

高等数学第二部分

計 祿 方 法

高等数学教研組編

西安交通大學

1961.11

目 录

第一章 线性代数计算方法

§ 1.1. 引言.....	1
§ 2. 高斯方法.....	1
§ 3. 高斯方法与矩阵因式分解的关系.....	6
§ 4. 矩阵求逆.....	7
§ 5. 迭代法.....	18
§ 6. 加速迭代程序的收敛.....	16
§ 7. 赛德尔 (Seidel) 方法.....	20
§ 8. 松弛法.....	20
§ 9. 矩阵的特征值.....	23
§ 10. 加速迭代收敛的“ δ^2 ...方”.....	33

第二章 函数的多项式插值与逼近

§ 1. 牛顿插值公式.....	35
§ 2. 差分.....	37
§ 3. 等距节点的内插公式的几种类型.....	40
§ 4. 函数的其他多项式插值公式.....	50

§ 5. 关于函数(多项式)逼近的最小二乘法	52
------------------------	----

第三章 常微分方程数值方法

§ 1. 引言	58
§ 2. 尤拉方法及其推广	54
§ 3. 龙格——库塔方法	58
§ 4. 克雷洛夫方法	59
§ 5. 亚当姆斯(Adams)方法	61
§ 6. 米尼(milne)方法	67
§ 7. 常微分方程组的数值解法	73
§ 8. 高阶常微分方程的数值解法	75
§ 9. 斯斗谟方法及类似亚当姆斯方法	76
§ 10. 开式与闭式相结合的计算公式	78
§ 11. 常微分方程的边值问题	81
§ 12. 二阶线性常微分方程边值问题的数值方法	82
§ 13. 关于非线性方程的边值问题的数值方法	86
§ 14. 特征值问题	92

第四章 偏微分方程的数值解法

§ 1. 椭圆型方程的差分解法	94
§ 2. 双曲型及抛物型方程的差分解法	103
§ 3. 差分方程解的收敛性和稳定性的举例	115

高斯方法就是消去法，現在通過具有四個未知數的方程組來說明這方法的步驟，沒有方程組

$$\left. \begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + a_{14}x_4 &= a_{15} \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + a_{24}x_4 &= a_{25} \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 + a_{34}x_4 &= a_{35} \\ a_{41}x_1 + a_{42}x_2 + a_{43}x_3 + a_{44}x_4 &= a_{45} \end{aligned} \right\} \text{ 且 } \begin{vmatrix} a_{11} & a_{44} \end{vmatrix} \neq 0 \quad (1.2.1)$$

将(1.2.1)化为下列形式

$$\left. \begin{aligned} x_1 + b_{12}x_2 + b_{13}x_3 + b_{14}x_4 &= b_{15} \\ x_2 + b_{23}x_3 + b_{24}x_4 &= b_{25} \\ x_3 + b_{34}x_4 &= b_{35} \\ x_4 &= b_{45} \end{aligned} \right\} \quad (1.2.2)$$

这就是高斯方法的目的。

从下面列表中 I, II, III, IV 四个步骤说明将(1.2.1)化为(1.2.2)的计算过程。

$x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4$ 右項 Σ

原式系数	a_{11}	a_{12}	a_{13}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	$a_{11} \neq 0, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{22} \end{vmatrix} \neq 0, \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{33} \end{vmatrix} \neq 0$
	a_{21}	a_{22}	a_{23}	a_{24}	a_{25}	a_{26}	
	a_{31}	a_{32}	a_{33}	a_{34}	a_{35}	a_{36}	
	a_{41}	a_{42}	a_{43}	a_{44}	a_{45}	a_{46}	
I	1	b_{12}	b_{13}	b_{14}	b_{15}	b_{16}	$b_{1k} = \frac{a_{1k}}{a_{11}}, \quad k > 1$ $a_{ik-1} = a_{ik} - a_{i1}b_{1k}, \quad i, k \geq 2$
		$a_{22.1}$	$a_{23.1}$	$a_{24.1}$	$a_{25.1}$	$a_{26.1}$	
		$a_{32.1}$	$a_{33.1}$	$a_{34.1}$	$a_{35.1}$	$a_{36.1}$	
		$a_{42.1}$	$a_{43.1}$	$a_{44.1}$	$a_{45.1}$	$a_{46.1}$	
II		1	b_{23}	b_{24}	b_{25}	b_{26}	$b_{2k} = \frac{a_{2k.1}}{a_{22.1}}, \quad k > 2$ $a_{ik-2} = a_{ik.1} - a_{i2.1}b_{2k}, \quad i, k \geq 3$
			$a_{33.2}$	$a_{34.2}$	$a_{35.2}$	$a_{36.2}$	
			$a_{43.2}$	$a_{44.2}$	$a_{45.2}$	$a_{46.2}$	
III			1	b_{34}	b_{35}	b_{36}	$b_{3k} = \frac{a_{3k.2}}{a_{33.2}}, \quad k > 3$ $a_{ik-3} = a_{ik.2} - a_{i3.2}b_{3k}, \quad i, k \geq 4$
				$a_{44.3}$	$a_{45.3}$	$a_{46.3}$	

续上表

IV				1	b_{45}	b_{46}	$b_{45} = a_{45.3}/a_{44.3}$
----	--	--	--	---	----------	----------	------------------------------

高斯方法的计算方案有下列验算方法:

将(1.2.1)及(1.2.2)作 $x_i = y_i - 1$ 代换后, 得

$$a_{41}y_1 + a_{42}y_2 + a_{43}y_3 + a_{44}y_4 = a_{41} + a_{42} + a_{43} + a_{44} + a_{45} = a_{46} \quad (1.2.3)$$

$$i = 1, 2, 3, 4$$

$$\left. \begin{aligned} y_1 + b_{12}y_2 + b_{13}y_3 + b_{14}y_4 &= 1 + b_{12} + b_{13} + b_{14} + b_{15} = b_{16} \\ y_2 + b_{23}y_3 + b_{24}y_4 &= 1 + b_{23} + b_{24} + b_{25} = b_{26} \\ y_3 + b_{34}y_4 &= 1 + b_{34} + b_{35} = b_{36} \\ y_4 &= 1 + b_{45} = b_{46} \end{aligned} \right\} \quad (1.2.4)$$

(1.2.2) 与 (1.2.1); (1.2.4) 与 (1.2.2) 相比较仅是右项改为系数的和 a_{i6} , b_{i6} , 同样作出计算表格中各行系数的和 Σ , 我们就利用 Σ 来核算, 例如

$$b_{16} = 1 + b_{12} + \dots + b_{15}, \quad b_{16} = \frac{a_{16}}{a_{11}}$$

如果数值 $\frac{a_{16}}{a_{11}}$ 与数值 $1 + b_{12} + \dots + b_{15}$ 相同, 则核算无误, 又如

$$\Sigma = a_{26.1} = a_{22.1} + a_{23.1} + a_{24.1} + a_{25.1},$$

当我们把 $\Sigma = a_{26.1}$ 作为方程的右项来看, 应有

$$\Sigma = a_{26.1} = a_{26} - a_{21}b_{16}$$

其余核算依此类推。

利用高斯方法还可计算方程组行列式的值:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{14} \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{41} & \dots & a_{44} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22.1} \cdot a_{33.2} \cdot a_{44.3}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & b_{12} & b_{13} & b_{14} \\ 0 & 1 & b_{23} & b_{24} \\ 0 & 0 & 1 & b_{34} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22.1} \cdot a_{33.2} \cdot a_{44.3}$$

例:

$$\begin{aligned}x_1 + 0.42x_2 + 0.54x_3 + 0.66x_4 &= 0.3 \\0.42x_1 + x_2 + 0.32x_3 + 0.44x_4 &= 0.5 \\0.54x_1 + 0.32x_2 + x_3 + 0.22x_4 &= 0.7 \\0.66x_1 + 0.44x_2 + 0.22x_3 + x_4 &= 0.9\end{aligned}$$

唯一除法方案

x_1	x_2	x_3	x_4		Σ						
a_{11}	a_{12}	a_{13}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	1.00	0.42	0.54	0.66	0.3	2.92
a_{21}	a_{22}	a_{23}	a_{24}	a_{25}	a_{26}	0.42	1.00	0.32	0.44	0.5	2.68
a_{31}	a_{32}	a_{33}	a_{34}	a_{35}	a_{36}	0.54	0.32	1.00	0.22	0.7	2.78
a_{41}	a_{42}	a_{43}	a_{44}	a_{45}	a_{46}	0.66	0.44	0.22	1.00	0.9	2.22
1	b_{12}	b_{13}	b_{14}	b_{15}	b_{16}	1	0.42	0.54	0.66	0.3	2.92
	a_{22-1}	a_{23-1}	a_{24-1}	a_{25-1}	a_{26-1}		0.82800	0.09320	0.16280	0.37400	1.45360
	a_{32-1}	a_{33-1}	a_{34-1}	a_{35-1}	a_{36-1}		0.09320	0.70840	-0.13640	0.53800	1.20320
	a_{42-1}	a_{43-1}	a_{44-1}	a_{45-1}	a_{46-1}		0.16280	-0.13640	0.56440	0.70200	1.20280
	1	b_{23-1}	b_{24-1}	b_{25-1}	b_{26-1}		1	0.11316	0.19767	0.45410	1.76493
		a_{33-2}	a_{34-2}	a_{35-2}	a_{36-2}			0.69185	-0.15482	0.49968	1.03871
		a_{43-2}	a_{44-2}	a_{45-2}	a_{46-2}			-0.15482	0.53222	0.62807	1.00547
		1	b_{34-2}	b_{35-2}	b_{36-2}			1	-0.22185	0.71030	1.48244
			a_{44-3}	a_{45-3}	a_{46-3}				0.49787	0.73804	1.23591
			1	x_4	$\frac{x_4}{x_4}$				1	1.48240	2.48240
		1		x_3	$\frac{x_3}{x_3}$			1		1.03917	2.03917
	1			x_2	$\frac{x_2}{x_2}$		1			0.04348	1.04348
1				x_1	$\frac{x_1}{x_1}$	1				-1.25780	-0.25779

高斯方法根据以上方案进步计算有时行不通，例如 $a_{11} = 0$ ，或者 $a_{11} \neq 0$ ，但 $a_{22-1} = 0$ ，即

$$a_{22-1} = \frac{1}{a_{11}} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{31} & a_{22} \end{vmatrix} = 0,$$

等等，在这种情况下计算程序无法进行。这样，我们就有必要考虑另外的

計算程序，下面的計算程序叫做“主元素程序”。

設方程組

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{15} \\ a_{25} \\ a_{35} \\ a_{45} \end{pmatrix} \quad (1.2.5)$$

所謂主元素即指其系数按絕對值最大者：

$$|a_{i_0, k_0}| = \max |a_{ik}|$$

如果这样的元素不是唯一的，則任取其中之一，例如

$$a_{i_0, k_0} = a_{33}$$

把(1.2.5)化为

$$\begin{bmatrix} a_{11,1} & a_{12,1} & 0 & a_{14,1} \\ b_{21} & b_{22} & 1 & b_{24} \\ a_{31,1} & a_{32,1} & 0 & a_{34,1} \\ a_{41,1} & a_{42,1} & 0 & a_{44,1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{15,1} \\ b_{25} \\ a_{35,1} \\ a_{45,1} \end{bmatrix}$$

下一步在

$$\begin{bmatrix} a_{11,1} & a_{12,1} & a_{14,1} \\ a_{3,1} & a_{32,1} & a_{34,1} \\ a_{41,1} & a_{42,1} & a_{44,1} \end{bmatrix}$$

中取定主元素，仿前面作法繼續下去，这样做的目的在于减少誤差。

虽然主元素法在理論上是对的，但是当方程組的行列式的数值接近于零时，例如

$$|A| = 0.0001$$

而我們的計算是按位小数計算，从近似計算的观点来看主元素法实际上也不好应用了。

应用高斯方法解方程組要比克萊謀方法簡便得多，尤其是 n 值較大的时候，現在列表說明这两个方法对于乘除法运算的次数。

	$n = 2$	$n = 3$	$n = 4$
高 斯 方 法	6	96	106
克 萊 謀 方 法	8	364	25206

§ 3. 高斯方法与矩阵因式分解的关系

高斯方法将方程

$$AX = a, \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots \\ \vdots & \\ \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad a = \begin{pmatrix} a_{1, n+1} \\ \vdots \\ a_{n, n+1} \end{pmatrix}$$

化为

$$BX = b, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & 1 & \cdots & b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} b_{1, n+1} \\ \vdots \\ b_{n, n+1} \end{pmatrix}$$

式中 a_{ik} 与 b_{ik} ($i=1, 2, \dots, n, k=1, 2, \dots, n+1$) 有着下列关系

$$b_{1k} = \frac{a_{1k}}{a_{11}}, \quad k \geq 1, \quad a_{ik,1} = a_{ik} - a_{i1}b_{1k}, \quad i, k \geq 2$$

$$b_{2k} = \frac{a_{2k,1}}{a_{22,1}}, \quad k \geq 2, \quad a_{ik,2} = a_{ik,1} - a_{i2,1}b_{2k}, \quad i, k \geq 3$$

$$b_{3k} = \frac{a_{3k,2}}{a_{33,2}}, \quad k \geq 3, \quad a_{ik,3} = a_{ik,2} - a_{i3,2}b_{3k}, \quad i, k \geq 4$$

.....

$$b_{jk} = \frac{a_{jk,j-1}}{a_{jj,j-1}}, \quad k \geq j, \quad a_{ik,j} = a_{ik,j-1} - a_{ij,j-1}b_{jk}, \quad i, k \geq j+1$$

.....

如果将

 $a_{ik,k-1}$ ($i \geq k$) 记作 c_{ik} ($i \geq k$) 则

$$a_{ik,j} = a_{ik,j-1} - a_{ij,j-1}b_{jk} = a_{ik,j-1} - c_{ij}b_{jk} =$$

$$= a_{ik,j-2} - c_{ij-1}b_{i-1,k} - c_{ij}b_{jk} =$$

$$= \cdots =$$

$$= a_{ik} - c_{i1}b_{1k} - c_{i2}b_{2k} - \cdots - c_{ij}b_{jk} =$$

$$= a_{ik} - \sum_{m=1}^{j-1} c_{im}b_{mk}.$$

$$\therefore \quad c_{ik} = a_{ik,k-1} = a_{ik} - \sum_{m=1}^{k-1} c_{im}b_{mk} \quad (i \geq k)$$

$$b_{jk} = \frac{a_{jk,j-1}}{a_{jj,j-1}} = \frac{a_{jk} - \sum_{m=1}^{j-1} c_{jm}b_{mk}}{c_{jj}} \quad (i \geq k) \quad \left. \vphantom{\frac{a_{jk,j-1}}{a_{jj,j-1}}} \right\} \quad (1.3.1)$$

从(1.3.1)的第一式:

$$a_{ik} = \sum_{m=1}^{i-1} a_{im} b_{mk} + c_{ik} + \sum_{m=i}^{i-1} c_{im} b_{mk} + c_{nk} b_{kk} = \sum_{m=1}^k c_{im} b_{mk} \quad (i \geq k)$$

从(1.3.1)的第二式:

$$a_{ik} = \sum_{m=1}^{i-1} c_{im} b_{mk} + c_{ik} b_{ik} = \sum_{m=1}^i c_{im} b_{mk} \quad (i \leq k)$$

因此说明了

$$A = CB \quad \text{其中} \quad C = \begin{bmatrix} c_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ c_{21} & c_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{n1} & c_{n2} & c_{n3} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix}.$$

我們可以利用(1.3.1)通过 c_{ik} 直接计算 b_{ik}

$$1^\circ. c_{11} = a_{11}$$

$$2^\circ. b_{1k} = \frac{a_{1k}}{c_{11}}$$

$$3^\circ. c_{i2} = a_{i2} - c_{i1} b_{12}$$

$$4^\circ. b_{2k} = \frac{a_{2k} - c_{21} b_{1k}}{c_{22}}$$

这样使高斯方法的计算方案可以简化。

§4. 矩阵求逆

1°. 设矩阵 A 的逆 A^{-1} 为已知, 则方程组

$$AX = a$$

的解为

$$X = A^{-1}a$$

在结构力学中, 利用感应数来解方程组的方法就是利用逆矩阵, 感应数就是逆矩阵的元素。

令

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \cdots \\ \cdots & \cdots \\ \cdots & \alpha_{nn} \end{pmatrix},$$

从
得

$$AA^{-1} = E$$

$$\left. \begin{aligned} \sum_{k=1}^n a_{ik} \alpha_{kj} &= \delta_{ij} \quad (i, j = 1, 2, \dots, n) \\ \delta_{ij} &= 1, \quad i=j \\ \delta_{ij} &= 0, \quad i \neq j \end{aligned} \right\} \quad (1.4.1)$$

从(1.4.1)中每一个 j_0 , 得方程组

$$\sum_{k=1}^n a_{ik} \alpha_{kj_0} = \delta_{ij_0} \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

解得 $\alpha_{1j_0}, \alpha_{2j_0}, \dots, \alpha_{nj_0}$, 所以我們可以根据下列高斯方法的扩充方案去求 α_{kj_0} .

a_{11}	a_{21}	$\dots$	a_{1n}	1	0	$\dots$	0
a_{21}	a_{22}	$\dots$	a_{2n}	0	1	$\dots$	0
$\dots$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$\dots$	$\dots$
a_{n1}	a_{n2}	$\dots$	a_{nn}	0	0	$\dots$	1

2°. A 矩阵求逆 $A^{-1} = D$ 問題也可以通过将 A 分解为两个三角形矩阵之积的过程来处理。設

$$A = CB, \quad A^{-1} = D = B^{-1}C^{-1}, \quad D = \begin{pmatrix} d_{11} & \dots & \\ \dots & \dots & \\ \dots & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

故有

$$DC = B^{-1} \quad (1.4.2)$$

$$BD = C^{-1} \quad (1.4.3)$$

若

$$B = \begin{bmatrix} 1 & b_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & 1 & \dots & b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

得

$$B^{-1} = \begin{bmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \dots & \beta_{1n} \\ \beta_{21} & \beta_{22} & \dots & \beta_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \beta_{n1} & \beta_{n2} & \dots & \beta_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & * & * & \dots & * \\ 0 & 1 & * & \dots & * \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

符号 * 是确定的数, 不必要具体写出, 从左上至右下的对角线上都是1, 对角线以下全是零。

又由

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix}$$

得

$$C^{-1} = \begin{bmatrix} * & 0 & \cdots & 0 \\ * & * & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ * & * & \cdots & * \end{bmatrix}$$

从(1.4.2)得

$$\begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & \cdots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \cdots & d_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ d_{n1} & d_{n2} & \cdots & d_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & * & \cdots & * \\ 0 & 1 & \cdots & * \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

又从(1.4.2)得

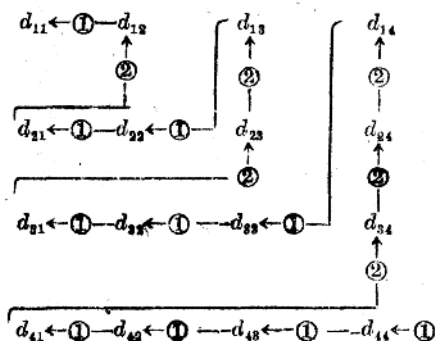
$$\begin{bmatrix} 1 & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & 1 & \cdots & b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} d_{11} & d_{12} & \cdots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \cdots & d_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ d_{n1} & d_{n2} & \cdots & d_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} * & 0 & \cdots & 0 \\ * & * & \cdots & * \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ * & * & \cdots & * \end{bmatrix}$$

取 $n = 4$ 为例, 得:

$$\begin{array}{rcl} & i = 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline c_{11}d_{i1} + c_{21}d_{i2} + c_{31}d_{i3} + c_{41}d_{i4} & = & 1 & 0 & 0 & 0 \\ c_{22}d_{i2} + c_{32}d_{i3} + c_{42}d_{i4} & = & & 1 & 0 & 0 \\ c_{33}d_{i3} + c_{43}d_{i4} & = & & & 1 & 0 \\ c_{44}d_{i4} & = & & & & 1 \end{array} \quad \left. \vphantom{\begin{array}{rcl} & i = 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline c_{11}d_{i1} + c_{21}d_{i2} + c_{31}d_{i3} + c_{41}d_{i4} & = & 1 & 0 & 0 & 0 \\ c_{22}d_{i2} + c_{32}d_{i3} + c_{42}d_{i4} & = & & 1 & 0 & 0 \\ c_{33}d_{i3} + c_{43}d_{i4} & = & & & 1 & 0 \\ c_{44}d_{i4} & = & & & & 1 \end{array}} \right\} \textcircled{1}$$

$$\begin{array}{rcl} & j = 2 & 3 & 4 \\ \hline d_{i1} + b_{12}d_{2j} + b_{13}d_{3j} + b_{14}d_{4j} & = & 0 & 0 & 0 \\ d_{2j} + b_{23}d_{3j} + b_{24}d_{4j} & = & & 0 & 0 \\ d_{3j} + b_{34}d_{4j} & = & & & 0 \end{array} \quad \left. \vphantom{\begin{array}{rcl} & j = 2 & 3 & 4 \\ \hline d_{i1} + b_{12}d_{2j} + b_{13}d_{3j} + b_{14}d_{4j} & = & 0 & 0 & 0 \\ d_{2j} + b_{23}d_{3j} + b_{24}d_{4j} & = & & 0 & 0 \\ d_{3j} + b_{34}d_{4j} & = & & & 0 \end{array}} \right\} \textcircled{2}$$

計算步驟及計算表格如下:



a_{11}	a_{12}	a_{13}	a_{14}
a_{21}	a_{22}	a_{23}	a_{24}
a_{31}	a_{32}	a_{33}	a_{34}
a_{41}	a_{42}	a_{43}	a_{44}

	1	b_{12}	b_{13}	b_{14}
c_{11}		1	b_{23}	b_{24}
c_{21}	c_{22}		1	b_{34}
c_{31}	c_{32}	c_{33}		1
c_{41}	c_{42}	c_{43}	c_{44}	

以上方法求得的逆矩陣 D 只不过是近似的，因为在計算过程中对于各个元素有不可避免的舍入誤差，这样影响最后的结果是难以估計的。現在我們把以上求得的近似 D 記作 D_0 ，作为 D 的初始近似，設法建立一个迭代程序加以修正。

設矩陣 A 为已知，其逆 D 为未知，按定义有

$$D^{-1} - A = 0$$

将 $D^{-1} - A$ 作为未知量 D 的函数 $F(D)$ 看待，按牛顿方法得

$$D_1 = D_0 - \frac{F(D_0)}{F'(D_0)} = D_0 - \frac{D_0^{-1} - A}{-D_0^{-2}}$$

$$= D_0 + D_0 - AD_0^2 = D_0(2E - AD_0), \quad (AD_0 \approx D_0A \approx E)$$

这迭代程序收斂很快，如果 D_0 各个元素已准确到小数点后第四位，則 D_1 各元素可以准确到 7-8 位。

3°. 分块法求逆矩陣

有时在求 n 阶方陣的逆矩陣时，往往用分块法即将 n 阶方陣 s 用下面的方式分块

$$s = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix},$$

其中 A 、 D 分别是 p 和 q 阶分陣，且 $p+q=n$ ，要找的逆矩陣 s^{-1} 如下形式

$$s^{-1} = \begin{pmatrix} K & L \\ M & N \end{pmatrix},$$

其中 K, N 是 p, q 阶的分阵。

根据分块矩阵的乘法规则, 可得下列等式:

$$\begin{aligned} AK + BM &= E, & AL + BN &= 0 \\ CK + DM &= 0, & CL + DN &= E \end{aligned}$$

由第一式减去第三式乘以 BD^{-1} , 则得

$$(A - BD^{-1}C)K = E,$$

由此得到

$$K = (A - BD^{-1}C)^{-1},$$

再由第三式可得

$$M = -D^{-1}CK.$$

同样, 由第二第四两个方程可得到:

$$N = (D - CA^{-1}B)^{-1},$$

$$L = -A^{-1}BN.$$

这样 n 阶分阵求逆便归结为四个比 n 低阶的分阵求逆 (其中两个是 p 阶, 两个是 q 阶的) 及一些矩阵的乘法。

4°. 加边法求逆矩阵

所含 n 阶矩阵 A , 可以看作由 $n-1$ 阶矩阵加边而得的结果, 假设 $n-1$ 阶的逆矩阵是已知的, 设

$$A_n = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1, n-1} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2, n-1} & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n-1, 1} & a_{n-1, 2} & \cdots & a_{n-1, n-1} & a_{n-1, n} \\ \hline a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn-1} & a_{nn} \end{array} \right) = \begin{pmatrix} A_{n-1} & u_n \\ V_n & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

此处 A_{n-1} 为 $n-1$ 阶方阵, 及

$$V_n(a_{n1}, a_{n2}, \dots, a_{n, n-1}), \quad u_n =$$

我們要找 A^{-1} , 使它也具

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1, n-1} & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n-1, 1} & \cdots & a_{n-1, n-1} & a_{n-1, n} \end{pmatrix}$$

$$D_n = A_n^{-1} = \begin{pmatrix} P_{n-1} & r_n \\ q_n & \frac{1}{\alpha_n} \end{pmatrix}, \quad (1.4.5)$$

其中 P_{n-1} 是 $n-1$ 阶方阵, q_n 是单行矩阵, r_n 是单列矩阵, $\frac{1}{\alpha_n}$ 是数, 它们都是需要决定的。

根据矩阵的乘法 (分块矩阵乘法) 可得:

$$\begin{aligned} A_n A_n^{-1} &= \begin{pmatrix} A_n & u_n \\ V_n & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P_{n-1} & r_n \\ q_n & \frac{1}{\alpha_n} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A_{n-1}P_{n-1} + u_n q_n & A_{n-1}r_n + \frac{u_n}{\alpha_n} \\ V_n P_{n-1} + a_{nn} q_n & V_n r + \frac{a_{nn}}{\alpha_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

由此可推出

$$A_{n-1}P_{n-1} + u_n q_n = E \quad (1.4.6)$$

$$v_n P_{n-1} + a_{nn} q_n = 0 \quad (1.4.7)$$

$$A_{n-1}r_n + \frac{u_n}{\alpha_n} = 0 \quad (1.4.8)$$

$$v_n r_n + \frac{a_{nn}}{\alpha_n} = 1 \quad (1.4.9)$$

由等式(1.4.8)可得

$$r_n = -\frac{A_{n-1}^{-1} u_n}{\alpha_n},$$

将此 r_n 代入(1.4.9), 则得

$$\alpha_n = a_{nn} - v_n A_{n-1}^{-1} u_n.$$

其次, 由(1.4.6)可得

$$P_{n-1} = A_{n-1}^{-1} - A_{n-1}^{-1} u_n q_n, \quad (1.4.10)$$

这样, (1.4.7) 及 (1.4.10) 知:

$$\begin{aligned} v_n A_{n-1}^{-1} - v_n A_{n-1}^{-1} u_n q_n + a_{nn} q_n &= v_n A_{n-1}^{-1} - (a_{nn} - \alpha_n) q_n + a_{nn} q_n \\ &= v_n A_{n-1}^{-1} + \alpha_n q_n = 0 \end{aligned}$$

于是

$$q_n = -\frac{v_n A_{n-1}^{-1}}{\alpha_n},$$

若矢量 $X^{(0)}, X^{(1)}, \dots, X^{(k)}, \dots$, 列具有极限 X , 那么这个极限 X 就是 (1.5.1') 的解。

以下给出迭代法收敛的条件:

定理 没有线性方程组

$$X = AX + B, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & & \\ & \ddots & \\ & & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \quad (1.5.1')$$

它的迭代程序

$$X^{(m+1)} = AX^{(m)} + B, \quad m = 0, 1, 2, \dots \quad (1.5.2)$$

对于任何初始矢量 $X^{(0)}$ 及任何固定矢量 B 都收敛其必要与充分条件是矩阵 A 的一切特征值 λ 的模数 $|\lambda|$ 都小于 1。

关于矩阵 A 的特征值问题以后再谈, 下列三个条件的任何一个都是保证 A 的一切 $|\lambda| < 1$:

$$\begin{aligned} 1^\circ \quad \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}| &= \mu < 1; \\ 2^\circ \quad \max_j \sum_{i=1}^n |a_{ij}| &= \nu < 1; \\ 3^\circ \quad \sqrt{\sum_{i,j=1}^n a_{ij}^2} &= \rho < 1. \end{aligned} \quad (1.5.3)$$

在 $\mu < 1$ 的情况下, 迭代程序 (1.5.2) 的收敛速度为

$$|x_i^{(m)} - x_i^*| \leq \frac{\mu^m}{1 - \mu} \max_i |x_i^{(1)} - x_i^{(0)}| \quad (1.5.4)$$

这里 $X^* = (x_1^*, x_2^*, \dots, x_n^*)$ 是方程组的解。

在 $\nu < 1$ 的情况下, 有类似的结果, 即将 (1.5.3) 式中 μ 改为 ν 。

在 $\rho < 1$ 的情况下有

$$\left\{ \sum_{i=1}^n (x_i^{(m)} - x_i^*)^2 \right\}^{\frac{1}{2}} \leq \frac{\rho^m}{1 - \rho} \left\{ \sum_{i=1}^n (x_i^{(1)} - x_i^{(0)})^2 \right\}^{\frac{1}{2}}$$

关于 $X^{(0)}$, 一般取法:

$$X^{(0)} = B = (b_1, b_2, \dots, b_n),$$

迭代法的计算方案有两种:

i) 直接按公式 (1.5.2) 进行计算

$$X^{(1)} = AX^{(0)} + B, \quad X^{(2)} = AX^{(1)} + B,$$

开始几步可用较少的小数位进行计算。