



普通高等教育“十五”国家级规划教材配套辅导

信号

与

线性系统

第4版

习题精解

管致中主编《信号与线性系统》第4版同步辅导

下册

涵盖课程重点

精炼方法技巧

精解课后习题



西南交通大学出版社
[Http://press.swjtu.edu.cn](http://press.swjtu.edu.cn)



TM13

4=4A

:2

2006

普通高等教育“十五”国家级规划教材配套辅导

信号与线性系统(第4版)

(下册)

习题精解

李玲远 陆三兰 王正强 主编

西南交通大学出版社

· 成 都 ·

目 录

(下 册)

第七章 离散时间系统的时域分析	243
7.1 基本要求	243
7.2 知识要点	243
7.2.1 离散时间信号	243
7.2.2 离散时间系统	244
7.2.3 差分方程的时域求解方法	244
7.2.4 抽样定理	244
7.3 典型例题	245
7.4 习题全解	247
第八章 离散时间系统的变换域分析	274
8.1 基本要求	274
8.2 知识要点	274
8.2.1 z 变换的定义、收敛域及典型序列的 z 变换	274
8.2.2 z 变换的主要性质	276
8.2.3 逆 z 变换	276
8.2.4 利用 z 变换解差分方程	276
8.2.5 系统函数及其频率响应	277
8.3 典型例题	278
8.4 习题全解	282
第九章 离散傅里叶变换	315
9.1 基本要求	315
9.2 知识要点	315
9.2.1 离散傅里叶变换及其性质	315
9.2.2 离散傅里叶变换与 z 变换的关系	317
9.2.3 快速傅里叶变换(FFT)	317
9.2.4 离散傅里叶变换的应用	317
9.3 典型例题	318
9.4 习题全解	319
第十章 数字滤波器	347
10.1 基本要求	347
10.2 知识要点	347
10.2.1 数字滤波器的结构与分类	347

10.2.2	IIR 数字滤波器的设计	348
10.2.3	FIR 数字滤波器的设计	348
10.3	典型例题	349
10.4	习题全解	350
第十一章	线性系统的状态变量分析	361
11.1	基本要求	361
11.2	知识要点	361
11.2.1	基本概念	361
11.2.2	状态方程和输出方程的建立	361
11.2.3	连续时间系统状态方程的求解	362
11.2.4	离散时间系统状态方程的求解	363
11.2.5	由状态方程判断因果系统的稳定性	363
11.2.6	系统的可控制性与可观测性	364
11.3	典型例题	364
11.4	习题全解	369
第十二章	随机变量	416
12.1	基本要求	416
12.2	知识要点	416
12.2.1	概率简述	416
12.2.2	概率分布函数及其性质	417
12.2.3	平均值、矩和特征函数	417
12.2.4	常见随机变量	418
12.2.5	多维随机变量及其概率分布	418
12.3	习题全解	419
第十三章	随机过程	433
13.1	基本要求	433
13.2	知识要点	433
13.2.1	随机过程的概率密度函数	433
13.2.2	平稳随机过程与各态历经随机过程	433
13.2.3	功率谱密度	434
13.2.4	功率谱密度函数与相关函数的关系	434
13.3	习题全解	435
第十四章	线性系统对随机信号的响应	446
14.1	基本要求	446
14.2	知识要点	446
14.2.1	随机信号经过线性系统的时域分析法	446
14.2.2	随机信号经过线性系统的频域分析法	447
14.2.3	最佳线性系统	447
14.3	习题全解	447
参考文献		461



第七章 离散时间系统的时域分析

1.1 基本要求

通过本章的学习,学生应熟练掌握典型序列的性质和序列的运算;熟练掌握离散系统零输入响应、零状态响应的时域分析方法。深刻理解线性系统全响应的可分解性;深刻理解抽样定理的内容,抽样信号频谱与原信号频谱之间的关系。掌握系统模拟框图以及离散系统差分方程的表示方法。

7.2 知识要点

7.2.1 离散时间信号

1. 常用序列之间的关系

$$\delta(k) = \epsilon(k) - \epsilon(k-1)$$

$$\epsilon(k) = \sum_{n=0}^{\infty} \delta(k-n) \text{ 或 } \epsilon(k) = \sum_{n=-\infty}^k \delta(n)$$

2. 离散时间信号的表示

$$f(k) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f(n) \delta(k-n)$$

任意序列 $f(k)$ 可以表示为加权、延迟的单位样值序列之和的形式。

3. 离散时间信号的卷积和

$$f_1(k) * f_2(k) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f_1(n) f_2(k-n) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f_2(n) f_1(k-n)$$

卷积运算满足交换律、分配律、结合律。

$$f_1(k) * f_2(k) = f_2(k) * f_1(k)$$

$$[f_1(k) + f_2(k)] * f_3(k) = f_1(k) * f_3(k) + f_2(k) * f_3(k)$$

$$[f_1(k) * f_2(k)] * f_3(k) = f_1(k) * [f_2(k) * f_3(k)]$$

$f(k)$ 与 $\delta(k)$ 的卷积

$$f(k) * \delta(k) = f(k)$$

$$f(k) * \delta(k - k_0) = f(k - k_0)$$



$$f(k-k_1) * \delta(k-k_2) = f(k-k_1-k_2)$$

$f(k)$ 与 $\epsilon(k)$ 的卷积

$$f(k) * \epsilon(k) = \sum_{n=-\infty}^k f(n)$$

$$f(k) * \epsilon(k-k_0) = \sum_{n=-\infty}^{k-k_0} f(n) = \sum_{n=-\infty}^k f(n-k_0)$$

7.2.2 离散时间系统

1. 线性时不变离散时间系统的差分方程

$$\sum_{i=0}^n a_i y(k+i) = \sum_{j=0}^m b_j e(k+j)$$

2. 离散时间系统的单位样值响应

当

$$e(k) = \delta(k), y_{zs}(k) = h(k)$$

$$y_{zs}(k) = e(k) * h(k)$$

系统的零状态响应等于系统的激励与单位样值响应的卷积和。

3. 离散时间系统的模拟

差分方程的基本关系是延迟(移位)、乘分数、相加、系统的基本单元为延迟、乘系数、相加。

7.2.3 差分方程的时域求解方法

- (1) 迭代法: 逐次代入 $y(k)$ 的值求解。
- (2) 时域经典解法: 分别求差分方程的齐次解和特解, 代入起始条件求系数。
- (3) 移序算子运算方法: 应用移序算子求系统的零输入响应、零状态响应。
- (4) 卷积方法: 应用卷积和方法求系统的零状态响应。

7.2.4 抽样定理

抽样定理: 为了能从抽样信号 $f_s(t)$ 中恢复原连续信号 $f(t)$, 抽样须满足两个条件。

- (1) 被抽样信号的频谱是带限的, 其带宽为 $\omega_m(f_m)$ 。
- (2) 抽样间隔 $T_s \leq \frac{1}{2f_m} = \frac{\pi}{\omega_m}$; 抽样频率 $f_s \geq 2f_m$ 或 $\omega_s \geq 2\omega_m$ 。

其最小抽样频率 $f_{s\min} = 2f_m$ 或 $\omega_{s\min} = 2\omega_m$, 称为奈奎斯特频率, 其允许最大抽样间隔 $T_{\max} = \frac{1}{2f_m} = \frac{\pi}{\omega_m}$, 称为奈奎斯特抽样间隔。



7.3

典型例题

例 7.1 华中科技大学 2006 级硕士研究生入学试题

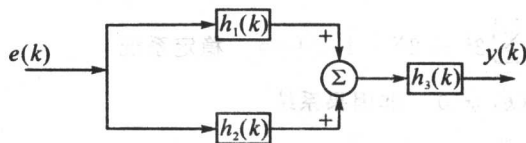
例图 7.1 所示的复合系统由三个子系统组成。已知各子系统的单位函数响应分别为 $h_1(k) = \delta(k)$, $h_2(k) = a^k \epsilon(k)$, a 为实数, $h_3(k) = \delta(k-1)$ 。试回答以下问题:

(1) 写出该复合系统的前向形式差分方程。

(2) 判断该复合系统是否为因果系统。

(3) 求使该复合系统稳定的 a 值范围。

(4) 求该复合系统的阶跃响应。



例图 7.1

【解】 (1) $y(z) = E(z) \cdot [H_1(z) + H_2(z)] \cdot H_3(z)$

$$H(z) = z^{-1} + \frac{z}{z-a} \cdot z^{-1} = \frac{2-az^{-1}}{z-a} = \frac{2z-a}{z^2-az}$$

$$y(k+2) - ay(k+1) = 2e(k+1) - ae(k)$$

(2) $H(z)$ 的分子最高幂次为 1, 分母最高幂次为 2, 系统是因果的。

(3) $H(z)$ 的两个极点为 $P_1 = 0, P_2 = a$ 。

系统稳定的条件是 $|a| < 1$, 则极点都在单位圆内, 其收敛域包括单位圆。

$$(4) \epsilon(k) \leftrightarrow \frac{z}{z-1}$$

$$y(k) = \mathcal{Z}^{-1} [E(z) H(z)]$$

$$= \mathcal{Z}^{-1} \left[\frac{z}{z-1} \cdot \frac{2z-a}{z^2-az} \right]$$

$$= \mathcal{Z}^{-1} \left[\frac{2-a}{z-1} + \frac{a}{z-a} \right] = \frac{2-a}{1-a} \epsilon(k-1) + \frac{a}{a-1} a^{k-1} \epsilon(k-1)$$

$$= \frac{1}{1-a} [(2-a) - a^k] \epsilon(k-1)$$

例 7.2 讨论下列各线性时不变系统的因果性和稳定性。



$$(1) h(k) = -a^k \epsilon(-k-1) \quad (2) h(k) = \delta(k+k_0), k_0 > 0$$

$$(3) h(k) = 2^k G_N(k) \quad (4) h(k) = 2^k \epsilon(-k)$$

$$(5) h(k) = \left(\frac{1}{2}\right)^k \epsilon(k) \quad (6) h(k) = \frac{1}{k} \epsilon(k)$$

【解】 (1) $k < 0$ 时, $h(k) \neq 0$ 非因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=-\infty}^{-1} |a^k| = \sum_{k=1}^{\infty} a^{-k} \quad \text{只是在 } |a| > 1 \text{ 时才是稳定系统}$$

(2) $k < 0$ 时, $h(k) \neq 0$ 非因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(k+k_0) = 1 < +\infty \quad \text{稳定系统}$$

(3) $k < 0$ 时, $h(k) = 0$ 因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=0}^{N-1} 2^k = 2^N - 1 < +\infty \quad \text{稳定系统}$$

(4) $k < 0$ 时, $h(k) \neq 0$ 非因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |2^k| = \sum_{k=0}^{\infty} 2^{-k} = 1 < +\infty \quad \text{稳定系统}$$

(5) $k < 0$ 时, $h(k) = 0$ 因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=0}^{\infty} \left|\left(\frac{1}{2}\right)^k\right| < +\infty \quad \text{稳定系统}$$

(6) $k < 0$ 时, $h(k) = \frac{1}{k} \epsilon(k) = 0$ 因果系统

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)| = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left|\left(\frac{1}{k}\right) \epsilon(k)\right| = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} = \infty \quad \text{非稳定系统}$$

例 7.3 离散时间系统的差分方程 $2y(k) - y(k-1) = 4x(k) + 2x(k-1)$, 求系统的单位样值响应 $h(k)$ 。

【解】 $2h(k) - h(k-1) = 4\delta(k) + 2\delta(k-1)$

$$2a - 1 = 0 \Rightarrow a = \frac{1}{2}, \quad h(k) = c \left(\frac{1}{2}\right)^k$$

$$2h_1(k) - h_1(k-1) = 4\delta(k), \quad 2h_2(k) - h_2(k-1) = 2\delta(k-1)$$

$$h_1(0) = 2 \Rightarrow c = 2$$

$$h_1(k) = 2 \left(\frac{1}{2}\right)^k \epsilon(k)$$

$$h_2(1) = 1 \Rightarrow c = 2$$

$$h_2(k) = 2 \left(\frac{1}{2}\right)^k \epsilon(k-1)$$



$$h(k) = h_1(k) + h_2(k)$$

$$= 2\left(\frac{1}{2}\right)^k \varepsilon(k) + 2\left(\frac{1}{2}\right)^k \varepsilon(k-1)$$

$$= 2\delta(k) + 4\left(\frac{1}{2}\right)^k \varepsilon(k-1)$$

例 7.4 已知离散系统的差分方程为 $y(k+2) - 3y(k+1) + 2y(k) = x(k+1) - 2x(k)$, $x(k) = 2^k \varepsilon(k)$, $y_{zi}(0) = 0$, $y_{zi}(1) = 1$, 求系统的零输入响应、零状态响应及完全响应。

【解】 求零输入响应 $y_{zi}(k)$

$$y(k+2) - 3y(k+1) + 2y(k) = 0 \Rightarrow \alpha^3 - 2\alpha + 2 = 0 \Rightarrow \alpha_1 = 1, \alpha_2 = 2$$

$$y_{zi}(k) = c_1 + c_2 2^k \Rightarrow c_1 + c_2 = 0, c_1 + 2c_2 = 1, \text{求得 } c_1 = -1, c_2 = 1$$

$$y_{zi}(k) = [-1 + 2^k] \varepsilon(k)$$

求单位样值响应 $h(k)$

$$h(k) = B_1 + B_2 2^k$$

$$h(k+2) - 3h(k+1) + 2h(k) = \delta(k+1) - 2\delta(k)$$

$$k = -2, h(0) = 0; k = -1, h(1) = 1; k = 0, h(2) = 3 - 2 = 1$$

$$\text{代入 } h(k) \quad h(1) = B_1 + 2B_2 = 1, (h)2 = B_1 + 4B_2 = 1$$

$$\text{求得 } B_1 = 1, B_2 = 0$$

$$h(k) = \varepsilon(k-1)$$

求零状态响应

$$y_{zs}(k) = x(k) * h(k) = 2^k \varepsilon(k) * \varepsilon(k-1) = (2^k - 1) \varepsilon(k-1)$$

求全响应

$$\begin{aligned} y(k) &= y_{zi}(k) + y_{zs}(k) = (-1 + 2^k) \varepsilon(k) + (2^k - 1) \varepsilon(k-1) \\ &= 2[(2^k - 1) \varepsilon(k)] \end{aligned}$$

7.4

习题全解

题 7.1 给出下列离散信号的图形。

$$(1) \left(-\frac{1}{2}\right)^{k-2} \varepsilon(k)$$

$$(2) 2\delta(k) - \varepsilon(k)$$

$$(3) \varepsilon(k) + \sin\left(\frac{k\pi}{8}\right) \varepsilon(k)$$

$$(4) k(2)^{-k} \varepsilon(k)$$

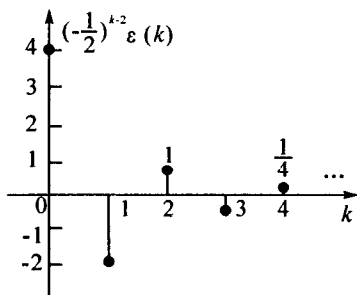


【解】 (1) 当 $k < 0$ 时, 该离散信号等于 0; 当 $k \geq 0$ 时, 该离散信号是一个以 4 为首项, 以 $(-\frac{1}{2})$ 为公比的等比序列, 其图形如下图(a) 所示。

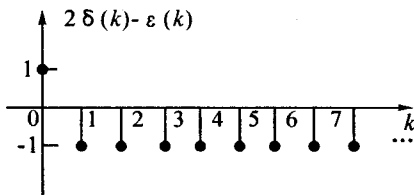
(2) 当 $k < 0$ 时, $2\delta(k) - \epsilon(k) = 0$; 当 $k = 0$ 时, $2\delta(k) - \epsilon(k) = 1$; 当 $k \geq 1$ 时, $2\delta(k) - \epsilon(k) = -1$, 其图形如下图(b) 所示。

(3) 当 $k < 0$ 时, $\epsilon(k) + \sin(\frac{k\pi}{8})\epsilon(k) = 0$; 当 $k \geq 0$ 时, 该离散信号图形为 $\sin(\frac{k\pi}{8})$ 的图形向上平移一个单位, 其图形如下图(c) 所示。

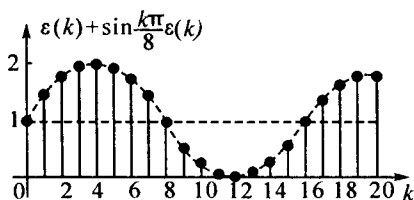
(4) 当 $k \leq 0$ 时, $k(2)^{-k}\epsilon(k) = 0$; 当 $k > 0$ 时, 图形按 $k(2)^{-k}$ 的规律变化, 其图形如下图(d) 所示。



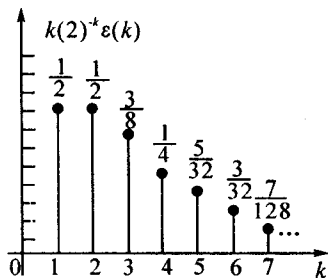
(a)



(b)



(c)



(d)

题 7.2 给出下列离散信号的图形。

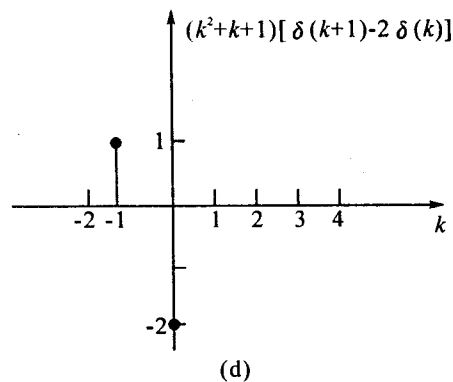
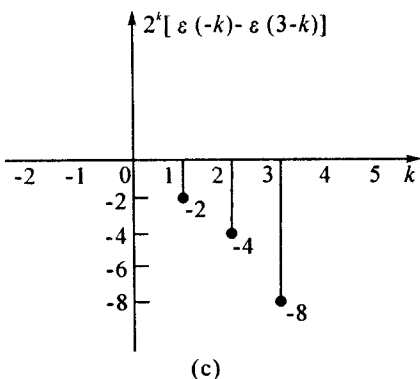
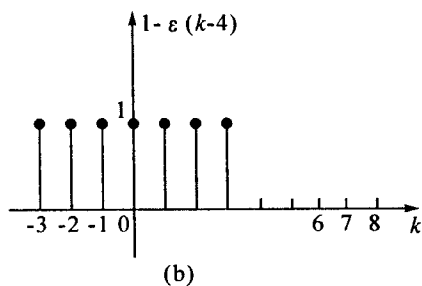
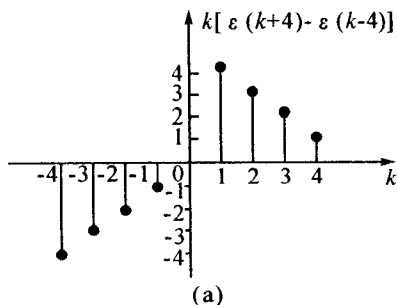
(1) $k[\epsilon(k+4) - \epsilon(k-4)]$

(2) $1 - \epsilon(k-4)$

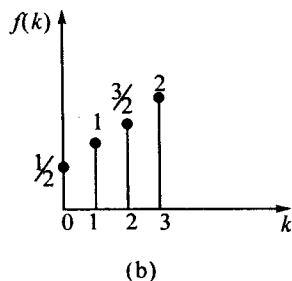
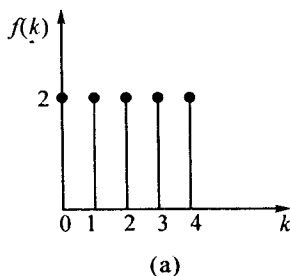
(3) $2^k[\epsilon(-k) - \epsilon(3-k)]$

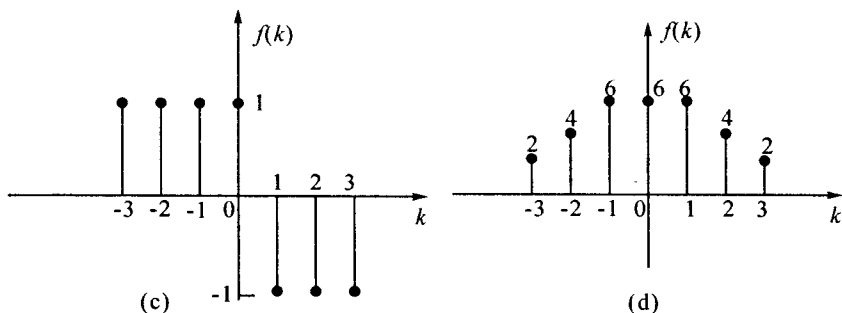
(4) $(k^2 + k + 1)[\delta(k+1) - 2\delta(k)]$

【解】 (1), (2), (3), (4) 式所表示的离散信号的图形分别如下图(a), (b), (c), (d)



题 7.3 写出题图 7.3 所示序列的函数表达式。





题图 7.3

【解】 (1) 由题图 7.3(a) 所示波形可知, 该序列仅在区间 $[0, 4]$ 上函数值为 2, 则

$$f(k) = 2[\epsilon(k) - \epsilon(k-5)]$$

(2) 由题图 7.3(b) 所示波形可知, 该序列是一个以 $\frac{1}{2}$ 为首项, 以 $\frac{1}{2}$ 为公差的等差右边序列, 则

$$f(k) = \frac{1}{2}(k+1)\epsilon(k)$$

(3) 由题图 7.3(c) 所示波形可知, 该序列在区间 $[-3, -1]$ 上的值为 1, 在区间 $[1, 3]$ 上值为 -1, 则

$$f(k) = [\epsilon(-k-1) - \epsilon(-k-4)] - [\epsilon(k-1) - \epsilon(k-4)]$$

(4) 由题图 7.3(d) 所示波形可知, 该序列在区间 $[-3, -1]$ 上的值满足表达式 $8+2k$, 在区间 $[1, 3]$ 上满足表达式 $8-2k$, 且 $k=0$ 时值为 6, 则

$$f(k) = (8-2k)[\epsilon(k) - \epsilon(k-4)] - 2\delta(k) + (8+2k)[\epsilon(-k-1) - \epsilon(-k-4)]$$

题 7.4 用归纳法写出下列右边序列的闭式。

(1) $\{1, -1, 1, -1, \dots\}$

(2) $\{0, \frac{1}{2}, \frac{2}{3}, \frac{3}{4}, \dots\}$

(3) $\{-2, -1, 2, 7, 14, 23, \dots\}$

(4) $\{3^2 + 8, 5^2 + 11, 7^2 + 14, 9^2 + 17, \dots\}$

【解】 (1) 该右边序列中的 1 与 -1 交替出现, 且奇数位为负, 所以右边序列的表达式为 $(-1)^k \epsilon(k)$ 。

(2) 该右边序列分子、分母都是单调递增, 满足 $\frac{k}{k+1} \epsilon(k)$ 。

(3) 该右边序列满足 $(k^2 - 2) \epsilon(k)$ 。

(4) 该右边序列满足 $(3+2k)^2 + 3(3+k) - 1$, 故该序列的闭式满足 $(4k^2 + 15k + 17) \epsilon(k)$ 。



(4) 该右边序列满足 $(3+2k)^2 + 3(3+k) - 1$, 故该序列的闭式满足 $(4k^2 + 15k + 17)\varepsilon(k)$ 。

题 7.5 判断下列信号是否为周期性信号, 如果是则其周期为多少?

(1) $\sin k$

(2) $e^{j0.4\pi k}$

(3) $\sin(0.2\pi k) + \cos(0.3\pi k)$

(4) $\cos(0.512\pi k)$

(5) $\text{sgn}[(-0.23)^k]$

(6) $\sin(\pi k)\varepsilon(k)$

【解】 (1) $\omega = 1, T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi$, 为无理数, 该函数不是周期信号。

(2) $e^{j0.4\pi k} = e^{j0.4\pi(k+5m)} \quad m = 0, 1, 2, \dots$

最小周期 $T = 5$ 。

(3) $\sin(0.2\pi k)$ 的最小周期为 10; $\cos(0.3\pi k)$ 的最小周期为 20。

$f(k) = \sin(0.2\pi k) + \cos(0.3\pi k)$ 的最小周期为 20。

(4) $\omega = 0.512\pi$

$$T_0 = \frac{2\pi}{0.512\pi} = \frac{125}{32}$$

$\cos(0.512\pi k)$ 的最小周期为 125。

(5) $\text{sgn}[(-0.23)^k] = \text{sgn}[(-0.23)^{k+2n}], n = 0, 1, 2, \dots$

最小周期 $T = 2$ 。

(6) $k < 0, f(k) = \sin(\pi k)\varepsilon(k) = 0$

$f(k)$ 为非周期信号。

题 7.6 一频谱包含有由直流至 100Hz 分量的连续时间信号延续 2min。为便于计算机处理, 对其抽样以构成离散信号, 求最小的理想抽样点数。

【解】 $f_m = 100\text{Hz}$, 根据抽样定理

$$f_{s\min} = 2f_m = 200\text{Hz}$$

$$T_{s\max} = \frac{1}{f_{s\min}} = \frac{1}{200}\text{s}$$

最小理想抽样点数

$$n_{\min} = \frac{2 \times 60}{\frac{1}{200}} = 24\,000$$

题 7.7 设一连续时间信号, 其频谱包含有直流、1kHz、2kHz、3kHz 四个频率分量, 幅度分别为 0.5, 1, 0.5, 0.25; 相位谱为 0, 试以 10kHz 的抽样频率对该信号抽样, 画出抽样后所得离散序列在 0 到 25kHz 频率范围内的频谱。

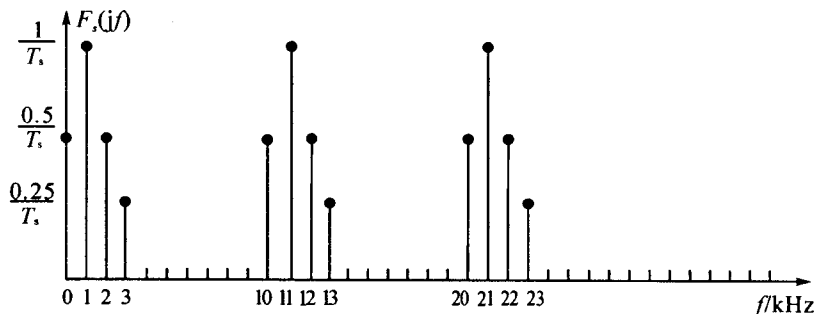
【解】 连续信号被抽样后的频谱是原连续信号频谱的周期延拓, 若是理想抽样, 则



$$F_s(\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} F(\omega - n\omega_s)$$

$$F_s(jf) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} F[j(f - nf_s)]$$

频谱图如下图所示:



题 7.8 对信号 $f(t) = \sin^2(\pi B_s t) = \left(\frac{\sin \pi B_s t}{\pi B_s t} \right)^2$, 以抽样时间间隔分别为 $T = \frac{1}{2B_s}$ 及 $\frac{1}{B_s}$ 进行理想抽样, 试绘出抽样后所得序列的频谱, 并做比较。

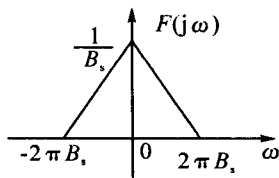
【解】 $f(t) = \sin^2(\pi B_s t) = \sin^2\left(\frac{2\pi B_s}{2} t\right)$, 其 $\omega_m = 2\pi B_s$, $f_m = B_s$,

$$\omega_s \geq 2 \cdot 2\pi B_s, \omega_{s\min} = 4\pi B_s, f_{s\min} = 2B_s$$

$T_{1\max} = \frac{1}{2B_s}$ 满足抽样定理;

$T_{2\max} = \frac{1}{B_s}$ 不满足抽样定理, 频谱会出现混叠。

抽样后序列的频谱 $F_s(j\omega)$ 如下图(b) 所示。



(a)



题 7.9 有人每年初在银行存款一次, 银行利息为 β , 每年底所得利息亦转存下一年, 试用差分方程表示第 k 年的存款额。

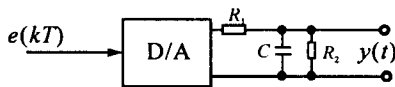
【解】 第 k 年的本利 $y(k)$ 包括三个方面。

- (1) 第 $k-1$ 年的本利 $y(k-1)$
- (2) 第 $k-1$ 年的利息 $\beta y(k-1)$
- (3) 第 k 年的存款为 $e(k)$

$$y(k) = y(k-1) + \beta y(k-1) + e(k)$$

$$e(k) = y(k) - (1 + \beta)y(k-1)$$

题 7.10 题图 7.10 表示一离散信号 $e(kT)$ 经 D/A 转换为一阶梯形模拟信号激励图示的 RC 电路, 已知电路参数 $C = 1\text{F}$, $R_1 = R_2 = 1\Omega$, 试写出描述 $y(kT)$ 与 $e(kT)$ 间关系的差分方程, 这里 $y(kT)$ 为 $y(t)$ 在离散时间 kT 处的值组成的序列。



题图 7.10

【解】 RC 系统的转移函数为

$$\begin{aligned} H(S) &= \frac{\frac{R_2 \cdot \frac{1}{CS}}{R_2 + \frac{1}{CS}}}{R_1 + \frac{R_2 \cdot \frac{1}{CS}}{R_2 + \frac{1}{CS}}} = \frac{\frac{R_2 \cdot \frac{1}{CS}}{R_2 + \frac{1}{CS}}}{\frac{R_1 \left(R_2 + \frac{1}{CS} \right) + R_2 \cdot \frac{1}{CS}}{R_2 + \frac{1}{CS}}} \\ &= \frac{R_2 \cdot \frac{1}{CS}}{R_1 \left(R_2 + \frac{1}{CS} \right) + R_2 \cdot \frac{1}{CS}} \end{aligned}$$

将分子与分母同乘 $\frac{S}{R_1 R_2}$, 得

$$H(s) = \frac{\frac{1}{R_1 C}}{S + \frac{1}{C \cdot \frac{R_1 + R_2}{R_1 \cdot R_2}}} = \frac{\frac{1}{R_1 C}}{S + \frac{1}{\tau_0}}$$



其中 $\tau_0 = C \cdot \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2}$, 称为电路的时间常数。

$$C = 1 \text{ F}, R_1 = R_2 = 1 \Omega, \text{ 可得 } \tau_0 = \frac{1}{2}$$

则

$$H(S) = \frac{1}{S+2}$$

$$h(t) := \mathcal{F}^{-1}[H(S)] = \frac{1}{R_1 C} \cdot e^{-\frac{t}{\tau_0}} = e^{-2t}$$

$$y(t) = y_{zi}(t) + y_{zs}(t), y_{zi}(t) = C_1 e^{-\frac{t}{\tau_0}} (C_1 \text{ 为一系数})$$

$e(kT)$ 是经 D/A 转换器转换成的一阶梯形激励。

在 $kT \leq t \leq (k+1)T$ 间, D/A 转换器输出为 $e(kT)$, 即

$$e(t) = e(kT), kT \leq t \leq (k+1)T$$

由起始条件, 当 $t = kT$ 时,

$$y(kT) = C_1 \cdot e^{-\frac{kT}{\tau_0}}$$

即

$$C_1 = y(kT) e^{\frac{kT}{\tau_0}}$$

所以

$$y_{zi}(t) = y(kT) e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-kT)}$$

在 $kT \leq t \leq (k+1)T$ 时间中, $e(t)$ 产生的零状态响应为

$$\begin{aligned} y_{zs}(t) &= h(t) * e(t) = \frac{1}{R_1 C} e^{-\frac{t}{\tau_0}} * e(t) \\ &= \frac{1}{R_1 C} e^{-\frac{t}{\tau_0}} * e(kT) \\ &= \frac{1}{R_1 C} e(kT) \int_{kT}^t e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-r)} dr \\ &= \frac{\tau_0}{R_1 C} e(kT) [1 - e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-kT)}] \\ &= \frac{R_2 e(kT)}{R_1 + R_2} [1 - e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-kT)}] \quad (kT \leq t \leq (k+1)T) \end{aligned}$$

所以在 $kT \leq t \leq (k+1)T$ 中的总响应为

$$\begin{aligned} y(t) &= y_{zi}(t) + y_{zs}(t) \\ &= y(kT) e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-kT)} + e(kT) \frac{R_2}{R_1 + R_2} [1 - e^{-\frac{1}{\tau_0}(t-kT)}] \end{aligned}$$

将 $t = (k+1)T$, $\tau_0 = \frac{1}{2}$, $R_1 = R_2 = 1 \Omega$ 代入上式, 得所求差分方程为

$$y[(k+1)T] = y(kT) e^{-2T} + \frac{1}{2} (1 - e^{-2T}) e(kT)$$

$$y[(k+1)T] - e^{-2T} y(kT) = \frac{1}{2} (1 - e^{-2T}) e(kT)$$



题 7.11 连续时间系统中,常用有限时间积分器求取信号的平均值,即

$$y(t) = \frac{1}{\tau} \int_{t-\tau}^t x(\lambda) d\lambda$$

试证明可以将上述积分方程转换为下列差分方程来近似求解。

$$y(k) = \frac{1}{N} [x(k) + x(k-1) + \cdots + x(k-N+1)] = \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} x(k-j)$$

【证明】 令 $\tau = NT$

$$y(t) = \frac{1}{\tau} \int_{t-\tau}^t x(\lambda) d\lambda = \frac{1}{NT} \int_{t-NT}^t x(\lambda) d\lambda$$

若 T 足够小,可认为在时间段 T 内, $x(t)$ 保持区间左端点的值不变,则 $y(t)$ 可近似为黎曼和。

$$y(t) = \frac{1}{NT} \sum_{j=0}^{N-1} x(t-jT) T$$

当 $t = kT$, 可得 $y(kT)$, 并记为 $y(k)$

$$y(kT) = \frac{1}{N} [x(kT) + x(kT-T) + x(kT-2T) + \cdots + x(kT-NT+T)]$$

$$\begin{aligned} y(k) &= \frac{1}{N} [x(k) + x(k-1) + \cdots + x(k-N+1)] \\ &= \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} x(k-j) \end{aligned}$$

题 7.12 一初始状态不为零的离散系统。当激励为 $e(k)$ 时的全响应为

$$y_1(k) = \left[\left(\frac{1}{2} \right)^k + 1 \right] \varepsilon(k)$$

当激励为 $-e(k)$ 时的全响应为

$$y_2(k) = \left[\left(-\frac{1}{2} \right)^k - 1 \right] \varepsilon(k)$$

求当初始状态增加一倍且激励为 $4e(k)$ 时的全响应。

【解】 当激励为 $e(k)$ 时,

$$y(k) = y_{zi}(k) + y_{zs}(k) = \left[\left(\frac{1}{2} \right)^k + 1 \right] \varepsilon(k)$$

当激励为 $-e(k)$ 时,

$$y(k) = y_{zi}(k) - y_{zs}(k) = \left[\left(-\frac{1}{2} \right)^k - 1 \right] \varepsilon(k)$$