

独立学院应用型创新人才培养系列规划教材

电气控制及PLC 应用实践教程

主编 王瑞祥

副主编 郭永吉 李 峰



科学出版社

独立学院应用型创新人才培养系列规划教材

电气控制及 PLC 应用 实践教程

主编 王瑞祥

副主编 郭永吉 李 峰

科学出版社
北京

内 容 简 介

本书以拓宽基础、注重应用、提高能力为宗旨,以大量实例为导向,突出强化实际操作技能。全书共分为7章,主要内容为继电接触器控制、37-200PLC指令系统、电动机的PLC控制训练、综合设计变频器控制、网络和通信控制及过程控制系统设计。

本书不仅可作为高等院校电类、机电类专业及非机电类专业的实践教材,也可供各类工程人员自学或参考。

图书在版编目(CIP)数据

电气控制及PLC应用实践教程/王瑞祥主编. —北京:科学出版社,2011
独立学院应用型创新人才培养系列规划教材
ISBN 978-7-03-030158-1

I. ①电… II. ①王… III. ①电气控制·高等学校·教材②可编程序控制器·高等学校·教材 IV. ①TM571. 2②TM571. 6

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2011)第 015808 号

责任编辑:相凌 潘继敏 / 责任校对:张小霞
责任印制:张克忠 / 封面设计:鑫联必升

科学出版社出版

北京东黄城根北街 16 号

邮政编码: 100717

<http://www.sciencep.com>

北京市文林印务有限公司 印刷

科学出版社发行 各地新华书店经销

*

2010 年 1 月第 一 版 开本:B5(720×1000)

2010 年 1 月第一次印刷 印张:10 1/4

印数:1—3 000 字数:206 000

定价: 24.00 元

(如有印装质量问题,我社负责调换)

前　　言

本书根据教育部 2007 年《关于进一步深化本科教学改革全面提高教学质量的若干意见》，结合独立学院的电类、机电类专业及非机电类专业的教学实际情况编写而成。全书立足于本科应用型人才培养目标，在理论教学的基础上，集实验设计、工程实训、设备调试于一体，突出应用能力、工程设计能力和创新开发能力的培养，使读者具备一定的可编程控制器基础知识并掌握相关的软硬件技术。全书以西门子 S7-200 系列 PLC 为例，介绍了 S7-200 最新产品的硬件结构、编程软件、指令系统、数字量控制梯形图等完整的设计方法和典型的工程应用案例。

本书遵循实用的原则，注重案例教学，在编写上力求由浅入深，以电气控制和 PLC 应用能力培养为根本出发点，在内容安排上，以电气控制线路为基础，包括了 PLC 的组成、基本工作原理、通信、应用场合、常用变频器的应用方式、工作模式、设定方法等，旨在培养常见电路的设计、安装、操作方法和故障排除能力。

本书第 2 章、第 3 章、第 4 章和第 6 章由郭永吉编写；第 1 章、第 5 章和第 7 章由李峰编写；傅龙飞、李晓英、陈智完成了本书实验内容的调试；全书由王瑞祥、李峰统稿。王兴贵教授、谢黎明教授对全部书稿进行了审阅，并提出了许多宝贵的意见和建议；兰州理工大学技术工程学院对本书的编写给予了大力支持，在此表示衷心的感谢！书中部分内容参阅了相关文献。已在参考文献中列出。在此对所有原作者致以诚挚的谢意。

由于编者水平有限，书中难免存在疏漏之处，敬请各位读者批评指正。

编　　者

2010 年 7 月

目 录

前言

| | |
|--------------------------------------|----|
| 第 1 章 继电接触器控制 | 1 |
| 1. 1 电动机连续运行控制电路的设计 | 1 |
| 1. 2 电动机正反转控制电路的设计 | 4 |
| 1. 3 电动机顺起逆停控制电路的设计 | 7 |
| 1. 4 自动往返控制线路的设计 | 10 |
| 1. 5 定子串自耦变压器降压启动控制 | 13 |
| 1. 6 Y-△降压启动控制线路的设计 | 17 |
| 1. 7 延边△降压启动控制线路的设计 | 20 |
| 1. 8 串电阻降压启动控制线路的设计 | 24 |
| 1. 9 能耗制动控制线路的设计 | 27 |
| 1. 10 反接制动控制电路 | 30 |
| 第 2 章 S7-200 PLC 指令系统 | 34 |
| 2. 1 S7-200 PLC 结构的认识 | 34 |
| 2. 2 熟悉 STEP7-Micro/WIN32 编程软件 | 35 |
| 2. 3 逻辑与、或、非指令 | 37 |
| 2. 4 定时器指令 | 38 |
| 2. 5 计数器指令 | 39 |
| 2. 6 移位寄存器指令 | 41 |
| 2. 7 分频电路 | 42 |
| 2. 8 闪烁与单稳态电路 | 43 |
| 2. 9 模拟量数据处理 | 45 |
| 第 3 章 电动机的 PLC 控制训练 | 50 |
| 3. 1 简单的启动、保持和停止 | 50 |
| 3. 2 直接转换的电动机正反转控制 | 52 |
| 3. 3 电动机的 Y-△降压启动控制 | 54 |
| 3. 4 三相感应电动机的串电阻降压启动控制 | 56 |
| 3. 5 三相感应电动机的串自耦变压器降压启动控制 | 57 |

| | |
|---|-----|
| 3.6 电动机的单向能耗制动控制 | 59 |
| 第 4 章 综合设计 | 62 |
| 4.1 运料小车的程序控制 | 62 |
| 4.2 四级带式输送机的程序控制 | 65 |
| 4.3 深孔钻组合机床的程序控制 | 68 |
| 4.4 节日彩灯的程序控制 | 72 |
| 4.5 十字路口交通灯控制 | 74 |
| 第 5 章 变频器控制 | 79 |
| 5.1 基本操作面板(BOP)的使用 | 79 |
| 5.2 变频器外部运行操作模式实训 | 82 |
| 5.3 变频器组合运行操作模式 | 85 |
| 5.4 变频器多段速度运行实训 | 86 |
| 5.5 变频器快速调试 | 88 |
| 5.6 闭环 PID 控制 | 91 |
| 第 6 章 网络和通信控制 | 94 |
| 6.1 PLC 的通信编程 | 94 |
| 6.2 CP243-1 与上位机的连接实现方法 | 98 |
| 6.3 通过电话网编程 | 104 |
| 6.4 USS 协议实现 PLC 对变频器的控制 | 121 |
| 6.5 SIMATIC NET OPC Server 与 S7-200/EM277 的 S7 连接 | 128 |
| 第 7 章 过程控制系统设计 | 143 |
| 7.1 水池水温的 PID 控制 | 143 |
| 7.2 水塔自动供水系统的程序控制 | 148 |
| 参考文献 | 152 |
| 附录 1 电气控制与 PLC 应用综合训练指导 | 153 |
| 附录 2 电气控制与 PLC 应用综合训练评分标准 | 156 |

第1章 继电接触器控制

1.1 电动机连续运行控制电路的设计

1. 目的与要求

- (1) 熟悉交流接触器、热继电器、按钮等常用低压电器的文字符号与图形符号。
- (2) 具备基本设计和识读电气控制电路图、分析电路工作原理、用万用表检测电气元件好坏的实验技能。
- (3) 掌握电气控制电路设计、自锁的概念和元件在电路中按功能布置的位置。

2. 所需器材

- (1) 常用电工工具。常用电工工具包括试电笔、钢丝钳、剥线钳、螺丝刀、电工刀、尖嘴钳、斜口钳等。
- (2) 万用表、兆欧表。
- (3) 绝缘导线。主电路采用 BV2.0mm²，控制电路采用 BV1.0mm²，绝缘等级为 500V 或 1000V。
- (4) 2.2kW 三相异步电动机。
- (5) 电气元件：断路器、交流接触器、常开按钮、常闭按钮、熔断器、热继电器等。

3. 具体电路

- (1) 电动机连续运行控制电路。电动机连续运行控制电路如图 1.1.1 所示。
- (2) 线路工作原理。按图 1.1.1 完成接线，并检查正确无误后，合上电源开关断路器 QF。

启动时，按下启动按钮 SB2，KM1 线圈得电，其主触头闭合，辅助触头实现自锁，电动机连续运转。

停止时，按下停止按钮 SB1，KM1 线圈失电，自锁触头跟着复位（断开），电动机停止运转。

将电动机的轴堵转，使之过载时，热继电器动作，串联在控制回路中的常闭触头 FR 断开，使接触器线圈 KM1 断电，电动机停止运转。

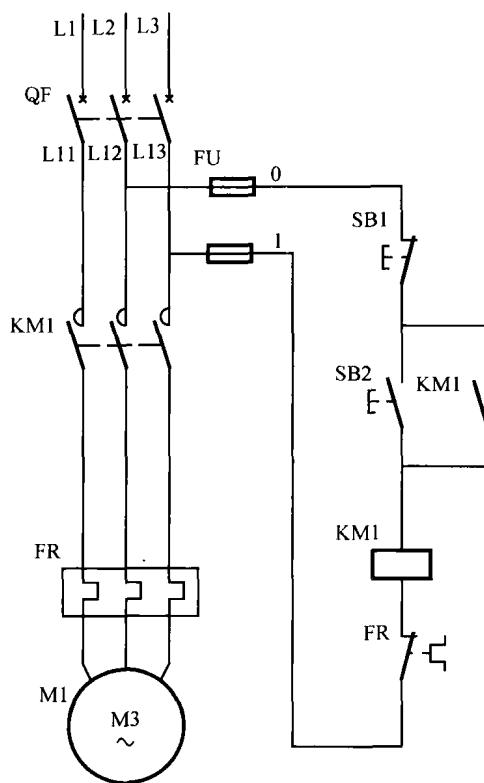


图 1.1.1 电动机连续运行控制线路原理图

4. 步骤

- (1) 实验开始前, 应先画好电气原理图, 分析工作原理, 写出控制过程。
- (2) 根据电动机功率的大小选配电器元件的规格, 并填在表 1.1.1 中。

表 1.1.1 元件明细表

| 代号 | 名称 | 型号 | 规格 | 数量 |
|----|---------|----|----|----|
| M | 三相异步电动机 | | | |
| QF | 三相断路器 | | | |
| FU | 管式熔断器 | | | |
| KM | 交流接触器 | | | |
| SB | 按钮 | | | |
| XT | 接线端子 | | | |
| FR | 热继电器 | | | |

其计算方法是根据工程经验粗略估计, 即每千瓦的电动机功率, 需要 2A 的驱动电流, 而每平方毫米的导线能长期经受 3A 左右的电流, 据此可确定电路中

元件的额定参数和导线的截面面积。

- (3) 清点各元件的规格和数量，检查各电气元件是否完好无损。
- (4) 根据原理图，设计并画出实际的安装图，作为接线安装的依据。
- (5) 按图接线，接线要求符合安装规范，且工艺美观、线路正确。
- (6) 接线完毕，用万用表检测无误后方可通电校验。

5. 应注意的问题

- (1) 安装电路应注意遵循“先主后控、从上到下、从左到右”的原则，按照功能布置元件位置。
- (2) 布线应注意走线工艺，要求横平竖直，变换走向应垂直，避免交叉，多线集中并拢，严禁损伤线芯。
- (3) 导线与接线端子或线桩连接时，应不压绝缘层、不打圈及不漏铜过长，并做到同一元件、同一回路的不同接点的导线间距保持一致。每个接线端不得超过两根导线，按钮要求出线最少。
- (4) 热继电器的整定电流必须按电动机的额定电流进行调整。
- (5) 电动机和按钮的金属外壳必须可靠接地。使用兆欧表依次测量电动机绕组与外壳间及绕组间的绝缘电阻值，检查绝缘电阻值是否符合要求。
- (6) 要文明操作，注意用电安全，需要通电时，应在老师的指导下进行。

6. 电路检查

1) 主电路的检查（设电动机的接法为Y接法）

- (1) 将万用表挡位拨到 $R \times 1$ 挡或数字表的 200Ω 挡取出控制电路中的保险管，将表笔放在主电路 L11、L12 处和 L13、L12 处，模拟 KM 获电吸合（按下 KM 主触头），此时万用表的读数应为电动机两绕组的串联电阻值。
- (2) 将表笔放在主电路 L11、L13 处和 L12、L13 处，模拟 KM 获电吸合（按下 KM 主触头），数值应同上，为两绕组串联阻值。

2) 控制电路的检查

- (1) 将万用表的挡位拨到 $R \times 10$ 挡、 $R \times 100$ 挡或数字的 $2k\Omega$ 挡，取出控制电路中的保险管，将表笔放在控制电路的 0、1 两端，此时万用表读数应为无穷大，按下 SB2，读数为 KM1 线圈的电阻值。
- (2) 用螺丝刀或尖嘴钳压下 KM1，模拟 KM1 得电动作，万用表读数应为 KM1 线圈的电阻值，若在同时按下 SB1，则读数应为无穷大。

7. 思考题

- (1) 三相异步电动机的接触器自锁控制线路除了能使电动机连续运行外，还具有哪些保护作用？分别说明各种保护的概念。
- (2) 热继电器如何进行选择，怎样调整整定值？在线路中能否用来作短路保护？
- (3) 试画出“电动机点动与连续运行”控制电路的原理图，并将上述电路进行改动且检查无误后，通电校验。

1.2 电动机正反转控制电路的设计

1. 目的与要求

- (1) 熟悉电气元件的图形符号和文字符号，掌握电气元件的结构及拆装。
- (2) 识读电动机正反转控制电路图，并分析工作原理。
- (3) 掌握电动机正反转控制电路的设计和接线。

2. 所需器材

- (1) 常用电工工具。常用电工工具包括试电笔、钢丝钳、剥线钳、螺丝刀、电工刀、尖嘴钳、斜口钳等。
- (2) 万用表、兆欧表。
- (3) 绝缘导线。主电路采用 BV2.0mm²，控制电路采用 BV1.0mm²，绝缘等级为 500V 或 1000V。
- (4) 三相异步电动机。
- (5) 电气元件：交流接触器、按钮、常开按钮、常闭按钮、熔断器、热继电器等。

3. 具体电路

- (1) 电动机正反转控制线路。电动机正反转控制线路如图 1.2.1 所示。
- (2) 电路工作原理。按图 1.2.1 完成接线，并检查正确无误后，合上电源开关断路器 QF。

正向启动时，按下启动按钮 SB1，KM1 线圈得电，其主触头闭合，辅助常开触头实现自锁，辅助常闭触头实现互锁，电动机正向连续运转。

欲反向启动时，先按下停止按钮 SB3，KM1 线圈失电，其主触头断开，辅助常开触头恢复断开，辅助常闭触头恢复闭合，电动机正向停止运转。接着再按

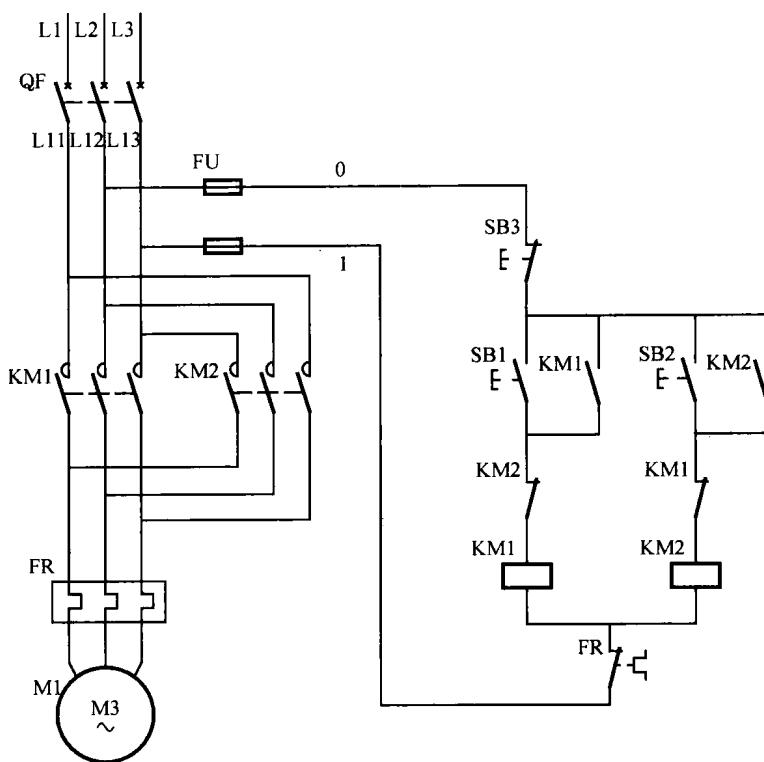


图 1.2.1 电动机正反转控制线路原理图

按下启动按钮 SB2，KM2 线圈得电，其主触头闭合，辅助常开触头实现自锁，辅助常闭触头实现互锁，电动机反向连续运转。

停止时，按下停止按钮 SB3，不论电动机是正转还是反转，电动机都将停止运转。

将电动机的轴堵转，使之过载时，热继电器动作，串联在控制回路中的常闭触头 FR 断开，使得电的接触器线圈断电，电动机停止运转。

4. 步骤

- (1) 实验前，应先画好电气原理图，分析工作原理，并写出控制过程。
- (2) 根据电动机功率的大小选配元件的规格，并填在表 1.2.1 中。

表 1.2.1 元件明细表

| 代号 | 名称 | 型号 | 规格 | 数量 |
|----|---------|----|----|----|
| M | 三相异步电动机 | | | |
| QF | 三相断路器 | | | |
| FU | 管式熔断器 | | | |

续表

| 代号 | 名称 | 型号 | 规格 | 数量 |
|----|-------|----|----|----|
| KM | 交流接触器 | | | |
| SB | 按钮 | | | |
| XT | 接线端子 | | | |
| FR | 热继电器 | | | |

其计算方法是根据工程经验粗略估计，即每千瓦的电动机功率，需要 2A 的驱动电流，而每平方毫米的导线能长期经受 3A 左右的电流，据此可确定电路中元件的额定参数和导线的截面面积。

- (3) 清点各元件的规格和数量，检查各电气元件是否完好无损。
- (4) 根据原理图，设计并画出实际的安装图，作为接线安装的依据。
- (5) 按图进行安装接线。
- (6) 接线完毕，经检查无误后方可通电检验。

5. 应注意的问题

- (1) 在主电路中，KM1、KM2 的主触点必须换相，否则误操作时会造成相间短路。
- (2) 在控制电路中，KM1、KM2 必须相互串联对方的常闭触点，起互锁作用。
- (3) 用电阻测量法检测电路是否正确时，必须断开电路的两个熔断器，以免在检查时影响操作者对电阻变化的判断。
- (4) 通电时，需注意从正转到反转的时间，最好是当转速下降到差不多时才进行转换，防止发生因突然反转带来的电流过大，烧坏元器件。
- (5) 热继电器的整定电流必须按电动机的额定电流进行调整。
- (6) 电动机和按钮的金属外壳必须可靠接地。使用兆欧表依次测量电动机绕组与外壳间及绕组间的绝缘电阻值，检查绝缘电阻值是否符合要求。
- (7) 文明操作，注意用电安全，需要通电时，应在老师的指导下进行。

6. 电路检查

1) 主电路的检查（设电动机的接法为 Y 接法）

- (1) 将万用表挡位拨到 R * 1 挡或数字表的 200Ω 挡，取出控制电路中的保险管，将表笔放在主电路 L11、L12 处和 L13、L12 处，模拟 KM1 获电吸合（用改锥按下 KM1 主触头），此时万用表的读数应为电动机两绕组的串联电阻值。
- (2) 将表笔放在主电路 L11、L13 处和 L12、L13 处，模拟 KM1 获电吸合（用改锥按下 KM1 主触头），数值应同上，为两绕组串联阻值。

2) 控制电路的检查

(1) 将万用表的挡位拨到 $R * 10$ 挡、 $R * 100$ 或数字表的 $2k\Omega$ 挡，取出控制电路中的保险管，将表笔放在 0、1 两端，此时万用表读数应为无穷大，按下 SB1 或 SB2，读数为 KM1 或 KM2 线圈的电阻值；若同时按下 SB1、SB2，万用表读数应比单独按下 SB1 或 SB2 时小（因为这时两电阻线圈并联）。

(2) 用螺丝刀或尖嘴钳分别按下 KM1、KM2，模拟 KM1、KM2 得电动作，万用表读数应为 KM1 或 KM2 线圈的电阻值；若同时按下 KM1 和 KM2，则读数应为无穷大（联锁触点互锁）。

7. 思考题

- (1) 电动机启动正反转后，按下 SB2 能实现反转吗？
- (2) 若去掉原理图中 KM1 和 KM2 的辅助常闭触点，对电路有什么影响？
- (3) 试设计一个能够“直接进行正反转操作”的控制线路，并在此基础上增加实现该功能的电路接线。

1.3 电动机顺启逆停控制电路的设计

1. 目的和要求

- (1) 熟悉电气元件的图形符号和文字符号，掌握自动控制的工作原理。
- (2) 掌握电动机控制电路的安装操作技能，熟悉电路的工作原理分析及故障检测方法。

2. 所需器材

- (1) 常用电工工具。常用电工工具包括试电笔、钢丝钳、剥线钳、螺丝刀、电工刀、尖嘴钳、斜口钳等。
- (2) 万用表、兆欧表。
- (3) 绝缘导线。主电路采用 $BV2.0mm^2$ ，控制电路采用 $BV1.0mm^2$ ，绝缘等级为 500V 或 1000V。
- (4) 2.2kW 三相异步电动机。
- (5) 电气元件：交流接触器、按钮、熔断器、热继电器等。

3. 具体电路

- (1) 电动机顺启逆停控制电路。电动机顺启逆停控制电路如图 1.3.1 所示。

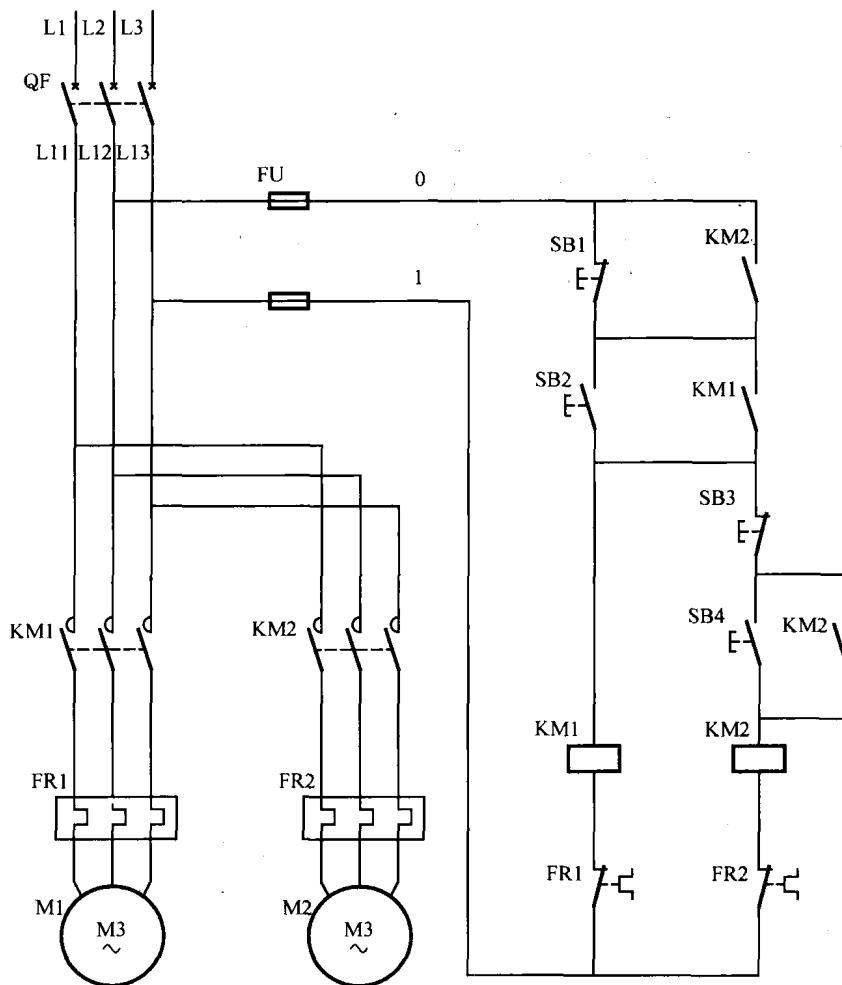


图 1.3.1 电动机顺启逆停控制电路原理图

(2) 电路工作原理。按图 1.3.1 完成接线，并检查正确无误后，合上电源开关断路器 QF。

启动时，按下启动按钮 SB2，KM1 线圈得电，其主触头闭合，辅助常开触头实现自锁，为第二台电动机启动做准备，电动机连续运转。

按下 SB4，KM2 线圈得电，KM2 主触头闭合，电动机 M2 运转，KM2 自锁触头闭合（自锁）。KM2 常开触头闭合（为逆序停车做准备）。

按下停止按钮 SB3，KM2 线圈失电，KM2 主触头复位，第二台电动机停止运行。按下停止按钮 SB1，KM1 线圈失电，KM1 主触头复位，第一台电动机停止运行，实现了逆序停止。

4. 操作步骤

- (1) 开始实训前，应先画好电气原理图，分析工作原理。
- (2) 根据电动机功率的大小选配元件的规格，并填在表 1.3.1 中。

表 1.3.1 元件明细表

| 代号 | 名称 | 型号 | 规格 | 数量 |
|----|---------|----|----|----|
| M | 三相异步电动机 | | | |
| QF | 三相断路器 | | | |
| FU | 管式熔断器 | | | |
| KM | 交流接触器 | | | |
| SB | 按钮 | | | |
| XT | 接线端子 | | | |
| FR | 热继电器 | | | |

其计算方法是根据工程经验粗略估计，即每千瓦的电动机功率需要 2A 的驱动电流，而每平方毫米的导线能长期经受 3A 左右的电流，据此可确定电路中元件的额定参数和导线的截面面积。

- (3) 清点各元件的规格与数量，并检查各元件是否完好无损。
- (4) 根据原理图，设计并画出实际安装图，作为接线安装的依据。
- (5) 按图安装接线，工艺符合安装的有关规程。
- (6) 接线完毕经检查无误后方可通电考核。

5. 应注意的问题

- (1) 控制电路中，KM2 控制支路中串联 KM1 的常开辅助触点，KM2 常开辅助触点应并联在 KM1 的停止按钮 SB1 的两端。
- (2) 接线工艺应符合工艺要求。
- (3) 热继电器的整定电流必须按电动机的额定电流进行调整。
- (4) 电动机和按钮的金属外壳必须可靠接地。使用兆欧表依次测量电动机绕组与外壳间及各绕组间的绝缘电阻值，检查电阻值是否符合要求。
- (5) 实训中要求文明操作，注意用电安全，需要通电时，应在实训老师指导下进行。

6. 电路检查

1) 主电路的检查（设电动机的接法为 Y 接法）

- (1) 将万用表挡位拨到 R * 1 挡或数字表的 200Ω 挡，取出控制电路中的保险管，将表笔放在主电路 L11、L12 处和 L13、L12 处，模拟 KM1 获电吸合（用

改锥按下 KM1 主触头），此时万用表的读数应为电动机两绕组的串联电阻值。

(2) 将表笔放在主电路 L11、L13 处和 L12、L13 处，模拟 KM1 起电吸合（用改锥按下 KM1 主触头），数值应同上，为两绕组串联阻值。

2) 控制电路的检查

(1) 将万用表的挡位拨到 R * 10 挡、R * 100 挡或数字表的 2kΩ 挡，将表笔放在 0、1 两端，取出控制电路中的保险管，此时万用表读数应为无穷大，按下 SB2，读数应为接触器 KM1 线圈的电阻值；再按下 SB4 时，电阻为两个线圈电 阻并联。

(2) 用螺丝刀或尖嘴钳按下 KM1，万用表读数应为 KM1 线圈的电阻值；若同时按下 KM1 和 KM2，则阻值变小（KM1、KM2 线圈并联）。

7. 思考题

(1) 在原理图中，若电动机 M1、M2 同时启动，则有可能是哪个接线点错了？

(2) 以上面的线路为基础，试画出一个 M1、M2 顺序启动、顺序停止的控制线路。

1.4 自动往返控制线路的设计

1. 目的与要求

(1) 熟悉位置开关的种类，掌握位置开关的结构原理。

(2) 了解位置开关在电路中的作用，掌握自动往返控制线路的原理分析及安装接线技能。

2. 所需器材

(1) 常用电工工具。常用电工工具包括试电笔、钢丝钳、剥线钳、螺丝刀、电工刀、尖嘴钳、斜口钳等。

(2) 万用表、兆欧表。

(3) 绝缘导线。主电路采用 BV2.0mm²，控制电路采用 BV1.0mm²，绝缘等级为 500V 或 1000V。

(4) 2.2kW 三相异步电动机。

(5) 电气元件：交流接触器、位置开关、按钮、熔断器、热继电器等。

3. 具体电路

(1) 自动往返控制电路。自动往返控制电路如图 1.4.1 所示。

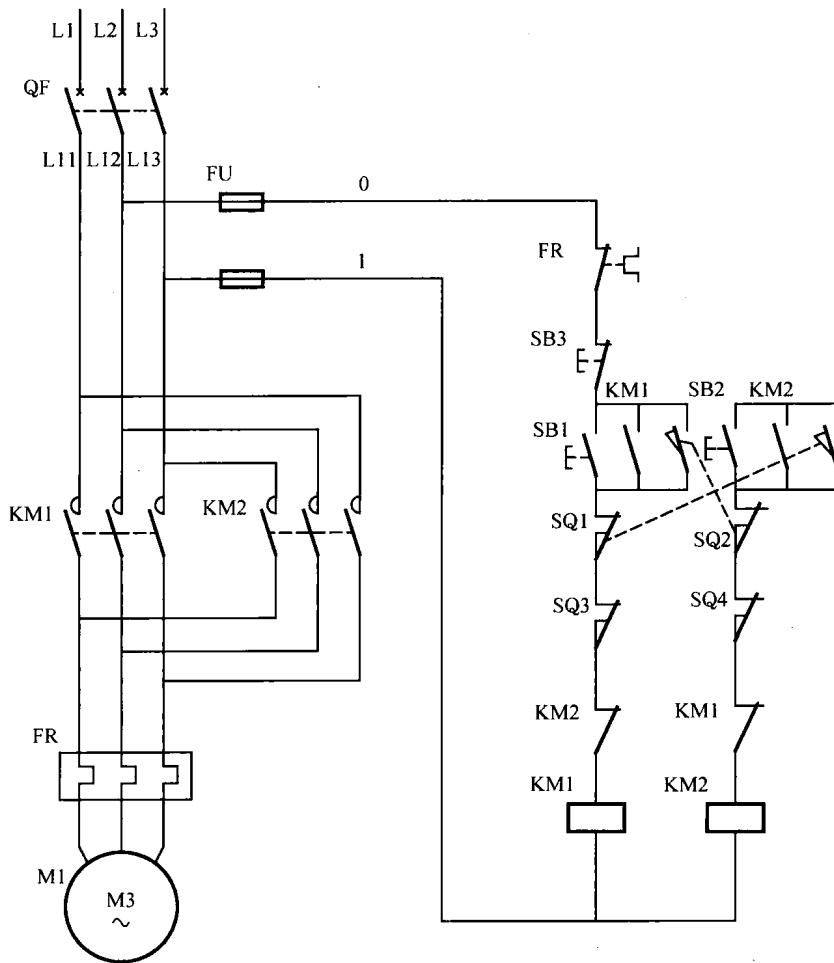


图 1.4.1 自动往返控制电路

(2) 电路的工作原理。按图 1.4.1 完成接线，并检查正确无误后，合上电源开关断路器 QF。

右行启动时，按下右行启动按钮 SB1，KM1 线圈得电，其主触头闭合，辅助常开触头实现自锁，辅助常闭触头实现互锁，电动机正向连续运转，拖动负载向右运行。到右端安装限位开关处，挡铁碰上限位开关 SQ1，其常闭触点 SQ1 断开，使电动机正向接触器 KM1 线圈断电，同时，其常开触点 SQ1 闭合，使电动机反向接触器 KM2 得电，其主触头闭合，辅助常开触头实现自锁，辅助常闭触头实现互锁，电动机反向连续运转，拖动负载向左运行。到左端安装限位开关处，挡铁碰上限位开关 SQ2，其常闭触点 SQ2 断开，使电动机反向接触器 KM2 线圈断电，同时，其常开触点 SQ2 闭合，使电动机正向接触器 KM1 得电，电动