

公式(161)和(162)是由感应电流的定理得出来的。

为了更好地了解感应电流現象的物理意义，我們从感应于电極 1 和 2 (圖 197,6)上的电荷随時間的分配变更現象，來証明公式(162)的正确性。显然，运动电荷  $q$  將产生一个垂直于电極的电場。因为电極 1 和 2 是短路的，所以电位差  $U_3 - U_1$  和  $U_3 - U_2$  相等。因此荷电的平面 3 与电極 1 和 2 間的电場强度，也就是在兩电極上所感应的电荷，与相应的距离成反比，即

$$\frac{q_1}{q_2} = \frac{x}{d-x},$$

这里  $q_1$  和  $q_2$  是电極 1 和 2 上的感应电荷。

假設上述的系統整个不荷电，就是說

$$q + q_1 + q_2 = 0,$$

求上述兩方程式  $q_1$  的解，得

$$q_1 = -\frac{q}{d}x.$$

因而电流  $i$  將为  $i = -\frac{dq_1}{dt} = \frac{q}{d} \frac{dx}{dt}$ ,

因为

$$\frac{dx}{dt} = v,$$

所以

$$i = \frac{qv}{d},$$

这又証明了上面的公式。

以上公式(162)的証明說明了感应电流的本質。这电流的产生，乃由于当电荷  $q$  在电極間运动的时候，因电荷的运动而引起的电場随時間而發生变化，并引起感应电荷  $q_1$  和  $q_2$  在兩电極上的分配变更現象。因而电荷在电子管的电極間运动时，即使这些电荷不落到电極上，也将在这些电極的外部电路中产生电流。

現在假定(就像在实际的二極管里的情形一样)电荷在电極 1 和 2 之間的分布是連續不断的(圖 197,e)。以  $\rho$  表示單位体积的电荷密度， $v$  表示电荷运动的速度， $A$  表示每个电極的表面面积。在一般情况下， $\rho$  和  $v$  是坐标  $x$  和时间  $t$  的函数。

我們在电極間的空間內取出厚度为  $dx$  的一層。这一層的电荷將是  $A\rho dx$ 。根据公式(162)，这一層电荷运动所引起的电流分量

$$di = \frac{A\rho v}{d} dx.$$

因为  $\rho v = j$ ，这里  $j$  是电流密度，所以

$$di = \frac{Aj}{d} dx.$$

因此，由于电極間所有电荷的运动在导線內产生的全电流將是

$$i = \frac{1}{d} \int_0^d Aj dx$$

或以  $Aj = i_K$  表示，这里  $i_K$  是对流电流，即得

$$i = \frac{1}{d} \int_0^d i_K(x, t) dx. \quad (163)$$

如果知道电極間的对流电流  $i_R$  的函数——坐标  $x$  和时间  $t$  的函数，用这个公式就能求出連接电極的导線內的感应电流。这公式表明，在前述的情况下，在任何瞬間外部电路中的感应电流都等于这一瞬間內电極間整个空間中的对流电流的平均值。

在特殊情况下，假設对流电流  $i_R$  与坐标  $x$  無关，就像一般二極管在頻率不太高时的情况一样，由公式(163)可得：

$$i = \frac{i_R}{d} \int_0^d dx = i_R. \quad (164)$$

因而，在这种情况下，二極管外部电路中的感应电流等于其內部的对流电流。

当电子在电極間的过渡時間  $\tau$  小于周期  $T = \frac{1}{f}$  的情况下，公式(164)才是正确的，这里  $f$  是电流的工作頻率。假如过渡時間  $\tau$  和周期  $T$  差不多时，则在电極間的空間的不同断面中对流电流將有不同的数值，也就是說对流电流  $i_R$  不仅与时间  $t$  有关，并且亦与空間坐标  $x$  有关，这时，外部电路內的感应电流  $i$  用公式(163)来計算。

公式(163)是工作于超高頻的电子管理論的主要公式之一。假如已知电子管內部的对流电流在時間上和空間中分布的規律，用这个公式就可計算电極外部电路中的感应电流。

应当指出，推导公式(160)—(163)时，沒有考慮因电荷运动所产生的磁场的影响，并且假定电場的傳播是非常迅速的。如果电荷的运动速度远小于电磁場傳播的速度 ( $v \ll c$ )，并且电極間的距离远小于电磁波的波長的話 ( $d \ll \lambda$ )，那么是可以这样假定的。

同样也必須強調指出，公式(163)尙沒有考慮到由电極上的交流电压所引起的、通过电極間的空間的电容电流。如上面(第1节)已經証明的，任何一个电極的外部电路中的全电流等于感应电流和电容电流的总和。

### 3. 把放大管当作有源四端网络

在頻率較低时，可以忽略的許多因素在超高頻波段內就必須加以考慮。这些因素如：(1)电子管內电子过渡时间的影响；(2)电子管引綫电感的影响和引綫間互感的影响；(3)电子管極間电容的影响；(4)电子管和諧振电路內介質損耗的存在。所列举的这些因素即使在短波波段內就必須加以考虑，在超高頻波段內它們的影响更为严重。

电子管和諧振电路內的介質損耗隨着頻率的增高而迅速增大，因而在超高頻波段內变得很大。不过，若采用近来研究成功的特殊的高頻介質，則介質損耗可以大大减小。

圖 198,a 是应用于長波、中波及短波波段的三極管等效电路。这电

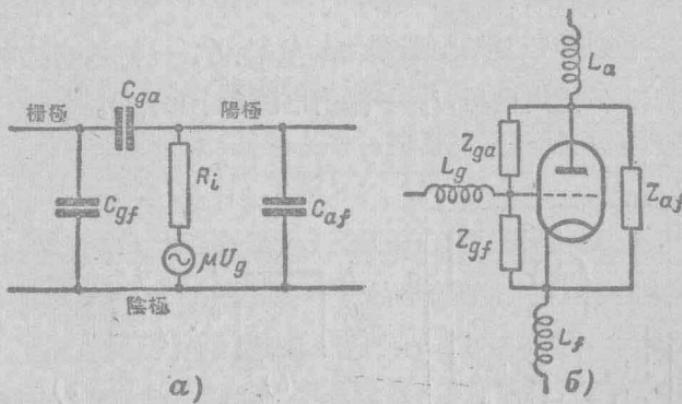


圖 198. 三極管的等效电路：

a. 長、中、短波时的等效电路； b. 超高频时的等效电路。

路由电动势为  $\mu U_g$  和内阻为  $R_i$  的电源以及三个極間电容（柵極—陽極、柵極—陰極与陽極—陰極）所組成。

对超高頻波段來說，这个等效电路就不正确了，因为就是在普通的三極管內，也必須考慮电子管的引綫間的电感和互感以及極間阻抗。所以用于超高頻的三極管等效电路比較复杂得多（圖 198,b）。多極管

的等效电路当然还更复杂。

为了作出对任何超高頻放大管都正确的簡單的等效电路，要应用四端網絡的理論。

如所熟知，可以把傳輸电能用的、而輸入及輸出各有兩端的系統看成是一个四端網絡。四端網絡是按兩种特点来分类的。

四端網絡按照有無电源可分为有源的和無源的兩类。第一类是包含电源的，如放大器屬之。第二类是諧振电路、变压器、濾波器和一般不包含电源的电路。此外，四端網絡分为直線性的和非直線性的。帶电源的放大管一般說来都是非直線性的有源四端網絡（圖 199,a）。但是，当輸入电压很小时，可以把电子管工作范围的特性曲綫看成直線性的，而把电子管看成有源的直線性四端網絡，也就是說可以把交流电压和电流之間的关系看成是直線性的。

我們以下列符号表示四端網絡的数据： $\dot{U}_1$ —輸入交流电压， $\dot{I}_1$ —輸入电流， $\dot{U}_2$ —輸出电压， $\dot{I}_2$ —輸出电流（圖 199,b）。

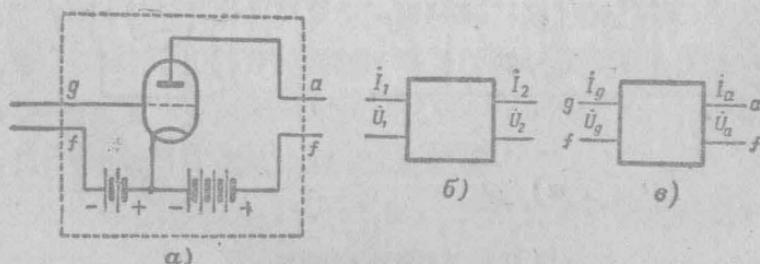


圖 199. 看成四端網絡形式的放大管。

所有这些数值都是复数。根据一般理論可知，对于直線性四端網絡來說，下边的方程式是正确的：

$$\left. \begin{aligned} \dot{U}_1 &= A\dot{U}_2 + B\dot{I}_2 \\ \dot{I}_1 &= C\dot{U}_2 + D\dot{I}_2 \end{aligned} \right\} \quad (165)$$

这里  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  是四端網絡的参数。如已知这些参数，则可以不去注意四端網絡的內容了，因为上面的方程式可以判断任何一个电路內的四端網絡的性質。

下面所叙述的对超高頻波段內放大管的工作分析是以 D. B. 捷略赫、B. I. 柯瓦連科夫和 B. I. 西福罗夫所研究的有源直線性四端網絡的一般理論为基础的。

#### 4. 超高頻波段內放大管的参数

由方程式(165)可見，在超高頻波段內，任何一个放大管当交流电压很小时完全可用四个参数  $A$ 、 $B$ 、 $C$  和  $D$  来說明它的特性。但是，这种参数系統对研究在超高頻波段中工作的电子管的特性是不方便的。比較合理的参数系統是每个参数都有导納的因次，因而用四个导納来說明电子管。

为了确定这些导納，我們參看圖 199,*a*，在这圖上电子管以四端網絡来代表。我們是把圖 199,*a* 上的各端看成这四端網絡的輸入端和輸出端的。

以  $\dot{U}_g$  表示輸入电压；这电压不同于加在柵極与陰極之間的电压，而差一引綫电感上的电压降和一互感的电动势。我們以  $\dot{I}_g$  表示四端網絡的輸入电流。因为在电路中有电容性的和有功的漏电流，所以这个电流与柵極电流也是不同的。

輸出电压和輸出电流分別以  $\dot{U}_a$  和  $\dot{I}_a$  来表示。由于引綫电感的影响、引綫間互感的影响和引綫間的电容及有功漏电流的影响，同样，它们也和陽極电压及陽極电流不同。

現在我們來求放大管的导納。

电子管的回授导納或轉移导納  $Y_{ga}$ 。在輸入端的引綫短路的情况下（圖 200, *a*），电子管输入电流  $\dot{I}_g$  与輸出电压  $\dot{U}_a$  之比的負值称为回授导納  $Y_{ga}$  或者称为轉移导納，也就是

$$\text{当 } \dot{U}_g = 0 \text{ 时, } Y_{ga} = -\frac{\dot{I}_g}{\dot{U}_a}. \quad (166)$$

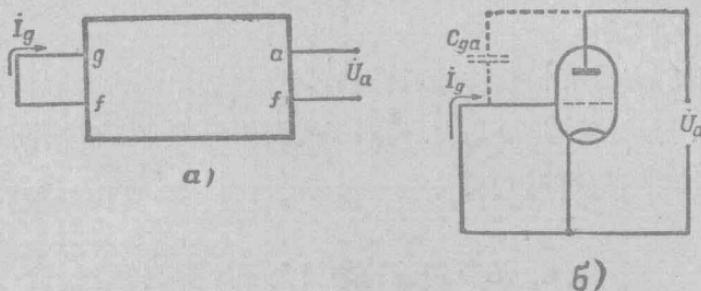


圖 200. 說明回授導納的定義的電路。

$$\dot{I}_g = -j\omega C_{ga} \dot{U}_a,$$

對工作在長波波段的電子管來說，是可以不考慮電子在電極間的過渡時間和引線電感的影響的（圖 200,b），所以輸入電流因而回授導納

$$Y_{ga} = -\frac{\dot{I}_g}{\dot{U}_a} = +j\omega C_{ga},$$

這就是說，回授導納僅由陽極—柵極的電容所產生。回授導納的物理意義可歸結為：回授導納代表輸出電壓對輸入電流的反作用。

輸入導納  $Y_g$  在回授導納被補償的情形下，電子管的輸入電流  $\dot{I}_g$  與輸入電壓  $\dot{U}_g$  之比稱為電子管的輸入導納  $Y_g$ ，即

$$\text{當 } Y_{ga} = 0 \text{ 時, } Y_g = \frac{\dot{I}_g}{\dot{U}_g}. \quad (167)$$

說明輸入導納的定義的電路如圖 201,a 所示。四端網絡為補償回授導納的導納  $-Y_{ga}$  所分路。

工作於這種狀態的長波三極管的等效電路如圖 201,b 所示。負電容  $-C_{ga}$  與極間電容  $C_{ga}$  的作用相補償。這樣，輸入導納就可不考慮從輸入電路經這電容到陽極電路的電流支路了。當有這補償電容時，輸入導納

$$Y_g = +j\omega C_{gf}$$

仅仅由栅極—陰極电容的大小来决定。

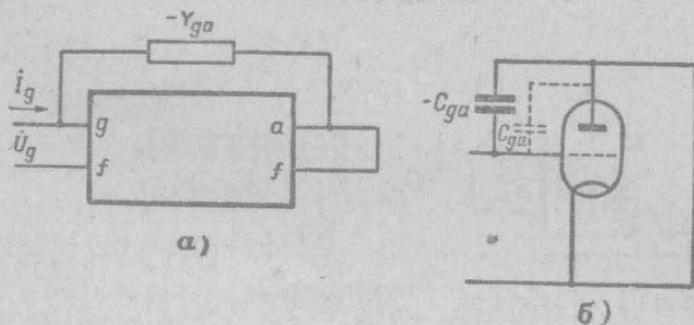


圖 201. 說明輸入導納的定義的電路。

輸出導納  $Y_a$  回授導納被補償的情形下，電子管的輸出電流  $I_a$  與輸出電壓  $\dot{U}_a$  之比稱為電子管的輸出導納  $Y_a$ ，即

$$\text{當 } Y_{ga} = 0 \text{ 時， } Y_a = \frac{\dot{I}_a}{\dot{U}_a}. \quad (168)$$

說明輸出導納的定義的電路如圖 202,a 所示。

圖 202,b 為工作於這種狀態中的長波三極管電路。由這電路可見，對這種頻率來說輸出導納

$$Y_a = \frac{\dot{I}_a}{\dot{U}_a} = \frac{1}{R_i} + j\omega C_{af}.$$

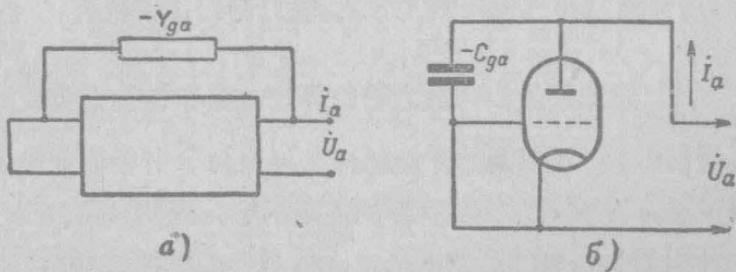


圖 202. 說明輸出導納的定義的電路。

互導  $S$  在輸出端短路，因之輸出電壓  $\dot{U}_a = 0$ ，以及在回授導納被補償的情形下，輸出電流  $I_a$  與輸入電壓  $\dot{U}_g$  之比就稱為互導  $S$ ，即

$$\text{当 } U_a = 0 \text{ 及 } Y_{ga} = 0 \text{ 时, } S = \frac{I_a}{U_g}. \quad (169)$$

說明互導的定义的电路如圖 203 所示。

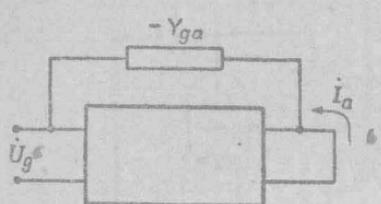


圖 203. 說明互導的定义的电路。

互導也和上面所研究过的各参数一样, 具有导納的因次, 在一般情况下为复数。互導的复数特性决定于陽極电流和柵極电压之間的相位移。这个相位移是由电子在电極間的过渡時間和其他原因所引起的。

在以上所述的参数系統內, 輸入和輸出导納說明了輸入和輸出电路的特性, 而电流的支路則由轉移导納來考慮。

以上所研究的系統不是唯一可能的系統。常常還用也是由这一类的参数組成的另外的系統, 但这些参数是在轉移导納沒有补偿时所确定的参数。这时, 輸入和輸出导納的数值就要考慮由輸入电路到輸出电路及由輸出电路到輸入电路的电流支路了。

如果求轉移导納沒有补偿时的互導  $S$ , 則由于从柵極电路經这导納到陽極电路的电流支路的关系, 甚至在“冷管”內互導  $S$  也不等于零。

因为互導  $S$  应當說明電子管作为一电子器件时的作用, 所以利用这种在“冷管”內等于零的互導的定义是比較自然的。如果在求互導时, 把回授导納看作已被补偿的导納, 就可得到这种情况。

## 5. 超高頻波段內放大管的等效电路和特性方程式

如所熟知, 任何無源的四端網絡都可用由三个导納所組成的 II 形电路来代替。因为放大管是有源的四端網絡, 我們可將“电流源”作为有源元件引进放大管的等效电路中: 所謂电流源即这电源的电流与其端电压無关。取这电源的电流等于  $S U_g$ , 即得圖 204 所示的等效电路。

現在我們來証明这电路的正确性。为此, 就要証明等效电路上所标出的导納是符合于上述定义的。