

高斯、克呂格投影計算表

緯度 0° — 30°

克拉索夫斯基橢球体

金 揚 善 主 編

中国工业出版社

高斯、克呂格投影計算表

緯 度 0° — 30°

克 拉 索 夫 斯 基 橢 球 体

金 揚 善 主 編

中 国 工 业 出 版 社

本表包含下列用途之計算用表：（1）大地坐标与平面坐标互相換算，（2）椭球面三角形改化为平面三角形的計算。表的精度达 1 毫米，可供三角測量精密計算之用。

本表附有“說明”，載有使用方法与算例，并扼要敘述了本表所用公式，編算方法，誤差分析，以便計算作业人員参考使用。

本表适用于緯度 0° — 30° 。

高斯、克呂格投影計算表

緯度 0° — 30°

克拉索夫斯基椭球体

金揚善主編

（根据測繪出版社紙型重印）

*

国家測繪总局測繪书刊編輯部編輯（北京三里河国家測繪总局）

中国工业出版社出版（北京佟麟閣路丙10号）

北京市书刊出版业营业許可証出字第110号

中国工业出版社第四印刷厂印刷

新华书店北京发行所发行·各地新华书店經售

*

开本 $787 \times 1092\frac{1}{16}$ ·印张 $7\frac{1}{4}$ ·字数150,000

1959年6月北京第一版

1962年10月北京新一版·1965年6月北京第二次印刷

印数1,617—3,216·定价(科六)0.95元

*

統一书号：15165·1915（測繪-46）

高斯、克呂格投影計算表

目 錄

投 影 表 的 說 明

§ 1 高斯、克呂格投影計算的公式	1—5 頁
§ 2 投影表的計算	5—7
§ 3 投影表的編制与校核	7—9
§ 4 投影計算的示例与說明	9—13
§ 5 編算工作	14

投 影 表

(表 I) 高斯、克呂格坐标換算系数表	15—75 頁
(表 II) 坐标換算改正数 δx 、 δy 、 δB 表	76
(表 III) 坐标換算改正数 δy 表	77—100
(表 IV) 坐标換算改正数 δl 表	101—107
(表 V) 方向与距离改化式中之系数 f 、 f' 表	108
(表 VI) 距离与方向改化式中之改正数 II _s 、III _s 与 III _δ 表	109—110
(表 VII) 方向改化式中之改正数 d 表	111—112

高斯、克呂格投影計算表的說明

§1 高斯、克呂格投影計算的公式

(一) 投影計算的基本公式

(1) 由經緯度(L、B)計算平面坐标(x、y)的公式

$$\left. \begin{aligned} x &= X + \frac{N}{2\rho^2} \sin B \cos B \cdot l^2 + \frac{N}{24\rho^4} \sin B \cos^3 B (5 - t^2 + 9\eta^2 + 4\eta^4) l^4 \\ &\quad + \frac{N}{720\rho^6} \sin B \cos^5 B (61 - 58t^2 + t^4) l^6 \\ y &= \frac{N}{\rho} \cos B \cdot l + \frac{N}{6\rho^3} \cos^3 B (1 - t^2 + \eta^2) l^3 \\ &\quad + \frac{N}{120\rho^5} \cos^5 B (5 - 18t^2 + t^4 + 14\eta^2 - 58\eta^2 t^2) l^5 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

式中：L 为“投影点”的經度，B 为其緯度，l 为 L 与中央子午線經度 L_0 之差，N 为該点上卯酉圈的曲率半徑，X 为該点之平行圈所截中央子午線之弧長（距赤道）， $b_1 = \frac{N}{\rho} \cos B$ 为該平行圈 1" 之弧長，而 $\eta^2 = e'^2 \cos^2 B$ ， $t = \tan B$ 。

(2) 由經緯度(L、B)計算平面子午綫收斂角 γ 的公式

$$\gamma = \sin B \cdot l + \frac{\sin B}{3\rho^2} \cos^2 B (1 + 3\eta^2 + 2\eta^4) l^3 + \frac{\sin B}{15\rho^4} \cos^4 B (2 - t^2) l^5 \quad (2)$$

(3) 由平面坐标(x、y)計算經緯度(L、B)的公式

$$\left. \begin{aligned} B_f - B &= \frac{\rho \tan B_f}{2M_f N_f} y^2 - \frac{\rho \tan B_f}{24M_f N_f^3} (5 + 3t_f^2 + \eta_f^2 - 9\eta_f^2 t_f^2) y^4 \\ &\quad + \frac{\rho \tan B_f}{720M_f N_f^5} (61 + 90t_f^2 + 45t_f^4) y^6 \\ l &= \frac{\rho}{N_f \cos B_f} y - \frac{\rho}{6N_f^3 \cos B_f} (1 + 2t_f^2 + \eta_f^2) y^3 \\ &\quad + \frac{\rho}{120N_f^5 \cos B_f} (5 + 28t_f^2 + 24t_f^4 + 6\eta_f^2 + 8\eta_f^2 t_f^2) y^5 \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

或改化为下之形式：

$$\left. \begin{aligned} l = y \cdot \left\{ \frac{N_f \cos B_f}{\rho} + \frac{1}{6N_f \rho} \cos B_f (1 + 2t_f^2 + \eta_f^2) y^2 \right\} \\ + \frac{\rho}{360N_f^5 \cos B_f} (5 + 44t_f^2 + 32t_f^4 - 2\eta_f^2 - 16\eta_f^2 t_f^2) y^5 \end{aligned} \right\}$$

式中: B_f 为横坐标(y)线在中央子午线上之“垂足点”的纬度, N_f 、 η_f 、 t_f 均为相应于 B_f 之值, 而 M_f 为纬度 B_f 处之子午线曲率半径。

(4) 方向改化数的公式

$$\left. \begin{aligned} \delta_{1.2} &= -\frac{\rho}{2R_m^2} \Delta x \left(y_m - \frac{\Delta y}{6} - \frac{y_m^3}{3R_m^2} \right) - \frac{\rho \eta_f^2 t_f}{R_m^3} \Delta y y_m^2 \\ \delta_{2.1} &= +\frac{\rho}{2R_m^2} \Delta x \left(y_m + \frac{\Delta y}{6} - \frac{y_m^3}{3R_m^2} \right) + \frac{\rho \eta_f^2 t_f}{R_m^3} \Delta y y_m^2 \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

$$\Delta x = x_2 - x_1, \quad \Delta y = y_2 - y_1, \quad y_m = \frac{1}{2}(y_1 + y_2)$$

式中: (x_1, y_1) 、 (x_2, y_2) 为投影平面上两点之坐标, R_m 为平均曲率半径, 可由与 $x_m = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)$ 相应之纬度求得, $\delta_{1.2}$ 为 (x_1, y_1) 至 (x_2, y_2) 方向之改化数, $\delta_{2.1}$ 为 (x_2, y_2) 至 (x_1, y_1) 方向的改化数。将 δ 之代数值加于椭圆面方向(即大地线在投影平面上之投影曲线的方向)中, 就将该方向化为投影平面上之直线方向。

(5) 距离改化数的公式

$$\log d - \log S = \frac{\mu}{2} \left(\frac{y_m}{R_m} \right)^2 + \frac{\mu}{24} \left(\frac{\Delta y}{R_m} \right)^2 - \frac{\mu}{12} \left(\frac{y_m}{R_m} \right)^4 \quad (5)$$

式中 d 、 S 为 (x_1, y_1) 、 (x_2, y_2) 两点间之直线距离与其相应的大地线长度。

(二) 投影计算的实用公式

为了简化投影计算, 本书将(一)款各式中各项“系数”与“微项”编算为表一即所谓投影计算表。这些“系数”与“微项”若用下面(三)款之简号代表时, 则投影计算的实用公式如下:

$$\left. \begin{aligned} (1) \quad x &= X + l'(a_1 + a_2 l') + \delta x, & l' &= 10^{-8} l^2 \\ y &= l(b_1 + b_2 l') + \delta y, & l &\text{为秒数} \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

$$(2) \quad y' = l(c_1 + c_2 l') + \delta y', \quad l' = 10^{-8} l^2 \quad (7)$$

$$\left. \begin{aligned} (3) \quad B &= B_f - y'(A_1 + A_2 y') - \delta B, & y' &= 10^{-10} y^2 \\ l &= y(b_1 + B_2 y') + \delta l \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

$$\left. \begin{aligned} (4) \quad \delta_{1.2} &= -f \Delta x \sigma_1 - \Delta, & \sigma_1 &= y_m - \frac{\Delta y}{6} - \text{III}_\delta \\ \delta_{2.1} &= +f \Delta x \sigma_2 + \Delta, & \sigma_2 &= y_m + \frac{\Delta y}{6} - \text{III}_\delta \end{aligned} \right\} \quad (9)$$

上式供一等三角计算之用。在二等, 可略去 III_δ 、 Δ ; 在三等, 可略去 III_δ 、 Δ 、 $\frac{\Delta y}{6}$ 。

$$(5) \quad (\log d - \log S) 10^8 = f' \sigma_3 = f'(y_m^2 + \text{II}_s - \text{III}_s) \quad (10)$$

上式供一等三角计算之用。在二等, 可略去 III_s ; 在三等, 可略去 II_s 、 III_s 。

(三) 投影表的编算公式

在将(一)款各式中各项“系数”与“微项”编算为投影表时, 我们已将这些“系数”与“微项”中大部份的原形加以适当改变并调整小数位数, 以便利用计算机且求计算简捷而精确。兹列本投影表的编算公式如下:

$$\begin{aligned}
c_1 &= \sin B \\
a_1 &= \left[\frac{10^8}{2\varrho} \right] b_1 c_1, & \beta &= \left[\frac{10^{12}}{6\varrho^2} \right] \cos^2 B \\
10^4 a_2 &= (a_1 \beta) \cdot \frac{1}{2} (5 - t^2 + 9\eta^2 + 4\eta^4) \\
10^4 b_2 &= (b_1 \beta) \cdot (1 - t^2 + \eta^2) \\
10^4 c_2 &= (c_1 \beta) \cdot 2(1 + 3\eta^2 + 2\eta^4) \\
A_1 &= \left[\frac{10^{10}\varrho}{2c^2} \right] V^4 t \\
10^5 A_2 &= \left[\frac{10^{15}}{12c^2} \right] A_1 V^2 \cdot (5 + 3t^2 + \eta^2 - 9\eta^2 t^2) \\
10^3 B_2 &= \left[\frac{10^{13}}{6\varrho c} \right] V \cos B \cdot (1 + 2t^2 + \eta^2)
\end{aligned} \quad (11)$$

式中: $V^2 = 1 + \eta^2$, 而 $N = \frac{c}{V}$ 、 $M = \frac{c}{V^3}$, c 为参考橢球体兩极之曲率半徑。[] 內之值均为

常数, b_1 、 V 由(四)款之(16)、(17)式首先算出。

$$\begin{aligned}
\delta x &= X l_0^6 (mm), & X &= 10^{-2} \beta (a_1 \beta) \cdot 10^{-1} (61 - 58t^2 + t^4) \\
\delta y &= Y l_0^5 (mm), & Y &= 10^{-2} \beta (b_1 \beta) \cdot 3(5 - 18t^2 + t^4 + 14\eta^2 - 58\eta^2 t^2) \\
\delta \gamma &= Z l_0^5 (10^{-3} \text{秒}), & Z &= \beta (c_1 \beta) \cdot (0.48 - 0.24t^2) \\
l_0 &= 10^{-4} l, & l &\text{为秒数}
\end{aligned} \quad (12)$$

(8) 式中 δB 、 δl 之原来形式为:

$$\begin{aligned}
\delta B &= \frac{\varrho \tan B}{720 M N^5} (61 + 90t^2 + 45t^4) y^6 \\
\delta l &= \frac{\varrho}{360 N^5 \cos B} (5 + 44t^2 + 32t^4 - 2\eta^2 - 16\eta^2 t^2) y^6
\end{aligned}$$

为使 δB 、 δl 变为以 l 为引数, 我們用(6)式中 y 之近似式代入(足够精密), 略去 l 之高次項后, 得 δB 、 δl 之算式为:

$$\begin{aligned}
\delta B &= \varphi l_0^6 (10^{-4} \text{秒}), & l_0 &= 10^{-4} l \\
\delta l &= \lambda l_0^5 (10^{-4} \text{秒}) \\
\varphi &= \left[\frac{10^{30}}{360c^4} \right] V^4 (10^{-2} b_1)^6 \cdot 10^{-4} A_1 (61 + 90t^2 + 45t^4) \\
\lambda &= \left[\frac{10^{30}}{360c^4} \right] V^4 (10^{-2} b_1)^4 \cdot 10^{-2} (5 + 44t^2 + 32t^4 - 2\eta^2 - 16\eta^2 t^2)
\end{aligned} \quad (13)$$

$$\begin{aligned}
f &= \frac{\varrho}{2R_m^2}, & \text{III } \delta &= \frac{y_m^3}{3R_m^2}, & \Delta &= \frac{\varrho \eta^2 t \Delta y}{R_m^3} y_m^2 \\
f' &= \frac{10^8 \mu}{2R_m^2}, & \text{II } s &= \frac{\Delta y^2}{12}, & \text{III } s &= \frac{1}{6R_m^2} y_m^4
\end{aligned} \quad (14)$$

(14) 式之 y_m 、 Δy 、 R_m 均以公里为單位。

— (四) 投影表所依据的常数与弧长公式

这本投影表采用克拉索夫斯基橢球体:

長半徑 $a = 6378245$ 米

扁率 $\alpha = 1:298.3$

茲將本投影表編算中所用到的有关这个橢球体的常数以及其他普通常数列下:

$\alpha = 1:298.3$	$=$	0.00335	23298	69259	13509	89...
$c = a:(1-\alpha)$	$=$	6399698.	90178	27110	663	米
$n = \alpha:(2-\alpha)$	$=$	0.00167	89791	80658	15984	
$e^2 = 2\alpha - \alpha^2$	$=$	0.00669	34216	22965	94323	
$e'^2 = e^2:(1-e^2)$	$=$	0.00673	85254	14683	49126	
$\mu = \text{对数率}$	$=$	0.43429	44819	03251	82675	
$\pi = \text{园周率}$	$=$	3.14159	26535	89793	23846	
$\varrho = 648000'':\pi$	$=$	206264''.	80624	70963	55157	
$\frac{1}{\varrho} =$	$=$	0.00000	48481	36811	09535	99359
$\text{arc}1^\circ = \pi:180$	$=$	0.01745	32925	19943	29576	9

(1) 子午綫弧长X的算式

$$\begin{aligned}
 X = & 63 \quad 67558^m \quad 49687 \quad 49794 \quad B^\circ \text{arc}1^\circ \\
 & (\text{或} 1 \quad 11134. \quad 86108 \quad 38095 \quad B^\circ) \\
 & - 16036. \quad 48026 \quad 94138 \quad \text{Sin}2B \\
 & + 16. \quad 82806 \quad 68849 \quad \text{Sin}4B \\
 & - 0. \quad 02197 \quad 53092 \quad \text{Sin}6B \\
 & + 0. \quad 00003 \quad 11311 \quad \text{Sin}8B \\
 & - 0. \quad 00000 \quad 00460 \quad \text{Sin}10B
 \end{aligned} \quad (15)$$

上式之 B° 为 B 以度为單位之值。式中各数字系数，我們曾用下列三种公式之展开式进行計算，所得最末位小数完全相同，但高次項須用至 e^{14} 、 e'^{14} 、 n^8 ：

$$\begin{aligned}
 M &= a(1-e^2)\{1-e^2 \text{Sin}^2 B\}^{-\frac{3}{2}} = c\{1+e'^2 \cos^2 B\}^{-\frac{3}{2}} \\
 M &= \frac{a(1-n)^2}{(1+n)^2}\{1-\frac{4n}{(1+n)^2} \text{Sin}^2 B\}^{-\frac{3}{2}}, \quad X = \int_0^B M dB
 \end{aligned}$$

最后一式的展开式計算最簡，录之如下：

$$\begin{aligned}
 X = & a\{(1-n) + \frac{5}{4}(n^2-n^3) + \frac{81}{64}(n^4-n^5) + \frac{325}{256}(n^6-n^7)\} B^\circ \text{arc}1^\circ \\
 & - \frac{3}{2}a\{(n-n^2) + \frac{7}{8}(n^3-n^4) + \frac{55}{64}(n^5-n^6) + \frac{875}{1024}(n^7-n^8)\} \text{Sin}2B \\
 & + \frac{15}{16}a\{(n^2-n^3) + \frac{3}{4}(n^4-n^5) + \frac{91}{128}(n^6-n^7)\} \text{Sin}4B \\
 & - \frac{35}{48}a\{(n^3-n^4) + \frac{11}{16}(n^5-n^6) + \frac{81}{128}(n^7-n^8)\} \text{Sin}6B \\
 & + \frac{315}{512}a\{(n^4-n^5) + \frac{13}{20}(n^6-n^7)\} \text{Sin}8B \\
 & - \frac{693}{1280}a\{(n^5-n^6) + \frac{5}{8}(n^7-n^8)\} \text{Sin}10B
 \end{aligned}$$

(2) 平行圈 1" 之弧长 b_1 的算式

$$\begin{aligned}
 b_1 = & 30^m 94854 \quad 17958 \quad 17176 \quad \cos B \\
 & - 0.02597 \quad 00732 \quad 85199 \quad \cos 3B \\
 & + 0.00003 \quad 26978 \quad 31793 \quad \cos 5B \\
 & - 0.00000 \quad 00457 \quad 45947 \quad \cos 7B \\
 & + 0.00000 \quad 00000 \quad 67203 \quad \cos 9B \\
 & - 0.00000 \quad 00000 \quad 00102 \quad \cos 11B
 \end{aligned} \quad (16)$$

上式之系数，我們曾用下列两种公式之展开式进行計算，所得最末位小数完全相同，但高次項須用至 e^{14} 、 e'^{14} ：

$$\begin{aligned}
 b_1 &= \frac{N}{\rho} \cos B = \frac{a}{\rho} \cos B \{1 - e^2 \sin^2 B\}^{-\frac{1}{2}} \\
 &= \frac{c}{\rho} \cos B \{1 + e'^2 \cos^2 B\}^{-\frac{1}{2}}
 \end{aligned}$$

(3) V 与 R 之算式

$$\begin{aligned}
 \log V = & 0.00072 \quad 97842 \quad 11219 \quad 572 \\
 & + 0.00072 \quad 91713 \quad 93390 \quad 282 \quad \cos 2B \\
 & - 0.00000 \quad 06121 \quad 31794 \quad 302 \quad \cos 4B \\
 & + 0.00000 \quad 00006 \quad 85171 \quad 021 \quad \cos 6B \\
 & - 0.00000 \quad 00000 \quad 00862 \quad 791 \quad \cos 8B \\
 & + 0.00000 \quad 00000 \quad 00001 \quad 159 \quad \cos 10B
 \end{aligned} \quad (17)$$

上式之系数，我們是用 $\log V = \frac{\mu}{2} \ln(1 + e'^2 \cos^2 B)$ 的展开式算得，而 e' 的高次項用至 e'^{14} 。由

下式計算：

$$R = \frac{c}{V^2} \quad (18)$$

§2 投影表的計算

(一) 內插公式与內插表

“內插法”可減輕計算，故常采用。茲先說明本投影表所用之內插法。設有表列函数 $f(t)$ 及其各次差如下表：

列 号	t	$f(t)$	一次差 Δ'	二次差 Δ''	三次差 Δ'''	四次差 Δ^{IV}	...
...	...	...					
-2	$t_0 - 2\omega$	$f(t_0 - 2\omega)$	$\Delta' - \frac{3}{2}$				
-1	$t_0 - \omega$	$f(t_0 - \omega)$	$\Delta' - \frac{1}{2}$	Δ''_{-1}	$\Delta''' - \frac{1}{2}$		
0	t_0	$f(t_0)$	$\Delta' - \frac{1}{2}$	Δ''_0	$\Delta''' - \frac{1}{2}$	Δ^{IV}_0	
1	$t_0 + \omega$	$f(t_0 + \omega)$	$\Delta' - \frac{3}{2}$	Δ''_1	$\Delta''' - \frac{3}{2}$	Δ^{IV}_1	
2	$t_0 + 2\omega$	$f(t_0 + 2\omega)$	$\Delta' - \frac{5}{2}$	Δ''_2			
3	$t_0 + 3\omega$	$f(t_0 + 3\omega)$					
...	...	...					

白塞尔式:

$$\left. \begin{aligned} f(t_0+h) &= f(t_0) + n\mathcal{A}'_{-\frac{1}{2}} + B_2(\mathcal{A}''_0 + \mathcal{A}''_1) + B_3\mathcal{A}'''_{-\frac{1}{2}} + B_4(\mathcal{A}^{IV}_0 + \mathcal{A}^{IV}_1) + \dots \\ n &= \frac{h}{\omega} & B_2 &= \frac{1}{4}n(n-1) \\ B_3 &= \frac{1}{6}n(n-1)(n-\frac{1}{2}), & B_4 &= \frac{1}{48}(n+1)n(n-1)(n-2) \end{aligned} \right\} (19)$$

若 $\mathcal{A}''$ 、 $\mathcal{A}'''$ 、 $\mathcal{A}^{IV}$ 依次小于 4、60、20 (以 $f(t)$ 之末位小数为单位) 时, 则此各次差可分别略去, 本表所用的内插计算中, 即依此标准为取舍。

斯提林式:

$$\left. \begin{aligned} f(t_0+h) &= f(t_0) + n\mathcal{A}'_0 + \frac{1}{2}n^2\mathcal{A}''_0 + \dots \\ n &= \frac{h}{\omega}, & \mathcal{A}'_0 &= \frac{1}{2}(\mathcal{A}'_{-\frac{1}{2}} + \mathcal{A}'_{\frac{1}{2}}) \end{aligned} \right\} (20)$$

上式亦可写成下之形式:

$$f(t_0+h) = f(t_0) + h\{\delta + d\delta\} \quad (21)$$

$$\delta = \frac{\mathcal{A}'_0}{\omega}, \quad \delta' = \frac{\mathcal{A}''_0}{\omega}, \quad d\delta = \frac{h}{2\omega}\delta' \quad (22)$$

此处 δ 为每单位的“平均一次差”; δ' 为每单位的“二次差”, 亦等于相邻两 δ 之差。

在内插计算中, 编制下述之内插表——“数域之函数”表, 最利实用。编制之法: 先“反解”函数 $z = f(t)$ 为 $t = \Phi(z)$, 使 z 等于拟定的某一“等差级数” $z_1, z_2, z_3, \dots$ (如 0.5、1.5、2.5…), 求其相应之 $t_1, t_2, t_3, \dots$, 然后将各相邻两 z 之中数 (如 1、2、3…) 列为下表:

$$\left. \begin{array}{ccccccc} t & t_1 & & t_2 & & t_3 & & t_4 & \dots \\ z = f(t) & = & \frac{z_1+z_2}{2} & & \frac{z_2+z_3}{2} & & \frac{z_3+z_4}{2} & & \dots \end{array} \right\} (23)$$

就得“ t 数域之函数 $f(t)$ ”表。用此表内插时: 看出已知 t 位于某两个表列 t 值之间后, 即可查得 $f(t)$ 之值, 其最大误差为等差级数之“半差”, 而此误差乃编制此表时所应事先拟定者。

在本投影表中各函数的直接计算中, 其引数间隔 ω 之选择, 以使内插时不超过三次差插算为限。

(二) X 、 b_1 、 V 、 R 的计算

X 、 b_1 各用 (15)、(16) 式按纬度每 5' 计算, 计算小数位数较表列小数多两位, 按 (19) 式内插每 1' 之值, 内插时仅用至二次差。

(11)、(13)、(14) 式所需之 V 、 R : 在纬度 $15^\circ - 30^\circ$ 者, 由“苏联大地位置计算表”查取; 在 $0^\circ - 15^\circ$ 者, 各用 (17)、(18) 式按 B 每 10' 计算。

(三) a_1 、 a_2 、 b_2 、 c_1 、 c_2 、 A_1 、 A_2 、 B_2 之计算

$c_1 = \sin B$ 用三角函数表直接查出, 其余各“系数”按纬度每 30' 计算, 在依据 (11) 式所拟定的一个“计算格式”中一齐算出。计算小数位数均较表列小数多两位, 用 (19) 式内插每 1' 之值, 内插时, a_1 、 b_2 、 A_1 均用至三次差, 其余均用至二次差。

(四) δx 、 δy 、 $\delta \gamma$ 、 δB 、 δl 的計算

这些“微項” δ ，按(12)、(13)式計算。先在一个“計算格式”中一齐算出各 δ 的系数 X 、 Y 、 Z 、 φ 、 λ ； Y 、 λ 按緯度每 1° 計算，其他按每 5° 計算。然后計算各 δ 。

各 δ 均为双引数(B 、 l)函数，为使制成之“ δ 表”容易內插，須使引数 l 变化时，各 δ 之变化不超过1(以表列末位小数为單位)。使用如此之“ δ 表”进行內插时，可仅使用表中引数 l 与已知 l 最近之一行，而单独按 B 进行內插。为此，先在各个緯度的 X 、 Y 、 Z 、 φ 、 λ 中选出其最大值 X_m 、 Y_m 、 Z_m 、 φ_m 、 λ_m (在 l 相同时，由此等值所算之 δ 为最大)；按此最大值，并使(12)、(13)式之 δ 依次等于1、2、3……(以表列末位小数为單位)，而反解其相应之 l (至 $l=3^\circ.5$ 为止)，此即为表Ⅱ—Ⅳ中表头上所載之 l 值。例如 δy 、 δl 表头上 l 之值，即为按緯度 0° 之 Y_m 与 30° 之 λ_m 反解而得。然后，根据这些 l 值，用(12)、(13)式計算其他各緯度之 δ 。于此应指出： $\delta \gamma$ 、 δB 表中 l 之值，采用“苏联表”上之值，亦可滿足要求。

(五) f 、 f' 、 Π_s 、 III_s 、 III_δ 、 $\mathcal{A}$ 的計算

这些数量根据(14)式計算。其中 f 、 f' 为相应于 $x_m = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)$ 之緯度的函数，編成以 x_m 为引数之表則使用較便，其法用整百公里之 x_m 反插其相应之緯度，然后求 f 、 f' 。

在 III_s 、 III_δ 式中 R_m 之誤差沒有影响，故編表时采用緯度 35° 之值 R_{35° 。 Π_s 、 III_s 、 III_δ 均按本节(一)款所述之法編成“数域之函数”表，其所用之算式如下：

$$\left. \begin{aligned} \Delta y &= \sqrt{12} (\Pi_s)^{\frac{1}{2}} &= 3.4641 (\Pi_s)^{\frac{1}{2}} \\ y_m &= (6R_{35^\circ}^2)^{\frac{1}{4}} (\text{III}_s)^{\frac{1}{4}} &= 124.92 (\text{III}_s)^{\frac{1}{4}} \\ y_m &= (3R_{35^\circ}^2 10^{-2})^{\frac{1}{3}} (100 \text{III}_\delta)^{\frac{1}{3}} &= 106.78 (100 \text{III}_\delta)^{\frac{1}{3}} \end{aligned} \right\} (24)$$

令上式中之 (Π_s) 、 (III_s) 、 (100III_δ) 各等于0.5、1.5、2.5……(各以 10^{-8} 、 10^{-8} 、 1 km 为單位)，則得表Ⅶ中以公里为單位之 Δy 、 y_m 。

緯度每 10° 編一“ $\mathcal{A}$ 表”(表Ⅶ)， $\mathcal{A}$ 式中之 R_m 与 $\eta^2 t$ 采用其中間緯度之值 R_0 与 $\eta_0^2 t_0$ ，可无大誤。編算“ $\mathcal{A}$ 表”之法，与前(四)款編算各 δ 之法同，即先按“反解式” $y_m = (10^3 \Delta y \frac{\eta_0^2 t_0}{R_0^3})^{-\frac{1}{2}}$ ($10^3 \mathcal{A}$) $^{\frac{1}{2}}$ 解求 $\Delta y = 50 \text{ km}$ 以及 $(10^3 \mathcal{A}) = 1''$ 、 $2''$ 、 $3''$ ……时之 y_m ，这就得“ $\mathcal{A}$ 表”中表头上之 y_m ，然后据此 y_m 再算 Δy 每10公里时 $\mathcal{A}$ 之值。

§3 投影表的編制与校核

(一) 投影表中各項的說明

表Ⅰ中各系数的符号与單位，均已載于其数列的上方。各系数右旁的 $\mathcal{A}''$ ，各为其“每秒的平均一次差”，各頁並載“ $\mathcal{A}B$ 数域之函数 $d(\mathcal{A}'')$ ”表，以供按下式(參見(21)式)进行內插之用：

$$\left. \begin{aligned} f(B) &= f(B_0) + \mathcal{A}B \{ \mathcal{A}'' + d(\mathcal{A}'') \} \\ \mathcal{A}B &= B - B_0 \end{aligned} \right\} (25)$$

式中 B 为已知之緯度， B_0 为略小于 B 的“表列緯度”，而 $f(B)$ 、 $f(B_0)$ 各为相应于 B 、 B_0 之函数 X 、 b_1 等。

“ ΔB 数域之函数 $d(\Delta 1'')$ ”表，按下式(參見(22)式)編得：

$$\Delta B = \frac{120''}{(\Delta 1'')_1 - (\Delta 1'')_0} d(\Delta 1'') \quad (26)$$

其中 $d(\Delta 1'')$ 与 $(\Delta 1'')$ 之單位相同。 $(\Delta 1'')_1$ 、 $(\Delta 1'')_0$ 依次代表“內插間隔”下端与上端之 $\Delta 1''$ ，而 $(\Delta 1'')_1 - (\Delta 1'')_0$ 即为“ $d(\Delta 1'')$ 表”中表头上之数字。

为了按下式(参考(25)式)反插与 x 相应的 B_f 时可直接用 ΔX 查取 $d(\Delta x 1'')$

$$\left. \begin{aligned} B_f &= (\text{表列之 } B) + \Delta B, & \Delta X &= x - X \\ \Delta B &= \Delta X \div \{ \Delta x 1'' + d(\Delta x 1'') \} \end{aligned} \right\} \quad (27)$$

我們在前述之“ ΔB 数域之函数 $d(\Delta x 1'')$ ”表中，按 $\Delta X = \Delta B(\Delta x 1'')$ 加入与 ΔB 相应的 ΔX 之一行，此式为近似式，其中 $(\Delta x 1'')$ 采用緯度每度 $30'$ 之值已足。

(二) 投影表之校核計算

投影表全系二人对算，編成本表后，又全部檢查各一次差或二次差之变化是否均匀。又因本表与 3° 帶与 6° 帶換帶表同时編算，故又用下法同时校核投影表与換帶表：

先用本投影表計算一点在相鄰兩帶之坐标 (x_1, y_1) 与 (x_2, y_2) ，然后用換帶表將 (x_1, y_1) 換算为鄰帶之 (x_2, y_2) 。在165个点的校核实例中，兩法所得 (x_2, y_2) 之差異情况为：与“ 3° 帶換帶表”所得結果相較， x_2 的差異均未超过 $2mm$ ， y_2 最大差 $3mm$ ，但仅佔 8.4% ；与“ 6° 帶換帶表”所得結果相較， x_2, y_2 最大差 $3mm$ ，但仅各佔 1.8% 与 9.7% 。

(三) 投影計算結果的誤差估計

投影結果之誤差的来源，分析如下：

(1) 公式誤差

这是指(1)至(5)式中略去 η 、 t 、 $(\frac{l}{\rho} \cos B)$ 、 $(\frac{y}{N})$ 、 $(\frac{y}{R})$ 、 $(\frac{\Delta x}{R})$ 、 $(\frac{\Delta y}{R})$ 之更高次項所引起之誤差。在最不利情况下(即緯度 0° 处 l 、 y 达其最大值时， Δx 、 Δy 为50公里时)， (x, y) 之誤差不超过 $0.5mm$ ， (B, l) 之誤差不超过 $0''.00005$ ， η 之誤差不超过 $0''.0005$ ， $\log \frac{d}{S}$ 之誤差不超过 8×10^{-9} ， $\delta_{1,2}$ 与 $\delta_{2,1}$ 之誤差不超过 $0''.0005$ 。

(2) 投影表的計算誤差

投影表中各量之計算小数，均較表列小数多算兩位；內插計算时，均已力求略去的“高次差”項不影响“計算小数位数”。故計算誤差不足影响表列小数之精度。

(3) 投影計算結果之誤差

这是指应用这本投影表所算得的结果中可能存在之誤差。这种誤差起源于：

列表誤差—投影表所載各量之“湊整誤差”所引起者；

內插誤差—內插各量之誤差所引起者。这一誤差至为复杂，它包含：(a) 投影表中各 $\Delta 1''$ 的湊整誤差；(b) 內插增量的湊整誤差；(c) 內插表的湊整誤差；(d) 使用內插表不符(如查各 δ 表时 l 之值不符)之誤差，以及內插时略去“高次差”項所引起之誤差等等。在以下三表中，(d)項略而未計。

在最不利情况下(即緯度 0° 处 l 、 y 达其最大值时， Δx 、 Δy 为50公里时，发生最大湊数誤差)， x 、 y 、 η 、 B 、 l 、 δ ，与 $10^8 \log \frac{d}{S}$ 之計算結果的最大誤差，略如下表。表中各“誤差”欄

之前一数为列表誤差所引起者，后一数为內插誤差所引起者，这一內插誤差系設想为前述(a)、(b)、(c)三項同符号之最大誤差的累积，但这是很少可能者。

x		y		γ	
項 目	誤 差 (mm)	項 目	誤 差 (mm)	項 目	誤 差 (10 ⁻³)
X	±0.5±1.1				
l' a ₁	±0.8±1.3	l b ₁	±0.6±1.4	l c ₁	±0.6±1.0
l'² a ₂	±1.3±1.3	ll' b ₂	±1.0±1.6	ll' c ₂	±1.0±1.0
δx	±0.5±0.5	δy	±0.5±0.5	δγ	±0.5±0.5
同符号之累积	±3.1±4.2	同符号之累积	±2.1±3.5	同符号之累积	±2.1±2.5

B		l	
項 目	誤 差 (10 ⁻⁴)	項 目	誤 差 (10 ⁻⁴)
B _f	±0.2±0.4		
y' A ₁	±0.8±1.2	因 b ₁	±0.2±0.4
y'² A ₂	±1.1±1.8	因 B ₂	±0.3±0.5
δB	±0.5±0.5	δl	±0.5±0.5
同符号之累积	±2.6±3.9	同符号之累积	±1.0±1.4

δ		10 ⁸ (log d-log S)	
項 目	誤 差 (10 ⁻³)	項 目	誤 差
Δxσ•f	±0.1±0.1	σ _s f'	±0.1±0.1
Δyf•Ⅲ δ	±0.6	f' Ⅱ _s	±0.3
Δ	±0.5±0.5	f' Ⅲ _s	±0.3
同 符 号 之 累 积	±0.6±1.2	同 符 号 之 累 积	±0.1±0.7

以上各表最末列“同符号之累积”之数值，仅为就公式表面上看来所能出現之“最大誤差”，並非表示实际上真有此可能；同时发生同符号的最大誤差，实为不堪設想者。

S4 投影計算的示例与說明

在实际作业中，可采用下面各算例中之“格式”。計算时，依格式中之“計算次序”进行，由格式第二行之“計算項目”並参考§1(二)款中相应之算式，易知其計算方法。茲分別說

明如下:

(一) (例一)为按(6)、(7)式由經緯度計算平面坐标与子午綫收斂角之例。其計算表格中 B 、 L 、 l 。为已知数, L 、 L_0 各为已知点与中央子午綫之經度。表格中各系数按(25)式插算, 如本例中 $\Delta B = 42''0172$, 求 X 、 b_1 之內插值时, 先用 ΔB 由內插表查出 $d(\Delta 1'')$, 于是:

$$X = 2431998.335 + \Delta B(30.75889 + 0.00002) = 2433290.738$$

$$b_1 = 28.6877647 + \Delta B(-55822 - 15) \cdot 10^{-9} = 28.6854186$$

δx 、 δy 、 $\delta \gamma$ 按“比例內插法”插算, 插算 δx 、 δy 、 $\delta \gamma$ 时, 应按表中引数 l 与已知 l 相近之一行进行。

(二) (例二)为按(8)式由平面坐标計算經緯度之例, 其計算表格中之 x 、 y 、 L_0 为已知。首先根据 x 按(27)式反插 B_1 , 如本例中 $\Delta X = 2435277.460 - 2433843.870 = 1433.590$, 用 ΔX 由內插表查出 $d(\Delta x 1'') = 3 \times 10^{-5}$, 于是

$$B_1 = 22^\circ 0' + \frac{1433.590}{30.75895 + 3 \times 10^{-5}} = 22^\circ 0' 46''6072$$

然后据此 B_1 以查表, b_1 、 A_1 、 A_2 、 B_2 之內插法与前 (一) 款同, δB 、 $\delta \gamma$ 用“比例內插法”。

(三) (例三)为用方向与距离改化方法將橢球面三角形轉化为平面三角形, 並由已知点 I 之坐标(x_1 、 y_1)按下式計算 II 点之坐标(x_2 、 y_2):

$$\begin{aligned} x_2 - x_1 &= \Delta x = d \cos \alpha_{1.2} \\ y_2 - y_1 &= \Delta y = d \sin \alpha_{1.2} \end{aligned} \quad \} \quad (28)$$

式中 $\alpha_{1.2}$ 、 d 为 I 至 II 点之坐标方向角与直綫距离。但一般仅知其大地綫長 S , 須加距离改化以得 d ; 且一般 $\alpha_{1.2}$ 亦不知, 而仅知其大地方位角 $A_{1.2}$, 或仅知其与“已知坐标方向角 α_0 之他边”間的球面角 u , 則須用下兩式之一以求 $\alpha_{1.2}$:

$$\alpha_{1.2} = A_{1.2} + \delta_{1.2} - \gamma_1 = \alpha_0 \pm (u + \delta u) \quad (29)$$

第二式中 $\delta u = \delta_{右} - \delta_{左}$ 为將 u 角化为平面角之改化数, 而 $\delta_{右}$ 、 $\delta_{左}$ 为構成 u 角之右、左边之方向改化数。第一式中 γ_1 为(x_1 、 y_1)点之平面子午綫收斂角, 本投影表中未备有由(x_1 、 y_1)直接求 γ_1 之計算表, 故須先將(x_1 、 y_1)改算为(B_1 、 l_1) (如例二), 然后求 γ_1 。若已知(B_1 、 l_1)而不知(x_1 、 y_1), 則应換算为(x_1 、 y_1)並同时求 γ_1 (如例一)。在下面(例三)之三角形 ABC 中, 已知其在橢球面上之角度 u 如(表3)所載, 並已知其起算边 AB 之大地綫長 S_{AB} 与大地方位角 A_{AB} 以及 A 点之經緯度(L 、 B)为:

$$\log S_{AB} = 4.37953441, \quad A_{AB} = 180^\circ 58' 56''242$$

$$L = 13^\circ 25' 31''4880, \quad B = 21^\circ 59' 42''0172$$

計算步驟如下:

用(例一)之表格算得与(B 、 L)相应的 x_1 、 y_1 与 γ_1 , 分別記于(例三)之(表1、2、4、)中的相应位置。

为了計算(表1)中方向与距离改化数所需 B 、 C 点之坐标, 应另紙算出(表1)“5”欄之 $\log S$, 在 I 等三角形, 並应先加入近似的“方向与距离改化数”, 以改正三角形的角度与边長, (表1)中 u 角之改正数 δu 与边長改正数以及 AB 方向之方向改化数 δ_{AB} , 可按之下近似式(三等)求之:

$$\begin{aligned} \delta u &= -f(x_{右} - x_{左}) y_m & 10^8(\log d - \log S) &= f' y_m^2 \\ \delta_{AB} &= -f(x_B - x_A) y_m \end{aligned} \quad \} \quad (30)$$

式中 $x_{左}$ 、 $x_{右}$ 为構成 u 角之左右边之他端之縱坐标， x_A 与 x_B 为 A 、 B 点之縱坐标， δ_u 式之 y_m 为三角形各点的平均横坐标。这些 x 、 y ，可在“三角系图”上量取，亦可將橢球面三角形視為平面三角形而用(28)式算得之。算得之 δ_u 与 $(\log d - \log S)$ 記于(表1)之“7、8”欄； δ_{AB} 記于(表1)之第六行，从而算出近似坐标方向角 α_{AB} ，並記之于(表1)“9”欄的相应位置。在I等以下之三角形可不必加(30)式之改正，此时(表1)中之“7、8”欄略去不計。

至此，就可依(表1)之“計算次序”进行方向与距离改化数之計算。距离改化数仅須計算起算边(AB)者，其值加于(表2)之 $\log S$ 中，則得 $\log d$ ，此值記于(表3)之第六行。又在(表2)中計算起算边之精確的坐标方向角 α_{AB} ，此值記于(表4)“6”欄的相应位置。

按(表1)所得之方向改化数，計算(表3)中各角之改正数 $\delta u = \delta_{右} - \delta_{左}$ ，此外 $\delta_{右}$ 、 $\delta_{左}$ 为構成各角左右边的方向改化数。应注意， $-\sum \delta u$ 应等于三角形的球面角超。繼后，在(表3)中計算三角形之平面角与直綫边長 $\log d$ ，在(表4)中計算各点之平面坐标。

(例一)

由(B 、 L)求(x 、 y 、 γ)

(例二)

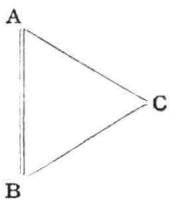
由(x 、 y)求(B 、 L)

計算次序	計 算 項 目	点名: 4点
1	B	21°59'42"0172
2	L	113 25 31.4880
3	L_0	111
4	l	2 25 31.4880
5	l''	8731.4880
6	$l' = l^2 10^{-8}$	0.7623888
9	$a_2 10^{-3}$	2144
11	$b_2 10^{-7}$	81407
13	$c_2 10^{-7}$	2567
8	a_1	2604.281
14	$a_2 l'$	1.635
17	$a_1 + a_2 l'$	2605.916
7	X	2433290.738
20	$l'(a_1 + a_2 l')$	1986.721
23	δ_x	1
26	x	2435277.460
10	b_1	28.6854186
15	$b_2 l'$	62064
18	$b_1 + b_2 l'$	28.6916250
21	$l(b_1 + b_2 l')$	250520.579
25	δ_y	11
27	y	250520.590
12	c_1	0.3745258
16	$c_2 l'$	1957
19	$c_1 + c_2 l'$	0.3747215
22	$l(c_1 + c_2 l')$	0° 54' 31"876
24	$\delta \gamma$	1
28	γ	0 54 31.877

計算次序	計 算 項 目	点名: 4点
1	x	2435277.460
2	y	250520.590
3	$y' = y^2 10^{-10}$	6.276057
8	$A_2 10^{-8}$	— 1157
9	$B_2 10^{-8}$	156449
7	A_1	10.29874
10	$A_2 y'$	— 726
12	$A_1 + A_2 y'$	10.29148
5	B_f	22°00'46"6072
14	$-y'(A_1 + A_2 y')$	— 1 4.5899
16	$-\delta_B$	— 1
18	B	21 59 42.0172
6	b_1	28.6818098
11	$B_2 y'$	98188
13	$b_1 + B_2 y'$	28.6916286
15	$y:(b_1 + B_2 y')$	8731"4873
17	δl	7
19	l''	8731.4880
20	l	2°25' 31"4880
4	L_0	111
21	L	113 25 31.4880

(例三) 橢球面三角形轉化為平面三角形之計算

(表1) 方向与距离改化数之計算

計算 次序	計 算 項 目	1. A 点 2. B 点	1. A 点 2. C 点	1. B 点 2. C 点	
3	α_0		180° 4' 39"	0° 4' 39"	起 算 边 近似坐标方向角 之 計 算 $\begin{aligned} A_{AB} &= 180^\circ 58' 56'' \\ -\gamma_A &= -54\ 32 \\ +\delta_{AB} &= +15 \\ \hline \alpha_{AB} &= 180\ 4\ 39 \end{aligned}$
4	$\pm u$		-56 40 6	+83 13 36	
7	$\pm \delta u$		— 2	+ 14	
9	$\alpha_{1.2}$	180° 4' 39"	123 24 31	+83 18 29	
1	x_1	2435277	2435277	2411296	
14	Δx	— 23981	— 20356	+ 3625	
16	x_2	2411296	2414921	2414921	
2	y_1	250521	250521	250489	
15	Δy	— 32	+ 30861	+ 30894	
17	y_2	250489	281382	281383	
12	$\log \Delta x$	4.37987 n	4.30869 n	3.55928	$\begin{aligned} A_{AB} &= 180^\circ 58' 56'' \\ -\gamma_A &= -54\ 32 \\ +\delta_{AB} &= +15 \\ \hline \alpha_{AB} &= 180\ 4\ 39 \end{aligned}$
11	$\log \cos \alpha_{1.2}$	0.00000 n	9.74084 n	9.06644	
5	$\log S$	4.37953	4.56747	4.49246	
8	$(\log d - \log S)$	34	38	38	
10	$\log \sin \alpha_{1.2}$	7.13118 n	9.92156	9.99703	
13	$\log \Delta y$	1.51105 n	4.48941	4.48987	
6	L_0	111°	111°	111°	
18	$x_m(k_m)$	2423	2425	2413	
20	f	0.00254741	0.00254741	0.00254745	
21	f'	0.536363			
19	$y_m(k_m)$	250.505	265.952	265.936	$\begin{aligned} A_{AB} &= 180^\circ 58' 56'' \\ -\gamma_A &= -54\ 32 \\ +\delta_{AB} &= +15 \\ \hline \alpha_{AB} &= 180\ 4\ 39 \end{aligned}$
27	$\frac{1}{6} \Delta y(k_m)$	-0.01	+ 5.14	+ 5.15	
24	$-\text{III } \delta$	-0.13	- 0.15	- 0.15	
28	$f \Delta x(k_m)$	-0.061089	-0.051855	+0.009235	
29	$\sigma_1 = y_m - \frac{1}{6} \Delta y - \text{III } \delta$	250.38	260.66	260.64	
30	$\sigma_2 = y_m + \frac{1}{6} \Delta y - \text{III } \delta$	250.36	270.94	270.94	
31	$\delta'_{1.2} = -f \Delta x \cdot \sigma_1$	+15'' 295	+13'' 517	- 2'' 407	
26	$-f$	0	- 4	- 4	
33	$\delta_{1.2}$	+15.295	+13.513	- 2.411	
32	$\delta'_{2.1} = f \Delta x \cdot \sigma_2$	-15'' 294	-14'' 050	+ 2.502	
25	$+f$	0	+ 4	+ 4	
34	$\delta_{2.1}$	-15.294	-14.046	+ 2.506	$\begin{aligned} A_{AB} &= 180^\circ 58' 56'' \\ -\gamma_A &= -54\ 32 \\ +\delta_{AB} &= +15 \\ \hline \alpha_{AB} &= 180\ 4\ 39 \end{aligned}$
35	y_m^2	62753			
22	II_s	0			
23	$-\text{III}_s$	- 16			
36	σ_3	62737			
37	$(\log d - \log s) 10^8$	33650			

(表2) 起算边之精确边长与坐标方向角之计算

$\log S_{AB}$ ($\log d - \log S$)	4.3795 3441 3 3650	A_{AB} - γ + δ α_{AB}	180° 58' 56".242 - 54 31.877 + 15.295
	4.3798 7091		180 4 39.660
$\log d_{AB}$			

(表3) 平面上三角形之最后解算

点之名称	球面角度 u	$\delta u =$ $\delta_{右} - \delta_{左}$	平面角度 $u + \delta u$	$\log \sin(u + \delta u)$	$\log d$
C	40° 6' 20".382	-16".552	40° 6' 3".830	9.8089 7881	4.3798 7091
A	56 40 5.568	+ 1.782	56 40 7.350	9.9219 5030	4.4928 4240
B	83 13 35.937	+12.883	83 13 48.820	9.9969 6142	4.5678 5352
和	180 0 1.887	- 1.887	180 0 0.000		

(表4) 精确平面坐标之计算

計算 次序	計 算 項 目	1. 2.	A 点 B 点	1. 2.	A 点 C 点	1. 2.	B 点 C 点
1 4 6	$\begin{matrix} a_0 \\ \pm(u+\delta u) \\ \alpha_{1.2} \end{matrix}$		180° 4' 39"660	180° 4' 39"660 -56 40 7.350 123 24 32.310	0° 4' 39"660 +83 13 48.820 83 18 28.480		
2 11 13	$\begin{matrix} x_1 \\ \Delta x \\ x_2 \end{matrix}$	2 435 277.460 - 23 981.178 2 411 296.282		2 435 277.460 - 20 356.298 2 414 921.162	2 411 296.282 + 3 624.880 2 414 921.162		
3 12 14	$\begin{matrix} y_1 \\ \Delta y \\ y_2 \end{matrix}$	250 520.590 - 32.514 250 488.076		250 520.590 + 30 861.427 281 382.017	250 488.076 + 30 893.942 281 382.018		
9 8 5 7 10	$\begin{matrix} \log \Delta x \\ \log \cos \alpha_{1.2} \\ \log d \\ \log \sin \alpha_{1.2} \\ \log \Delta y \end{matrix}$	4.3798 7051n 9.9999 9960n 4.3798 7091 7.1322 0508n 1.5120 7599n		4.3086 9880n 9.7408 4528n 4.5678 5352 9.9215 6248 4.4894 1600	3.5592 9358 9.0664 5118 4.4928 4240 9.9970 3092 4.4898 7332		