



普通高等教育“十一五”国家级规划教材

线性代数

申亚男 张晓丹 李为东 编



机械工业出版社
CHINA MACHINE PRESS

0151.2

263

2007

普通高等教育“十一五”国家级规划教材

线性代数

申亚男 张晓丹 李为东 编
吴昌憲 审

机械工业出版社

本书是根据高等院校工科各专业的“线性代数课程基本要求”编写的，主要内容包括矩阵、方阵的行列式、向量空间、线性方程组、矩阵的对角化、二次型、线性变换等 7 章。本书选编了较多不同层次的例题和习题供教师选择，并引入了数学软件 MATLAB，以提高学生的学习兴趣和应用能力。书中部分章节打了“*”，教师可以根据学时选讲或不讲，不影响整个体系。

本书内容丰富，阐述简明易懂，注重理论联系实际，可作为高等院校理工科各专业线性代数课程的教材（适合 36~54 学时）或教学参考书。

图书在版编目 (CIP) 数据

线性代数/申亚男，张晓丹，李为东编. —北京：机械工业出版社，
2006.10

普通高等教育“十一五”国家级规划教材

ISBN 7-111-19809-3

I. 线… II. ①申… ②张… ③李… III. 线性代数—高等学校—教材 IV. 0151.2

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2006) 第 098222 号

机械工业出版社(北京市百万庄大街 22 号 邮政编码 100037)

责任编辑：郑丹 版式设计：张世琴 责任校对：申春香

封面设计：鞠杨 责任印制：洪汉军

北京瑞德印刷有限公司印刷

2007 年 1 月第 1 版第 1 次印刷

169mm×239mm · 7.875 印张 · 301 千字

定价：20.00 元

凡购本书，如有缺页、倒页、脱页，由本社发行部调换

本社购书热线电话 (010) 68326294

编辑热线电话 (010) 88379716

封面无防伪标均为盗版

前　　言

线性代数是理工科大学生重要的数学基础课程之一，主要研究能够进行线性运算的量及其相互之间的联系及规律。

线性代数课程的主要内容包括矩阵理论、行列式理论、向量空间理论、线性方程组理论、二次型理论及矩阵的特征值问题等。本教材是以这些内容为主体编写的。

矩阵是研究线性运算的主要工具，在线性代数中处于核心地位，因此，本书强调和突出了矩阵的作用，第1章花费了较大的篇幅介绍了矩阵的概念和运算，特别加强了初等变换、矩阵相抵、分块矩阵的运算等内容，并附有大量的例题。使学生通过学习本章知识认识和掌握矩阵这一有力的数学工具。

行列式一直在线性代数中占有重要地位，虽然今天它较之矩阵已经退居次要地位，但仍在线性方程组求解、矩阵秩的计算、矩阵求逆、矩阵特征值计算中发挥着重要作用，是线性代数研究中不可缺少的工具。本书第2章详细介绍了行列式的理论与应用。

第3章从几何空间切入，引入 n 维向量的概念及线性运算，使学生对线性相关、线性无关等概念有直观的几何理解。在向量组的基础上引入向量空间，之后再引入一般的线性空间的概念，使学生对抽象的空间概念有一个初步的认识。通过类比及推广的方法，使学生认识和领悟抽象线性空间的实质。第4章系统讨论了线性方程组解的结构及求解。

本书后3章在介绍了矩阵的特征值理论及二次型理论之后，用例题和习题的形式给出了线性递推关系、线性微分方程（组）、二次曲线及二次曲面的标准化问题。虽然，这些内容不是本书的核心，但是花一定的篇幅介绍这些知识，可以使学生尝试用线性代数工具解决一些其他领域的数学问题。

本书注意概念的引入背景，配备了较多不同层次的例题，同时配备了A、B、C三类习题，分别是基础题、较难的题及拓展知识题，使教师有较大的选择余地，同时引导有兴趣的学生去思考和探索数学问题。

学习数学的目的之一是使用数学技术解决其他学科及生产、生活实际中的问题，结合线性代数的内容，我们介绍了数学软件MATLAB的使用方法，使学生在掌握知识的同时，学会使用数学技术及现代工具，让计算机逐步真正走进我们的教学。

本书由张晓丹编写第1、2章，申亚男编写第3、4章，李为东编写第5、6、

7章，申亚男负责全书的统稿工作。

在本书编写过程中，北京航空航天大学李心灿教授给予了热情的关心和真诚的帮助，北京信息科技大学吴昌憲教授认真审阅了书稿，提出了不少中肯的修改意见，在此一并表示衷心的感谢。

由于水平所限，错漏之处在所难免，望读者不吝指正。

编 者

2006年1月

目 录

前言

第1章 矩阵	1
1.1 矩阵及其运算	1
1.1.1 矩阵的概念	1
1.1.2 矩阵的加法与数量乘法	5
1.1.3 矩阵与矩阵的乘法	6
1.1.4 矩阵的转置	11
1.1.5 共轭矩阵	12
习题 1.1	13
1.2 分块矩阵	16
习题 1.2	21
1.3 可逆矩阵	22
1.3.1 可逆矩阵的概念	22
1.3.2 可逆矩阵的性质	26
习题 1.3	28
1.4 矩阵的初等变换和初等方阵	29
1.4.1 高斯消元法与初等变换	29
1.4.2 初等矩阵	34
1.4.3 相抵标准形与矩阵的秩	41
* 1.4.4 分块矩阵的初等变换与分块初等矩阵	46
习题 1.4	48
* 1.5 数学软件 MATLAB 应用——矩阵的运算与求逆	51
1.5.1 变量和表达式	51
1.5.2 矩阵创建和运算	54
1.5.3 分块矩阵——矩阵的裁剪、分割、修改与提取	57
第2章 方阵的行列式	59
2.1 行列式的定义	59
2.1.1 二阶、三阶行列式	59
2.1.2 排列与逆序	62
2.1.3 n 阶行列式	64
习题 2.1	67
2.2 行列式的性质	68

习题 2.2	76
2.3 行列式的展开定理	78
2.3.1 行列式按一行（列）展开	78
2.3.2 伴随矩阵与矩阵求逆	83
习题 2.3	85
2.4 克莱姆（Cramer）法则	87
习题 2.4	91
* 2.5 数学软件 MATLAB 应用——行列式计算与应用	92
第 3 章 向量空间	94
3.1 向量空间的概念	94
3.1.1 几何空间	94
3.1.2 n 维向量及其运算	95
3.1.3 向量空间及其子空间	98
* 3.1.4 线性空间	99
习题 3.1	101
3.2 向量的线性关系	102
3.2.1 向量的线性表示	102
3.2.2 向量的线性相关性	105
习题 3.2	113
3.3 向量组的秩	115
3.3.1 向量组的极大线性无关组与秩	115
3.3.2 向量空间的基 维数 坐标	117
3.3.3 基变换与坐标变换	118
3.3.4 欧氏空间	121
习题 3.3	126
* 3.4 线性空间的基 维数 坐标	128
* 习题 3.4	131
3.5 矩阵的秩	131
习题 3.5	138
* 3.6 数学软件 MATLAB 应用——计算矩阵与向量组的秩	140
第 4 章 线性方程组	142
4.1 齐次线性方程组	143
习题 4.1	150
4.2 非齐次线性方程组	152
习题 4.2	158
* 4.3 数学软件 MATLAB 应用——求解线性方程组	160
第 5 章 矩阵的对角化	163

5.1 特特征值与特征向量	163
5.1.1 特特征值与特征向量的概念及计算	163
5.1.2 特特征值与特征向量的性质	168
习题 5.1	171
5.2 相似矩阵及矩阵的对角化	173
5.2.1 相似矩阵	173
5.2.2 矩阵的对角化	173
习题 5.2	180
5.3 实对称矩阵的对角化	183
习题 5.3	188
* 5.4 数学软件 MATLAB 应用——计算矩阵的相似标准形	188
* 习题 5.4	191
第 6 章 二次型	193
6.1 二次型的定义及其矩阵表示	193
习题 6.1	195
6.2 二次型的标准形	196
6.2.1 用正交变换化二次型为标准形	196
6.2.2 用配方法化二次型为标准形	199
6.2.3 惯性定理与规范形	201
* 6.2.4 二次型的应用	202
习题 6.2	205
6.3 正定二次型与正定矩阵	207
习题 6.3	210
* 6.4 数学软件 MATLAB 应用——计算对称矩阵的合同标准形	211
习题 6.4	213
* 第 7 章 线性变换	214
7.1 线性变换的概念	214
7.1.1 映射的概念	214
7.1.2 线性变换	215
7.2 线性变换的矩阵	217
部分习题答案	221
参考文献	241

第1章 矩阵

矩阵是数学中的一个重要概念，是线性代数的重要研究对象。线性代数的许多内容都可借助于矩阵进行讨论。矩阵作为一种重要的数学工具，不仅广泛应用于数学的其他分支，在其他学科中也有着广泛的应用。

本章从实际问题入手，引入矩阵的概念，然后介绍矩阵运算、分块矩阵、可逆矩阵、矩阵的初等变换等内容，最后简单介绍数学软件 MATLAB 在矩阵中的应用。

1.1 矩阵及其运算

1.1.1 矩阵的概念

在很多实际问题中，人们经常要处理一些数，不仅要描述它们，还要研究它们之间的相互关系。

【例 1.1】 某城市有 4 个县城，市政府决定修建公路网。图 1.1 所示为公路网中各段公路的里程数（单位：km），其中，五个圆分别表示城市 O 与四个县城 E_1, E_2, E_3, E_4 ，图中两圆连线上的数字表示两地之间公路的总里程。

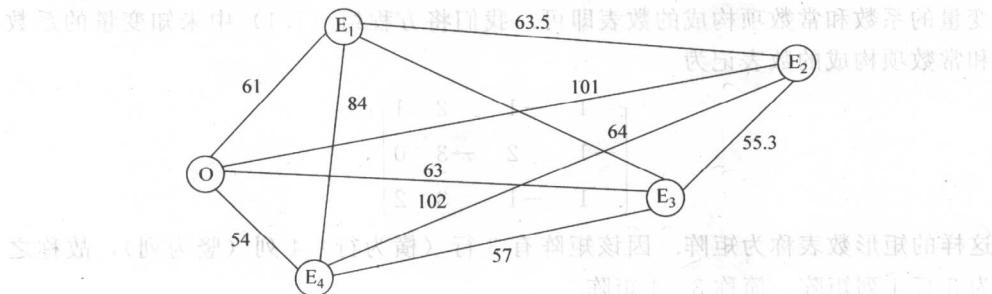


图 1.1 公路网示意图



图 1.1 可用下面的矩形数表表示：

	O	E ₁	E ₂	E ₃	E ₄
O	0	61	101	63	54
E ₁	61	0	63.5	64	84
E ₂	101	63.5	0	55.3	102
E ₃	63	64	55.3	0	57
E ₄	54	84	102	57	0

【例 1.2】 求解方程组

$$\begin{cases} x - y + 2z = 1 & \text{(1)} \\ -x + 2y - 3z = 0. & \text{(2)} \\ x - y + 3z = 2 & \text{(3)} \end{cases} \quad (1.1)$$

解 采用消元法求解，式②+式①，式③-式①，得

$$\begin{cases} x - y + 2z = 1 & \text{(1)} \\ y - z = 1. & \text{(2)} \\ z = 1 & \text{(3)} \end{cases} \quad (1.2)$$

形如式 (1.2) 的方程组称为阶梯形线性方程组。

采用回代法求解阶梯形线性方程组。由式 (1.2) 中的式③知 $z=1$ ，将其回代式②，得 $y=2$ ，再回代式①，得 $x=1$ 。

原方程组 (1.1) 的解为 $\begin{cases} x=1 \\ y=2 \\ z=1 \end{cases}$

由例 1.2 的求解过程可以看出：线性方程组由未知变量的系数和常数项唯一确定，与未知变量的记号无关。因此，要研究方程组的求解问题，只需研究未知变量的系数和常数项构成的数表即可。我们将方程组 (1.1) 中未知变量的系数和常数项构成的数表记为

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 1 \\ -1 & 2 & -3 & 0 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \end{bmatrix},$$

这样的矩形数表称为矩阵。因该矩阵有 3 行（横为行）4 列（竖为列），故称之为 3 行 4 列矩阵，简称 3×4 矩阵。

类似地，例 1.1 中的数表可用一个 5×5 矩阵表示为



$$\begin{bmatrix} 0 & 61 & 101 & 63 & 54 \\ 61 & 0 & 63.5 & 64 & 84 \\ 101 & 63.5 & 0 & 55.3 & 102 \\ 63 & 64 & 55.3 & 0 & 57 \\ 54 & 84 & 102 & 57 & 0 \end{bmatrix}$$

定义 1.1 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n$) 组成的矩形数表

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

称为 m 行 n 列矩阵, 或 $m \times n$ 矩阵, 记作 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$. 数 a_{ij} 位于矩阵 \mathbf{A} 的第 i 行第 j 列, 称为矩阵 \mathbf{A} 的元素.

元素是实数的矩阵称为实矩阵, 元素是复数的矩阵称为复矩阵. 通常, 使用大写拉丁字母 $\mathbf{A}, \mathbf{B}, \mathbf{C}, \dots$ 表示矩阵. 对 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$, 若 $m=n$, 称 \mathbf{A} 为 n 阶矩阵 (或 n 阶方阵). a_{ii} ($1 \leq i \leq n$) 称为 \mathbf{A} 的对角元素. 元素 a_{ii} ($i=1, 2, \dots, n$) 所在的直线称为该方阵的主对角线.

若 $m=1$, 则 $\mathbf{A} = (a_{11} \ a_{12} \ \cdots \ a_{1n})$, 称 \mathbf{A} 为行矩阵, 又称行向量; 若 $n=1$,

则 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix}$, 称 \mathbf{A} 为列矩阵, 又称列向量.

两个矩阵的行数相等、列数也相等时, 称它们是同型矩阵.
 $m \times n$ 个元素全为零的矩阵称为零矩阵, 记做 $\mathbf{O}_{m \times n}$ 或 \mathbf{O} .

例如, $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ -2.5 & 3 & 6.2 \end{bmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0.5 & 1+i & 1-2i \\ 2 & 3 & 7 \end{bmatrix}$, $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$,

其中 $i = \sqrt{-1}$. 则 \mathbf{A} 是 2×3 实矩阵, \mathbf{B} 是 2×3 复矩阵, \mathbf{A} 与 \mathbf{B} 是同型矩阵, $\mathbf{C} = \mathbf{O}$ 是 3×2 零矩阵.

【例 1.3】 给定 n 个变量 m 个方程的线性方程组

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right.$$



其中, x_1, x_2, \dots, x_n 是未知数, a_{ij} ($i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$) 是系数; b_1, b_2, \dots, b_m 是常数项.

将对应的系数按顺序排成矩形数表

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix},$$

\mathbf{A} 是一个 $m \times n$ 矩阵, 称为方程组的系数矩阵.

将对应的系数与常数项按顺序排成矩形数表

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix},$$

\mathbf{B} 是一个 $m \times (n+1)$ 矩阵, 称为方程组的增广矩阵.

下面介绍几种特殊的矩阵.

定义 1.2 主对角元素全为 1, 而其他元素全为零的 n 阶矩阵称为 n 阶单位矩阵, 简称单位阵, 记为 E_n 或 E , 即

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}.$$

定义 1.3 非主对角元素全为零的 n 阶矩阵称为 n 阶对角矩阵, 简称对角阵, 记为 Λ , 即

$$\Lambda = \begin{bmatrix} a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_n \end{bmatrix},$$

或记作 $\Lambda = \text{diag}(a_1, a_2, \dots, a_n)$.

对角矩阵 $\begin{bmatrix} k & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & k & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & k \end{bmatrix}$ ($k \neq 0$) 称为 n 阶数量矩阵.



定义 1.4 形如 $\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$ 与 $\begin{bmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$ 的 n 阶方阵分别称为 n 阶上三角阵与 n 阶下三角阵.

显然, 矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 是上三角阵, 当且仅当 $a_{ij} = 0$, ($i > j$, $j = 1, 2, \dots, n-1$); 矩阵 $B = (b_{ij})_{n \times n}$ 是下三角阵, 当且仅当 $a_{ij} = 0$ ($i < j$, $j = 2, 3, \dots, n$).

1.1.2 矩阵的加法与数量乘法

为了有效地处理不同矩阵之间的相互关系, 我们来定义矩阵的代数运算. 首先对两个矩阵相等给予定义.

定义 1.5 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$ 是同型矩阵, 且各对应位置的元素都相等, 即 $a_{ij} = b_{ij}$ ($i = 1, 2, \dots, m$; $j = 1, 2, \dots, n$), 则称 A 和 B 相等, 记作 $A = B$.

例如, 若 $\begin{bmatrix} a & -1 \\ 0 & b \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \\ c & 3 \end{bmatrix}$, 则必有 $a=1$, $b=2$, $c=2$.

定义 1.6 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$ 是同型矩阵, 令

$$C = A + B = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{bmatrix},$$

称 $m \times n$ 矩阵 $C = (c_{ij})_{m \times n}$ 为矩阵 A 与 B 的和. 其中, $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$, $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$.

注意: 只有同型矩阵才能相加, 同型矩阵之和与原矩阵仍是同型矩阵.

加法运算满足:

(1) 交换律: $A + B = B + A$.

(2) 结合律: $(A + B) + C = A + (B + C)$.

(3) 零矩阵的特性: $A + O = O + A = A$. 其中, A 为与零矩阵同型的任意矩阵.

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 记 $-A = (-a_{ij})_{m \times n}$, $-A$ 称为 A 的负矩阵.

(4) 存在负矩阵 $-A$, 满足 $A + (-A) = (-A) + A = O$.

以上性质很容易由定义直接验证. 利用性质 (4), 可定义矩阵的减法为



$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} + (-\mathbf{B}).$$

例如, 若 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, 则

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A} - \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 0 \\ -3 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

定义 1.7 设矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}$, λ 为一实数或复数, 规定

$$\lambda \mathbf{A} = (\lambda a_{ij})_{m \times n} = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{bmatrix},$$

称此矩阵为数 λ 和矩阵 \mathbf{A} 的数量乘积, 简称为矩阵的数乘.

矩阵的数量乘法满足下列运算规律:

- (1) $(\lambda + \mu) \mathbf{A} = \lambda \mathbf{A} + \mu \mathbf{A}$.
- (2) $\lambda (\mathbf{A} + \mathbf{B}) = \lambda \mathbf{A} + \lambda \mathbf{B}$.
- (3) $(\lambda \mu) \mathbf{A} = \lambda (\mu \mathbf{A}) = \mu (\lambda \mathbf{A})$.
- (4) $1 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{A}$, $0 \cdot \mathbf{A} = \mathbf{O}$.

其中 λ, μ 为任何实数, \mathbf{A}, \mathbf{B} 为同型矩阵.

矩阵的加法与矩阵的数乘统称为矩阵的线性运算.

矩阵的线性运算与函数的线性运算有相似之处, 零矩阵扮演着数零的角色, 负矩阵扮演着相反数的角色.

【例 1.4】 设 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, 求矩阵 \mathbf{X} , 使得
 $4\mathbf{A} + 2\mathbf{X} = \mathbf{B}$.

$$\begin{aligned} \text{解 } 2\mathbf{X} &= \mathbf{B} - 4\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 8 & 12 & 4 \\ -4 & 8 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & -13 & -3 \\ 6 & -8 & -5 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

$$\text{从而 } \mathbf{X} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -7 & -13 & -3 \\ 6 & -8 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7/2 & -13/2 & -3/2 \\ 3 & -4 & -5/2 \end{pmatrix}.$$

1.1.3 矩阵与矩阵的乘法

矩阵的乘法定义来源于研究线性变换的需要.

定义 1.8 n 个变量 x_1, x_2, \dots, x_n 与 m 个变量 y_1, y_2, \dots, y_m 之间的关系式



$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ y_m = a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

称为一个从变量 x_1, x_2, \dots, x_n 到变量 y_1, y_2, \dots, y_m 的线性变换. 这里, a_{ij} 为常数; $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 称为线性变换的系数矩阵.

显然, 线性变换由其系数矩阵唯一确定.

关系式 $\sigma_{xy} : \begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 \end{cases}$

是从变量 x_1, x_2, x_3 到变量 y_1, y_2 的线性变换, 其系数矩阵为 $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{bmatrix}$.

关系式 $\sigma_{tx} : \begin{cases} x_1 = b_{11}t_1 + b_{12}t_2 \\ x_2 = b_{21}t_1 + b_{22}t_2 \\ x_3 = b_{31}t_1 + b_{32}t_2 \end{cases}$

是从变量 t_1, t_2 到变量 x_1, x_2, x_3 的线性变换, 其系数矩阵为 $B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{bmatrix}$.

将 σ_{tx} 代入 σ_{xy} , 得到从变量 t_1, t_2 到变量 y_1, y_2 的线性变换

$\sigma_{ty} : \begin{cases} y_1 = c_{11}t_1 + c_{12}t_2 \\ y_2 = c_{21}t_1 + c_{22}t_2 \end{cases}$, 其系数矩阵为 $C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{bmatrix}$, 容易验证

$$C = \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32} \end{bmatrix}$$

在代数学中, 我们将变换 σ_{ty} 称为变换 σ_{xy} 与变换 σ_{tx} 的乘积. 由此, 将矩阵 C 称为矩阵 A 与 B 的乘积, 记作 $C = AB$.

下面推广到一般情况.

定义 1.9 设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times p}$, $B = (b_{ij})_{p \times n}$, 以 AB 表示矩阵 A 和 B 的乘积, 它是一个 $m \times n$ 矩阵, 其第 i 行、第 j 列的元素等于 A 的第 i 行的 p 个元素与 B 的第 j 列相应的 p 个元素分别相乘的乘积之和. 即若记 $C = (c_{ij})_{m \times n} = AB$, 则

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik}b_{kj} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{ip}b_{pj}, i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n.$$

由定义看出: 只有当矩阵 A 的列数与矩阵 B 的行数相等时, 乘积 AB 才有意义. 否则, A 与 B 不可乘. 可见, 不是任意两个矩阵都可相乘.

【例 1.5】 设 $A = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -2 & 3 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \end{bmatrix}$, 求 AB .



$$\begin{aligned} \text{解 } AB &= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 \times 2 + 2 \times (-1) & 3 \times (-1) + 2 \times 2 & 3 \times 1 + 2 \times 2 \\ -2 \times 2 + 3 \times (-1) & -2 \times (-1) + 3 \times 2 & -2 \times 1 + 3 \times 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 4 & 1 & 7 \\ -7 & 8 & 4 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

但 BA 是没有意义的.

【例 1.6】 设 $A = (2 \ 3 \ 0 \ -5)$, $B = \begin{bmatrix} 0.5 \\ -2 \\ 4.5 \\ -3 \end{bmatrix}$, 求 AB 与 BA .

解 按定义, 一个 1×4 行矩阵与一个 4×1 列矩阵的乘积是一个一阶方阵. 运算结果是一阶方阵时, 可将它看成一个数, 不用加括号.

$$\begin{aligned} AB &= (2 \ 3 \ 0 \ -5) \begin{bmatrix} 0.5 \\ -2 \\ 4.5 \\ -3 \end{bmatrix} = 10, \\ BA &= \begin{bmatrix} 0.5 \\ -2 \\ 4.5 \\ -3 \end{bmatrix} (2 \ 3 \ 0 \ -5) = \begin{bmatrix} 1 & 1.5 & 0 & -2.5 \\ -4 & -6 & 0 & 10 \\ 9 & 13.5 & 0 & -22.5 \\ -6 & -9 & 0 & 15 \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

AB 是一个数, BA 是一个四阶方阵, AB 与 BA 不是同型矩阵, $AB \neq BA$.

【例 1.7】 设 $A = \begin{bmatrix} a & -b \\ a & -b \end{bmatrix}$, $a \neq 0$, $B = \begin{bmatrix} b & b \\ a & a \end{bmatrix}$, 求 AB 与 BA .

解 $AB = \begin{bmatrix} a & -b \\ a & -b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b & b \\ a & a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix},$

$$BA = \begin{bmatrix} b & b \\ a & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & -b \\ a & -b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2ab & -2b^2 \\ 2a^2 & -2ab \end{bmatrix}.$$

AB 与 BA 是同阶方阵, 但 $AB \neq BA$.

由例 1.5~例 1.7 可看出, 矩阵乘法与数的乘法的区别有以下几点:

(1) 矩阵乘法不满足交换律. 即一般地, $AB \neq BA$.

当 $AB = BA$ 时, 称 A 与 B 可交换. 易证, 若 $AB = BA$, 则 A , B 必是同阶方阵.

(2) 由矩阵乘积 $AB = O$, 不能推出 $A = O$ 或 $B = O$.



换句话说： $A \neq O$, $B \neq O$, 可能会有 $AB = O$. (如例 1.7)

(3) 矩阵乘法不满足消去律. 即由 $AB = AC$, $A \neq O$, 不能导出 $B = C$.

矩阵乘法亦具有与数的乘法相似的性质, 满足结合律、分配律.

性质 1 $(AB)C = A(BC)$.

性质 2 $(A+B)C = AC + BC$.

$$C(A+B) = CA + CB.$$

性质 3 $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$, 其中 λ 是数.

性质 4 $E_m A_{m \times n} = A_{m \times n}$, $A_{m \times n} E_n = A_{m \times n}$.

$$O_{p \times m} A_{m \times n} = O_{p \times n}, A_{m \times n} O_{n \times s} = O_{m \times s}.$$

这里只给出性质 1 的证明, 性质 2~性质 4 的证明留给读者作练习.

证 (性质 1) 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times p}$, $C = (c_{ij})_{p \times q}$, 则

$$AB = \left[\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right]_{m \times p}, BC = \left[\sum_{l=1}^p b_{kl} c_{lj} \right]_{n \times q}.$$

从而

$$\begin{aligned} (AB)C &= \left[\sum_{l=1}^p \left(\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right) c_{lj} \right]_{m \times q} = \left[\sum_{l=1}^p \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} c_{lj} \right]_{m \times q} \\ &= \left[\sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^p a_{ik} b_{kj} c_{lj} \right]_{m \times q} \\ &= \left[\sum_{k=1}^n a_{ik} \left(\sum_{l=1}^p b_{kj} c_{lj} \right) \right]_{m \times q} = A(BC). \end{aligned}$$

性质 4 说明, 单位阵与零矩阵在矩阵乘法中的作用类似于数 1 与数 0 在数的乘法中的作用.

矩阵乘法使线性方程组与线性变换的表示变得异常简洁.

例如, 给定线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

设 $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$, $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$, $b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$.

利用矩阵的乘法, 上述方程组可记作 $Ax = b$.

对于线性变换