



普通高等教育“十一五”国家级规划教材

电子信息类精品教材·优秀畅销书

微机原理与接口技术

Microcomputer Principle and Interface Technology

(第4版)

• 郑初华 等编著



电子工业出版社

PUBLISHING HOUSE OF ELECTRONICS INDUSTRY <http://www.phei.com.cn>

普通高等教育“十一五”国家级规划教材
电子信息类精品教材

微机原理与接口技术

(第4版)

郑初华 柴明钢 周卫民 袁 坤 编著
石永革 赵文龙 戴仕明 郭 亮

电子工业出版社

Publishing House of Electronics Industry

北京·BEIJING

内 容 简 介

本书由汇编语言、微机原理、接口技术及附录四个部分组成,主要内容有:快速进制转换,真值与补码直接转换,微机硬件基础,8086/88CPU指令系统以及内部结构、引脚、时序,汇编语言及编程方法,内存的存储原理及与CPU的连接,I/O方式及编程,中断概念及实现,8255、8253、8251等接口芯片硬件设计及编程驱动,A/D、D/A转换以及工业自动化控制,键盘及接口,显示及接口,并口通信,串口通信,总线技术,微机系统应用设计,附录等。

本书可作为高等学校有关专业汇编语言、微机原理、接口技术等课程的教材。

未经许可,不得以任何方式复制或抄袭本书之部分或全部内容。

版权所有,侵权必究。

图书在版编目(CIP)数据

微机原理与接口技术/郑初华等编著. —4 版. —北京:电子工业出版社,2014.5

电子信息类精品教材

ISBN 978-7-121-23117-9

I. ① 微… II. ① 郑… III. ① 微型计算机—理论—高等学校—教材 ② 微型计算机—接口技术—高等学校—教材 IV. ① TP36

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2014)第 087028 号

责任编辑: 韩同平 特约编辑: 李佩乾

印 刷: 北京丰源印刷厂

装 订: 三河市鹏成印业有限公司

出版发行: 电子工业出版社

北京市海淀区万寿路 173 信箱 邮编: 100036

开 本: 787×1092 1/16 印张: 22 字数: 600 千字

印 次: 2014 年 5 月第 1 次印刷

印 数: 3 000 册 定价: 49.80 元

凡所购买电子工业出版社图书有缺损问题,请向购买书店调换。若书店售缺,请与本社发行部联系,联系及邮购电话:(010)88254888。

质量投诉请发邮件至 zlts@phei.com.cn, 盗版侵权举报请发邮件至 dbqq@phei.com.cn。

服务热线:(010)88258888。

前　　言

本书第1、2、3版分别于2003、2006、2010年出版。本书于2004年荣获江西省首届高校优秀教材一等奖(计算机类第一名),2008年列选普通高等教育“十一五”国家级规划教材。

本书由汇编语言、微机原理、接口技术及附录四个部分组成。本书融入多位老师的教学经验,重点突出,详略有序,分类讲解,图表丰富,有一些讲法是其他同类教材未曾涉及的,如快速进制转换、真值与补码直接转换、指令的6个要点等。本书适合作为高等学校有关专业汇编语言、微机原理、接口技术以及它们的组合课程的教材。

本书共16章,主要内容有:快速进制转换,真值与补码直接转换,微机硬件基础,8088/8086 CPU指令系统以及内部结构、引脚、时序,汇编语言及编程方法,内存的存储原理及与CPU的连接,I/O方式及编程,中断概念及实现,8255、8253、8251等接口芯片硬件设计及编程驱动,A/D、D/A转换以及工业自动化控制,键盘及接口,显示及接口,并口通信,串口通信,总线技术,微机系统应用设计,书后附有附录A~E。

本书由郑初华等编著。郑初华主要编写第1~6章、第10章,并负责全书的策划和统编定稿;柴明钢主要编写第14章、第16章;周卫民主要编写第12章;袁坤主要编写第8章、第9章;石永革主要编写第7章;赵文龙主要编写第15章;戴仕明主要编写第11章;郭亮主要编写第13章。本书由郑初华和赵文龙共同审定,由于时间紧,错误在所难免,欢迎广大读者批评指正(zhengchuhua@126.com)。

在此,对曾给本书的编写提出意见及参加校稿的秦梅、胡锦春、石永革、程从从、万光达、衷裕水、向瑛、周琪、万在红、杨谊华、彭洁、崔丽珍、肖洁、刘洪、洪连环、冀春涛、邓黎鹏、吴国辉、温靖、龚廷恺、周波、万承兴、黄华、黎明、代冀阳、彭玉玲、宋凯、王青松、曹党生、田祖伟等同志一并表示感谢!

本书参考学时建议:汇编部分40~64课时,微机原理及接口技术60~80课时。汇编部分安排8个实验:2~3个DEBUG上机实验便于熟悉第3章的指令和调试过程,5~6个汇编语言完整程序上机实验便于熟悉程序框架及程序编写方法;接口部分安排4个实验,熟悉I/O方式及或编程接口芯片的连接与驱动。另外,部分章节上课顺序可根据需要适当调整。

编著者

目 录

第一部分 汇 编 语 言

第 1 章 进制及码元	1
1.1 进制转换及计算	1
1.2 码制及其转换	3
习题	6
第 2 章 微机硬件基础	8
2.1 8086/88 CPU 的编程结构	8
2.2 内存地址组织及存放次序	11
2.3 接口、端口及端口地址	12
习题	13
第 3 章 寻址方式及指令系统	14
3.1 基本概念	14
3.2 寻址方式	15
3.2.1 操作数的寻址方式	15
3.2.2 转移指令的寻址方式	18
3.3 指令系统	18
3.3.1 传送类指令(12 条)	19
3.3.2 算术运算类指令(20 条)	25
3.3.3 位运算类指令(12 条)	32
3.3.4 CPU 控制类指令(12 条)	35
3.3.5 I/O 类指令(2 条)	35
3.3.6 串操作类指令(13 条)	35
3.3.7 转移类指令(26 条)	39
3.4 DOS 中断调用和 BIOS 中断调用	43
习题	46
第 4 章 MASM 汇编语言	50
4.1 汇编语句格式	50
4.2 表达式	51
4.3 伪指令	56
4.4 完整汇编源程序的上机过程	61
习题	64
第 5 章 汇编程序设计	66
5.1 程序结构	66
5.2 顺序程序设计	66
5.3 分支程序设计	67
5.3.1 单分支程序设计	67
5.3.2 双分支程序设计	68
5.3.3 逻辑分解法多分支程序设计	69
5.3.4 转移表法多分支程序设计	69
5.3.5 地址表法多分支程序设计	71
5.4 循环程序设计	72
5.5 子程序设计	75
5.6 综合应用举例	78
习题	80

第二部分 微 机 原 理

第 6 章 Intel 8086/88 微处理器	81
6.1 8086/88 引脚及其功能	81
6.1.1 8086 CPU 最小工作模式下的引脚	81
6.1.2 8088 引脚与 8086 的区别 (最小模式)	82
6.1.3 8086/88 最大模式的引脚与最小 模式的区别	82
6.2 8086/88 CPU 子系统的基本配置	83
6.3 总线工作时序	87
6.3.1 指令周期、总线周期和时钟周期	87
6.3.2 基本的总线时序	88
习题	93
第 7 章 内存组成、原理与接口	95
7.1 微机存储系统概述	95
7.2 半导体存储器结构与原理	97
7.2.1 芯片基本结构	97
7.2.2 RAM 存储原理	99
7.2.3 ROM 存储原理	100
7.3 典型的半导体存储器芯片	101
7.4 内存组成及其与系统总线的连接	109
7.4.1 内存组成与接口设计的基本工作	110
7.4.2 用译码器实现芯片选择	111
7.4.3 实现芯片选择的方法	112
7.4.4 DRAM 的连接	113
7.4.5 RAM 的备份电源技术	115
7.5 PC 系列微机的内存组织	116



7.5.1 内存分体结构	116
7.5.2 内存空间分配	117
习题	119
第 8 章 输入/输出(I/O)系统	121
8.1 接口技术概述	121
8.1.1 接口的概念	121
8.1.2 接口的功能	122
8.1.3 CPU 与外设之间传送的信息	123
8.1.4 端口地址的编址方式	123
8.2 I/O 端口读/写技术	124
8.2.1 I/O 端口地址译码技术	124
8.2.2 I/O 端口的读/写控制	127
8.3 I/O 设备数据传送控制方式	129
8.3.1 无条件传送方式	129
8.3.2 查询传送方式	130
8.3.3 中断传送方式	133
8.3.4 DMA 方式及 DMAC	133
8.3.5 IOP 方式	135
习题	135
第 9 章 中断技术	137
9.1 中断的基本原理	137
9.1.1 中断过程	137
9.1.2 中断优先权	138
9.1.3 中断嵌套(多重中断)	141
9.2 8086/88 的中断系统	142
9.3 可编程中断控制器 8259A(PIC)	145
9.3.1 8259A 的结构及逻辑功能	146
9.3.2 8259A 的引脚	147
9.3.3 端口区分	147
9.3.4 中断响应过程	148
9.3.5 8259A 的编程	149
9.3.6 8259A 的操作方式	152
9.4 8259A 在微机系统中的应用	156
9.4.1 8259A 在 IBM PC/XT 中的应用	156
9.4.2 8259A 在 PC/AT 中的应用	157
9.5 中断接口技术	159
9.5.1 中断源的接口设计	159
9.5.2 中断服务程序的编制	160
9.5.3 中断服务程序的装载	160
9.5.4 中断服务程序编制实例	161
习题	163

第三部分 接 口 技 术

第 10 章 可编程接口芯片及其应用	164
10.1 可编程并行接口芯片 8255A	164
10.1.1 8255A 的结构及引脚功能	164
10.1.2 8255A 端口的寻址	166
10.1.3 8255A 的工作方式及控制字	166
10.1.4 8255A 的初始化及应用举例	172
10.2 可编程的定时/计数器芯片 8253	173
10.2.1 8253 简介	173
10.2.2 8253 工作方式与操作时序	175
10.2.3 8253 的初始化	180
10.2.4 8253 的应用举例	180
10.3 数据采集系统接口技术	181
10.3.1 概述	181
10.3.2 D/A 转换器(DAC)	182
10.3.3 A/D 转换器(ADC)	187
10.3.4 典型 ADC 器件 ADC0808/0809 及其应用	190
10.4 可编程接口芯片的综合应用	194
习题	198
第 11 章 总线技术	200
11.1 概述	200
11.2 系统总线概述	201
11.3 PCI 总线	203
11.3.1 PCI 总线的特点	203
11.3.2 PCI 总线信号的定义	204
11.3.3 PCI 总线的系统结构	205
11.3.4 PCI 总线产品的开发	206
11.4 AGP 总线	209
习题	211
第 12 章 键盘接口	212
12.1 概述	212
12.1.1 键开关与键盘的分类	212
12.1.2 键盘接口的基本功能	213
12.2 非编码键盘接口及其控制	214
12.2.1 简单键盘接口与行扫描法	214
12.2.2 可编程接口与线反转法	216
12.3 IBM PC 的键盘接口	217
12.3.1 IBM PC 的键盘	217
12.3.2 PC 扩展键盘的接口电路	220
12.3.3 键盘中断服务与调用	221
习题	223
第 13 章 显示接口	224
13.1 LED 显示器件及其接口	224
13.1.1 概述	224

13.1.2 数码管显示接口分析/设计	225
13.1.3 用 MC14499 译码器扩展 LED 显示接口	226
13.2 LCD 显示器件及其接口	227
13.2.1 液晶显示器的原理、结构及分类	228
13.2.2 LCD 的驱动方式和驱动原理	228
13.2.3 LCD 显示器接口的设计及应用	230
13.2.4 液晶显示模块或组件	233
13.3 微机显示器及其接口	236
习题	238
第 14 章 并口通信技术	239
14.1 并行接口	239
14.2 并行打印机适配器	241
14.3 基于并行接口的硬件设计及 软件编程	245
14.4 并行打印机接口转换成 GPIB—488 接口	248
14.4.1 GPIB—488 总线	248
14.4.2 并行打印机接口转换成 GPIB—488 接口电路	251
习题	255
第 15 章 串行接口技术	257
15.1 概述	257
15.2 RS—232 串行接口技术	258
15.2.1 异步串行通信的信号形式	258
15.2.2 调制解调器及数据通信的 基本原理	259
15.2.3 RS—232 串行接口技术	260
第四部分	附录
附录 A DOS 功能调用	317
附录 B BIOS 中断	326
附录 C 汇编错误信息中英文对照表	333
15.2.4 RS—422、RS—423 和 RS—485 标准接口	266
15.3 通用异步通信接口芯片 INS 8250	269
15.3.1 异步串行口的硬件逻辑	269
15.3.2 INS 8250 内部寄存器定义	271
15.3.3 微机查询式编程举例	277
15.3.4 中断 I/O 异步通信编程方法	282
15.3.5 异步通信中断程序模式及 应用举例	284
15.4 基于 RS—232 串行接口的硬件设计	294
15.5 USB 接口技术	296
15.5.1 USB 接口研制的动机及设计 目标	296
15.5.2 USB 结构	296
15.5.3 USB 的特点	297
15.5.4 USB 主机和 USB 设备	298
15.5.5 USB 数据流	299
习题	300
第 16 章 微型计算机应用系统的设计	303
16.1 微型计算机应用系统设计概述	303
16.1.1 微型计算机测控系统的结构	303
16.1.2 微型计算机测控系统的设计 原则	304
16.2 微型计算机应用系统的设计步骤	304
16.3 微型计算机应用系统的可靠性技术	306
16.4 微型计算机应用系统设计实例	309
16.5 IBM PC/XT 微机系统板组成原理	315
习题	316
附录 D DEBUG 命令格式及使用说明	336
附录 E 标准 ASCII 码表	342
参考文献	343

第一部分 汇编语言

第1章 进制及码元

进制和码元换算是计算机重要基础之一,计算机内采用的是二进制数值或编码,而在各种汇编语言中习惯使用十六进制,也可使用八进制、二进制和十进制,在C语言中可使用八进制、十六进制和十进制,特别是调试程序时更要与进制和码元换算打交道。所以掌握进制和码元换算的快速方法,对学好计算机相关课程特别是汇编语言、微机原理及接口技术非常重要。

本章所介绍的进制转换方法可以完成十进制、二进制、十六进制及八进制数之间的快速转换,一般可以在10s内完成万以内的数值转换。此外,本章所介绍的真值(有符号数)与补码(或无符号数)之间的直接转换也是前人未曾涉及的,负数与补码(或无符号数)之间转换也只要10s左右。

1.1 进制转换及计算

本节主要讲解进制的快速转换方法,学会此法可在10s内实现万以内的数值转换。

1. 进制

现实生活中除了最常用的十进制外,还有秒分时之间的六十进制、月年之间的十二进制以及古代钱两斤之间的十六进制等,在计算机语言中主要采用的是二进制(后缀B, Binary)、八进制(后缀O或Q, Octal, O易与0混淆, 所以一般用Q替代O)、十进制(后缀D, Decimal, 或不要后缀)和十六进制(后缀H, Hex)。4种进制基本信息如表1.1所示。

表1.1 计算机语言中的基本进制

进制	英文	尾缀	数据位取值	举例	算术运算
二	Binary	B	0,1	10110101B	逢二进一,借一等于二
八	Octal	O或Q	0~7	123O或357Q	逢八进一,借一等于八
十	Decimal	D或省略	0~9	68D或259	逢十进一,借一等于十
十六	Hex	H	0~9,A~F	2FCH	逢十六进一,借一等于十六

N进制的每个数据位取值范围为0~N-1,其算术运算规则同十进制,只不过是逢N进一、借一等于N而已。例如,二进制只有0和1两个数字,逢2进1,借1等于2;十六进制有0~9、A~F(分别代表10~15)16个数字,逢16进1,借1等于16。

2. 进制转换的一般方法

进制转换的一般方法如图1.1和图1.2所示。

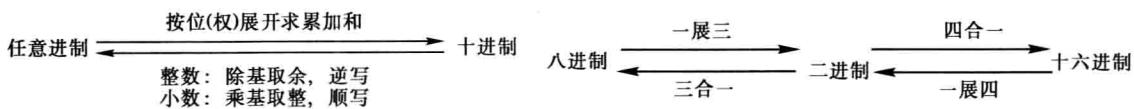


图1.1 任意进制数与十进制数之间转换关系图

图1.2 二进制、八进制、十六进制之间转换关系图

例 1.1 $(101101)_2 = 101101B = 1 \times 2^5 + 0 \times 2^4 + 1 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 1 \times 2^0 = 45$

例 1.2 $156.4Q = 1 \times 8^2 + 5 \times 8^1 + 6 \times 8^0 + 4 \times 8^{-1} = 110.5$

例 1.3 $6C.4H = 6 \times 16^1 + 12 \times 16^0 + 4 \times 16^{-1} = 108.25$

下式中 a_i 代表 b 进制的第 i 位,任意的 b 进制转化为十进制的一般式子:

$$(a_n a_{n-1} \cdots a_1 a_0, a_{-1} \cdots a_{-m})_b = a_n \times b^n + a_{n-1} \times b^{n-1} + \cdots + a_0 \times b^0 + a_{-1} \times b^{-1} + \cdots + a_{-m} \times b^{-m}$$

$$= \sum_{i=-m}^n a_i \times b^i$$

例 1.4 $123.25 = (1111011.01)_2 = (173.2)_8 = (7B.4)_{16}$

解题步骤如图 1.3 所示。

$\begin{array}{r} 2 123 \\ \hline 2 61 & 1 \\ \hline 2 30 & 1 \\ \hline 2 15 & 0 \\ \hline 2 7 & 1 \\ \hline 2 3 & 1 \\ \hline 2 1 & 1 \\ \hline 0 & 1 \end{array}$ 整数部分 123 二进制为: 1111011	$\begin{array}{r} 0.25 \\ \times 2 \\ \hline 0.5 & 0 \\ \times 2 \\ \hline 1.0 & 1 \end{array}$ 小数部分 0.25 二进制为: 0.01	$\begin{array}{r} 8 123 \\ \hline 8 15 & 3 \\ \hline 8 1 & 7 \\ \hline 0 & 1 \end{array}$ 整数部分 123 八进制为: 173	$\begin{array}{r} 16 123 \\ \hline 16 7 & 11 \\ \hline 0 & 7 \end{array}$ 整数部分 123 十六进制为: 7B
		$\begin{array}{r} 0.25 \\ \times 8 \\ \hline 2.0 \end{array}$ 小数部分 0.25 八进制为: 0.2	$\begin{array}{r} 0.25 \\ \times 16 \\ \hline 4.0 \end{array}$ 小数部分 0.25 十六进制为: 0.4

图 1.3 十进制转换为其他进制的一般方法

3. 进制快速转换方法

掌握进制快速转换方法的前提是记住 16 的倍数或 2 的 n 次方,如表 1.2 所示。

表 1.2 2 的指数及 16 的倍数表

n 的值	2^n	n 的值	$16 \times n$	十六进制
-4	0.0625	1	16	10H
-3	0.125	2	32	20H
-2	0.25	3	48	30H
-1	0.5	4	64	40H
0	1	5	80	50H
1	2	6	96	60H
2	4	7	112	70H
3	8	8	128	80H
4	16	9	144	90H
5	32	10	160	A0H
6	64	11	176	B0H
7	128	12	192	C0H
8	256	13	208	D0H
9	512	14	224	E0H
10	1K(1 024)	15	240	F0H

n 的值	2^n	n 的值	$16 \times n$	十六进制
14	16K	1×16	256	100H
16	64K	2×16	512	200H
20	1M(1 024K)	3×16	768	300H
24	16M	4×16	1024(1K)	400H
30	1G(1 024M)	8×16	2 048(2K)	800H
40	1T(1 024G)	$1 \times 16 \times 16$	4 096(4K)	1 000H

记住表 1.2 的主要数据后,再结合图 1.4 及图 1.2 就可以在 10s 内完成进制转换。

具体方法为:

将十进制转换为十六进制,只要把它拆成 16 的倍数之和(注:有时视情况可用 16 的倍数之差)还原成十六进制即可,再利用图 1.2 一展四转换为二进制,而后再用三合一转换为八进制。

例 1.5 $280 = 256 + 16 + 8 = 118H = 100\ 011\ 000B = 430Q$

例 1.6 $2\ 000 = 2\ 048 - 48 = 800H - 30H = 7D0H = 11\ 111\ 010\ 000B = 3\ 720Q$

例 1.7 $5\ 000 = 4\ 096 + 768 + 128 + 8 = 1\ 388H = 1\ 001\ 110\ 001\ 000B = 11\ 610Q$

也可先将十进制转换为二进制,只要把它拆成 2 的 n 次方之和(注:有时视情况可用 2 的 n 次方之差),有 n 次方的二进制位写成 1,无 n 次方的二进制位写成 0 即可,再利用图 1.2 四合一转换为十六进制及用三合一转换为八进制。

例 1.8 $280 = 2^8 + 2^4 + 2^3 = 100011000B = 118H = 430Q$

例 1.9 $2000 = 2^{10} + 2^9 + 2^8 + 2^7 + 2^6 + 2^4 = 11111010000B = 7D0H = 3720Q = 2^{11} - 2^5 - 2^4$

例 1.10 $5000 = 2^{12} + 2^9 + 2^8 + 2^7 + 2^3 = 1001110001000B = 1388H = 11610Q$

4. 进制计算

进制计算主要有加、减、乘、除等算术运算及与、或、非等逻辑运算。其他进制加、减、乘、除等算术运算的运算方法与十进制的运算方法类似,要点是逢 N 进一、借一等于 N 。与、或、非等逻辑运算一般是指变量取值为二值(0 或 1)的逻辑运算,将 1 当成真,将 0 当成假,与、或、非的真值表如图 1.5 所示。

A 与 B			A 或 B			非 A		
A	B		A	B		A	B	
0	0	0	0	0	1	1	0	0
1	0	1	1	1	1	0	1	1

图 1.5 三种位逻辑运算真值表

在本书 3.3 节的汇编指令部分和 4.2 节的表达式部分将给出具体举例。

1.2 码制及其转换

本节介绍计算机主要使用的二进制编码,重点讲解真值(有符号数)与补码(或无符号数)间的快速转换方法。此方法使得 8 位或 16 位二进制补码的求解及有无符号数之间的转换变得轻而易举。

1. BCD 码

常见的BCD码有8421码、2421码以及余3码等,一般使用8421码,它又分为压缩BCD码和非压缩BCD码。压缩BCD码是用4位二进制代码表示一位十进制,一个字节可以表示两位十进制(00~99);而非压缩BCD码是用8位二进制代码中的低4位表示一位十进制、高4位无效,一个字节只能表示一位十进制(0~9),高4位为0时则叫标准非压缩BCD码。例如,十进制数35的压缩BCD码为35H,其标准非压缩BCD码为0305H。它们的比较示意图如图1.6所示。

高4位	低4位	高4位	低4位	高4位	低4位
十位	个位	无效位	个位	0000	个位
压缩BCD码		非压缩BCD码		标准非压缩BCD码	

图1.6 三种8421BCD码的比较

2. ASCII 码

ASCII码使用8位二进制编码,占一个字节,最高位为0的ASCII码称为基本ASCII码。重要的8个字符的ASCII码值如表1.3所示,其他字符参看附录E。

'0'~'9'的ASCII码依次加1,'A'~'Z'的ASCII码依次加1,'a'~'z'的ASCII码也是依次加1,所以记住'0'、'A'以及'a'的ASCII码,也就记住了62个字符的ASCII码。'0'~'9'的ASCII码是一种特殊的非压缩BCD码。例如'35'是十进制数35的非压缩BCD码即3335H。

3. 汉字内码

汉字在计算机及相关设备内存存储、处理以及传输所用的编码称为汉字内码。我国目前主要采用的是国标内码(GB2312),它在计算机内占用两个字节,每个字节的最高位为1,最多可表示 $2^{14}=16\ 384$ 个可区别代码。它与国标区位码的计算关系为:国标内码=国标码(十六进制)+8080H=国标区位码(十六进制)+A0A0H。GB2312—80中有:一级汉字3 755个、按拼音顺序排列,二级汉字3 008个、按偏旁笔画数排列,字符682个。中国香港地区、中国台湾地区以及新加坡等繁体汉字区主要采用大五码(BIG5),它在计算机内也是占用两个字节,每个字节的最高位也为1。

为了统一表示世界上各国的文字,1993年国际标准化组织公布了“通用多八位编码字符集”的国际标准ISO/IEC10646,简称UCS(Universal Code Set),其中汉字部分叫CJK(中、日、韩)统一汉字集。UCS用4字节足以表示世界上所有的文字,包括英文、中文、日文、韩文、俄文以及法文等。我国的相应标准为GB13000。

4. 原码、反码和补码

原码、反码和补码均为有符号数的编码,正、负号也用二进制编码来表示,它们所代表的实际数值称为“真值或原值”。

原码是直接在真值的绝对值之前增加一个符号位,并取正数的符号为0,负数的符号为1。正数的反码、补码与原码相同,负数的反码为原码的符号位不变其他位变反而得,负数的补码为原码的符号位不变其他位变反+1而得。负数的三种编码之间的转换关系如图1.7所示。

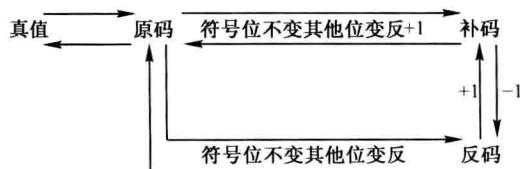


图1.7 负数的原、反、补码之间转换关系图

补码是计算机中最基本的有符号数编码方案,最主要原因是采用补码后:减法可变加法如 $5-3=5+(-3)$;加减时符号位如同数值位一样参加计算,具体例子请参看 3.3.2 节。

例 1.11 (8 位二进制数的原、反和补码)

$$-107 = -6\text{BH} = -1101011\text{B} = 11101011\text{B}(\text{原}) = 10010100\text{B}(\text{反}) = 10010101\text{B}(\text{补})$$

$$= \text{EBH}(\text{原}) = 94\text{H}(\text{反}) = 95\text{H}(\text{补})$$

$$107 = 6\text{BH}(\text{原}) = 6\text{BH}(\text{反}) = 6\text{BH}(\text{补})$$

5. 二进制数据的表示范围

二进制数据的表示范围要分有符号数还是无符号数。无符号数的所有二进制位(bit)均作为数值位;有符号数的最高位代表符号位,1 代表负、0 代表正,其余位才是数值位。 n 位二进制无符号数的表示范围为 $0 \sim (2^n - 1)$ 。 n 位二进制有符号数的表示范围还取决于编码方案,补码为 $-2^{n-1} \sim + (2^{n-1} - 1)$;原码、反码的表示范围为 $-(2^{n-1} - 1) \sim + (2^{n-1} - 1)$ 。计算机中内外存容量以字节(B, Byte)为单位,一个字节由 8 个二进制位构成(即 1 B = 8 b)。8 位二进制数(1 字节)的无符号数表示范围为 $0 \sim 255$,有符号补码表示范围为 $-128 \sim +127$;16 位二进制(2 字节)的无符号数表示范围为 $0 \sim 65535$,有符号补码表示范围为 $-32768 \sim +32767$ 。

6. 真值与补码(无符号数)之间的直接转换

正数的真值与补码(无符号数)完全相同,负数的真值与补码(无符号数)之间的直接转换方法如图 1.8 所示(0 在用 n 位二进制补码表示时也代表 2^n ,即 $0 = 2^n$)。

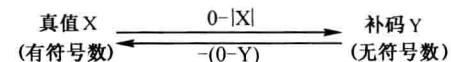


图 1.8 负数的真值与补码之间转换关系图

例 1.12 8位二进制时:

$$20 = 14\text{H}(\text{补}) = 20(\text{无})$$

$$-5 = 0-5 = 00\text{H}-05\text{H} = \text{FBH}(\text{补}) = 251(\text{无}) = 256-5 = 2^8-5$$

$$-120 = 0-120 = 00\text{H}-78\text{H} = 88\text{H}(\text{补}) = 136(\text{无}) = 256-120 = 2^8-120$$

$$\text{F8H}(\text{补}) = 248(\text{无}) = -(00\text{H}-\text{F8H}) = -08\text{H} = -(256-248) = -8(\text{有})$$

$$5\text{CH}(\text{补}) = 92(\text{无}) = 92(\text{有})$$

16 位二进制时:

$$20 = 0014\text{H}(\text{补}) = 20(\text{无})$$

$$-5 = 0-5 = 0000\text{H}-0005\text{H} = \text{FFF8H}(\text{补}) = 65531(\text{无}) = 65536-5 = 2^{16}-5$$

$$-120 = 0-120 = 0000\text{H}-78\text{H} = \text{FF88H}(\text{补}) = 65416(\text{无}) = 65536-120 = 2^{16}-120$$

$$\text{FFC6H}(\text{补}) = 0000\text{H}-(0000\text{H}-\text{FFC6H}) = 65536-58 = 65478(\text{无})$$

$$= -(0-\text{FFC6H}) = -3\text{AH} = -58(\text{有}) = -(65536-65478) = -58(\text{有})$$

$$048\text{FH} = 1024+128+15 = 1167(\text{无}) = 1167(\text{有})$$

7. 定点数和浮点数

机器数的表示是受设备限制的。计算机一般是以字为单位进行数据的处理、存储和传递的。所以运算器中的加法器、累加器以及其他一些寄存器,都选择与字长相同的位数。字长一定,则计算机所能表示数的范围也就确定了。例如,使用 8 位字长的计算机,它可以表示无符号整数的表示范围为 $0 \sim 255$,补码的有符号数表示范围为 $-128 \sim +127$ 。如果运算数值超出机器数所能表示的范围,机器就需要进行相应处理。这种现象称为溢出。

计算机中的数,既有整数,也有小数。如何确定小数点的位置呢?通常有两种约定:一种是规定小数点位置固定不变,这时的机器数称为定点数;另一种是小数点位置可以浮动,这样的机器数称为浮点数。

(1) 定点数

对于定点数,小数点位置可以固定在符号位之后,这样的机器表示的全是定点小数。例如,假设机器字长为16位,符号位占1位,数值占有15位,于是 -2^{-15} 用机器数原码表示如图1.9所示。其相当于十进制数为 -2^{-15} 。

小数点位置固定在数的最后,则该机器表示的全是定点整数。例如,假设机器字长为16位,符号位占有1位,数值部分占15位,图1.10表示的机器数相当于十进制数为+32 767。

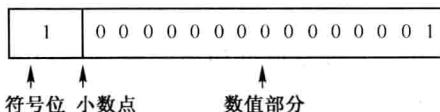


图 1.9 定点小数示意图



图 1.10 定点整数示意图

定点表示法表示的数值范围及精度有限,为了扩大定点数的表示范围或提高精度,可以采用多个字节来表示一个定点数,例如,采用4字节或8字节来表示。

(2) 浮点数

浮点数表示法就是小数点在数中的位置是浮动的。由于定点数表示的数的范围较窄,不能满足实际问题的需要,因此要采用浮点表示法。在同样字长情况下,浮点表示法能表示数的范围扩大了。

浮点表示法包括两部分:一部分是阶码,另一部分是尾数。浮点数在机器中的表示方法如图1.11所示。

由尾数部分隐含的小数点位置可知,尾数的绝对值总是小于1的数,它给出该浮点数的有效数字,为了有更多位有效数字,一般用规范化小数表示,即尾数的绝对值大于等于0.5、小于1。尾数部分的数符确定该浮点数的正负。阶码总是整数,它确定小数点浮动的位数。若阶符为正,尾数的小数点向右移动;若阶符为负,则向左移动。即浮点数的值为:尾数 $\times 2^{\text{阶码}}$ 。

当浮点数的尾数为零或者阶码为最小值时,机器通常规定,把该数看做0,称为“机器零”。在浮点数的表示和运算中,当一个数的阶码大于机器所能表示的最大阶码时,产生“上溢”,当一个数的阶码小于机器所能表示的最小阶码时,产生“下溢”。

浮点数的取值范围如图1.12所示。



图 1.11 浮点数示意图

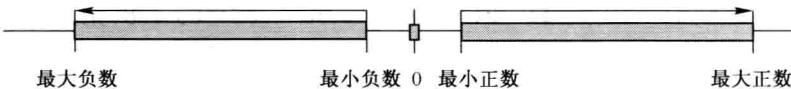


图 1.12 浮点数表示范围示意图

例 1.13 设阶码用8位补码表示,尾数部分用16位补码表示,则 $-128.0625 = -(2^7 + 2^{-4}) = -(2^{-1} + 2^{-12}) \times 2^8 = -0.100\ 000\ 000\ 001\ 000B \times 2^8$ 的尾数部分为 $-0.100\ 000\ 000\ 001\ 000B$,补码为1011 111 111 111 000B;阶码部分为8,即00 001 000B,对应的十六进制数为08BFF8H。

习题

1. 进制转换

$$129 = \underline{\hspace{2cm}} H = \underline{\hspace{2cm}} B = \underline{\hspace{2cm}} Q$$

$$298 = \underline{\hspace{2cm}} H = \underline{\hspace{2cm}} B = \underline{\hspace{2cm}} Q$$

1000=_____ H=_____ B=_____ Q

5DH=_____ B=_____ Q=_____ D

3E8H=_____ B=_____ Q=_____ D

357Q=_____ B=_____ H=_____ D

2. 进制计算

101101B+1101001B=_____ B

3FC9H-0FE6H=_____ H

一个字节的 NOT 8=_____ H=_____ (有符号数)

两个字节的 NOT 8=_____ H=_____ (有符号数)

5 AND 6=_____ D

5 OR 6=_____ D

3. 数据表示范围

一个字节的无符号数表示范围为_____，有符号数补码表示范围为_____。

两个字节的无符号数表示范围为_____，有符号数补码表示范围为_____。

N位二进制数的无符号数表示范围为_____，有符号数补码表示范围为_____。

4. 35H 代表的 ASCII 字符为_____，代表十六进制数时等价的十进制值为_____，代表压缩 8421 BCD 码等价的十进制值为_____，代表非压缩 8421 BCD 码等价的十进制值为_____。

5. FFH 代表无符号数时等价的十进制值为_____，代表补码有符号数时等价的十进制值为_____，代表反码有符号数时等价的十进制值为_____，代表原码有符号数时等价的十进制值为_____。

6. -20 的 8 位二进制补码为_____，原码为_____，反码为_____。

158 的 16 位二进制补码为_____，原码为_____，反码为_____。

7. 英文字符一般在计算机内占用_____个字节，每个字节的最高位一定为_____。全角英文字符在计算机内占用_____个字节，一个汉字在计算机内占用_____个字节，每个字节最高位为_____。

8. 设阶码用 8 位补码表示，尾数部分用 16 位补码表示，则 $-(1/32 + 1/128 + 1/512)$ 的尾数部分及阶码分别为多少？

第 2 章 微机硬件基础

本章重点介绍学习汇编指令及编程前必须掌握的硬件知识。计算机硬件功能模块如图 2.1 所示,从图中可看出 CPU 可直接访问 CPU、内存和接口,CPU 在执行指令过程中就需要 CPU 去访问 CPU 中的寄存器、内存的存储单元和接口中的端口,所以本章主要介绍 8086/88 CPU 内部结构及寄存器、内存单元地址组织及存放次序、接口及端口等方面的硬件知识。

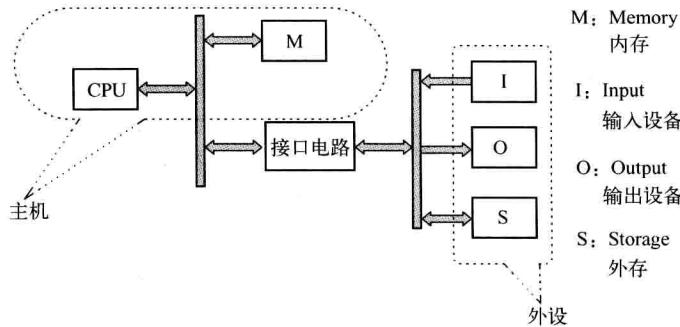


图 2.1 计算机硬件结构图

2.1 8086/88 CPU 的编程结构

8086/88 CPU 的内部结构是理解微机工作原理的重要部分,其寄存器构成及作用是编写汇编程序所必须掌握的。本节内容的掌握对后续章节的学习很重要。

1. 8086/88 CPU 的内部结构

在 8086/88 之前,微处理器执行指令的过程是串行的,即取出指令而后分析执行,再取下一条指令分析执行。为了使取指和分析、执行指令可并行处理、提高 CPU 的执行效率,8086/88 CPU 由两大模块——总线接口单元 BIU(Bus Interface Unit)和执行单元 EU(Execution Unit)组成,如图 2.2 所示。学会从所需功能推导出组成部件。

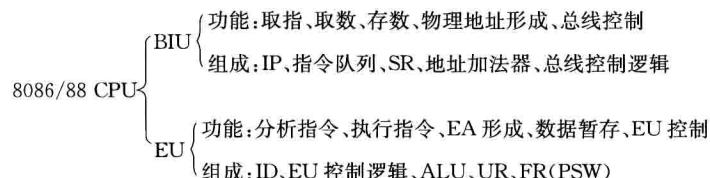


图 2.2 8086/88 CPU 的两大模块

图中英文缩写说明如下。IP: 指令指针(Instruction Pointer), SR: 段寄存器(Segment Register), ID: 指令译码器(Instruction Decoder), ALU: 算术逻辑运算单元(Arithmetic Logic Unit), UR: 通用寄存器(Universal Register), FR: 标志寄存器(Flag Register), PSW: 程序状态字(Program Status Word)。

8086/88 CPU 的内部结构如图 2.3 所示。8086/88 之间的内部结构区别主要有一点:8086 指令列队有 6 字节,而 8088 指令列队只有 4 字节。

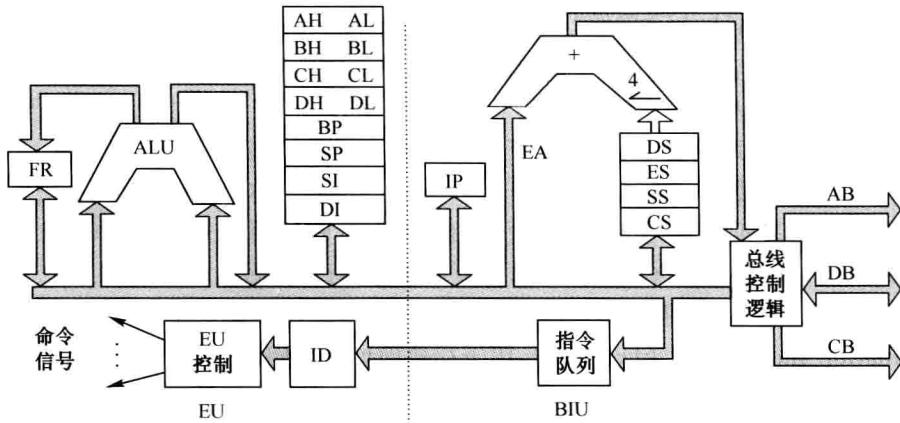


图 2.3 8086/88 CPU 的内部结构图

可以结合 ADD AX,BX(将 AX+BX 的值送 AX)指令的取指及执行过程理解图 2.3,也可在图 2.3 的基础上更好地理解指令的取指及执行过程。授课时应该边讲解边画图,在画图的同时讲解指令的取指及执行过程,并且在图上写上相应序号。

(1) 取指:①由 CS:IP 形成取指的物理地址;②CPU 将此地址送地址总线 AB;③译码选中内存单元;④CPU 发出取指信号;⑤内存中指令送至数据总线 DB;⑥CPU 将读入的指令存入指令队列;⑦IP=IP+1,移向下一指令。

(2) 执行指令:①指令队列中的指令送指令译码器译码;②译码后执行单元发出相关命令信号完成指令的执行,即将 AX 送 ALU 的一端、BX 送 ALU 的另一端,并完成相加,结果送 AX,而且根据结果填充标志位。

2. 8086/88 CPU 内部的寄存器

汇编程序设计的要点之一是熟悉 CPU 的寄存器及它们的作用,本节仅对它们进行简单介绍,具体使用请参看 3.3 节。8086/88 CPU 中共有 14 个 16 位寄存器(R),其分类如图 2.4 所示。这 14 个寄存器均为 16 位二进制的寄存器,其中 4 个通用数据寄存器 AX、BX、CX 和 DX 可分为 8 个 8 位寄存器 AH、BH、CH、DH 和 AL、BL、CL 和 DL 使用。通用寄存器主要用于存放一般数据。

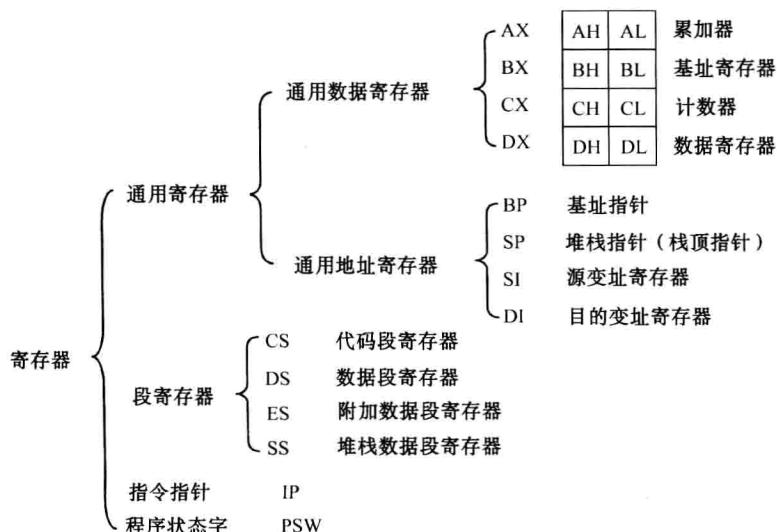


图 2.4 8086/88 内部寄存器

AX(Accumulator)(AH、AL)累加器,它是汇编编程中最常用的一个寄存器,主要用于乘除运算、BCD 运算、换码、I/O 操作、串操作和中断调用等。

BX(Base)(BH、BL)基址寄存器,主要用于存放地址和基址(默认相对于 DS 段)等。

CX(Counter)(CH、CL)计数器,主要用于循环计数、串操作计数和移位计数(CL)等。

DX(Data)(DH、DL)数据寄存器,主要用于 16 位乘除、间接 I/O 和中断调用等。

BP(Base Pointer)基址指针,主要用于存放地址和基址(默认相对于 SS 段)等。

SP(Stack Pointer)堆栈指针(栈顶指针),主要用于存放栈顶地址。

SI(Source Index)源变址寄存器,用于存放地址、变址和串操作源变址。

DI(Destination Index)目的变址寄存器,用于存放地址、变址和串操作目的变址。

CS(Code Segment)代码段寄存器(代码段),用于存放正在或正待执行的程序段的起始地址的高 16 位二进制数据,即程序段的段地址。

DS(Data Segment)数据段寄存器(数据段),用于存放正在或正待处理的一般数据段的起始地址的高 16 位二进制数据,即一般数据段的段地址。

ES(Extra Segment)附加数据段寄存器(附加段),用于存放正在或正待处理的附加数据段的起始地址的高 16 位二进制数据,即附加数据段的段地址。

SS(Stack Segment)堆栈数据段寄存器(堆栈段),用于存放正在或正待处理的堆栈数据段的起始地址的高 16 位二进制数据,即堆栈数据段的段地址。

IP(Instruction Pointer)指令指针,它的内容始终是下一条待执行指令的起始偏移地址,与 CS 一起形成下一条待执行指令的起始物理地址。CS:IP 的作用是控制程序的执行流程。IP 一般会自动加 1(逻辑加 1、实际随指令长度变化)移向下一指令实现顺序执行;若通过转移类指令修改 CS 或 IP 的值,则可实现程序的转移执行。

PSW(Program Status Word)程序状态字,它有 3 个控制标志(IF、DF、TF)和 6 个状态标志(SF、PF、ZF、OF、CF、AF)。控制标志是用于控制 CPU 某方面操作的标志,状态标志是部分指令执行结果的标志(下面介绍的是状态标志的通用填充方法,特定指令特定的填充方法将在指令系统中介绍)。

IF(Interrupt enable Flag)中断允许标志,用于控制 CPU 能否响应可屏蔽中断请求,IF=1 能够响应,IF=0 不能响应。

DF(Direction Flag)方向标志,用于指示串操作时源串的源变址和目的串的目的变址的变化方向,DF=1 向减的方向变化,DF=0 向加的方向变化。

TF(Trap Flag)陷阱标志(单步中断标志),TF=1 程序执行当前指令后暂停,TF=0 程序执行当前指令后不会暂停。

SF(Sign Flag)符号标志,指令执行结果的最高二进制位是 0 还是 1,为 0,则 SF=0,代表正数;为 1,则 SF=1,代表负数。我们一般是用十六进制数表示,则可以看十六进制的最高位是落在 0~7 还是落在 8~F 之间,若落在 0~7 之间则 SF=0,否则 SF=1。

PF(Parity check Flag)奇偶校验标志,指令执行结果的低 8 位中 1 的个数是奇数个还是偶数个,若为奇数个则 PF=0,若为偶数个则 PF=1。

ZF(Zero Flag)零标志,指令执行结果是不是为 0,若为 0 则 ZF=1,否则 ZF=0。

OF(Overflow Flag)有符号数的溢出标志,指令执行结果是否超出有符号数的表示范围,若超过则 OF=1,否则 OF=0。我们可以通过是否出现以下四种情况之一来判断:正加正得负,正减负得负,负加负得正,负减正得正。若出现则 OF=1,否则 OF=0。

CF(Carry Flag)进位/借位标志(无符号数的溢出标志),指令执行结果的最高位是否有向更