

拖动 2700 MM × 3600 MM 球磨机
TDQ 系列同步电动机
使用 KLFK 系列可控硅整流装置励磁
重 載 起 动 試 驗 报 告

(内部资料)

北京电机修理厂

1 9 7 1

毛主席语录

中国人民有志气，有能力，一定要在不远的将来，赶上和超过世界先进水平。

在生产斗争和科学实验范围内，人类总是不断发展的，自然界也总是不断发展的，永远不会停止在一个水平上。因此，人类总得不断地总结经验，有所发现，有所发明，有所创造，有所前进。

前 言

在毛主席无产阶级革命路线的指引下,在我国社会主义革命和社会主义建设的高潮中,拖动重载启动机械的同步电动机使用可控硅整流励磁——这项具有先进水平的新技术试验成功了。并已应用于生产。这是毛主席无产阶级革命路线的伟大胜利!

在鞍钢宪法精神指引下,新技术,新产品,新材料,新工艺不断涌现。用于空载和轻载启动的同步电动机的可控硅励磁技术得到了迅速推广。我厂试制成功并成批投产了供轻载启动 TDK 系列同步电动机励磁的 KLF 系列可控硅整流装置(主电路为三相半控桥式整流线路)。可是,在矿山,冶金等工业企业中的大量传动机械都是重载启动的。那种供轻载启动同步电动机励磁的 KLF 系列可控硅整流装置应用于重载启动的同步电动机效果如何呢?我们同使用单位及产品原设计单位协作进行了多次试验,证明 KLF 系列可控硅励磁装置使用在重载启动的同步电动机上是不够可靠不够完善的。

为了使这项先进水平的新技术迅速应用于矿山,冶金等需要重载启动的场合,落实伟大领袖毛主席“**狠抓矿山建设,大打矿山之仗**”的指示,我们试制了适于重载启动的可控硅励磁装置(主电路为三相全控桥式整流线路),并小批投入生产,为首都钢铁公司新建水厂铁矿选矿厂 8 个系列 16 台球磨机所有重载启动同步电动机配套。为将此系列可控硅整流装置与 KLF 系列可控硅整流装置区分,暂将此系列适于重载启动的可控硅励磁装置命名为 KLFK 系列。

为检验此系列可控硅整流装置的可靠性,特进行此次启动及运行试验。在试验过程中,首钢矿区会战指挥部,冶金部鞍山矿山设计院与我们一起在多台机组上,在各种负荷状态下,在各种网路电压下进行了多次试验。经试验证明,拖动球磨机的大型同步电动机采用 KLFK 系列可控硅整流装置励磁,具有运行可靠,自动化水平高,维修工作量小,对于网路电压波动适应性强和重载启动的特点,从而提高了生产效率。由于本装置体积小,重量轻,效率高,耗电小,还可节省建设投资和大量电力。

这次试验的成功证实了拖动重载启动机械的同步电动机采用可控硅整流励磁是可靠的,它将逐步代替过去那套落后的四十年代的励磁设备,实现同步电动机励磁系统的无接点化和电子化。

拖动 2700MM × 3600MM 球磨机 400KW、380KW、TDQ 系列同步电 动机使用 KLFK 系列可控硅励磁装置 重载起动试验报告

一、试验目的:

在此次試驗之前,我們与首都鋼鐵公司、鞍山矿山設計院和一机部电传所等单位一起曾用 KLF 系列可控硅整流装置(三相半控桥式整流綫路)供拖动球磨机重载起动的 TDQ 系列同步电动机励磁,作了一次試驗。証明 KLF 系列整流装置供重载起动的 TDQ 系列同步电动机励磁不够可靠和完善,影响了同步电动机的牵入轉矩和励磁装置主电路可控硅元件的正常換相(詳見工业試驗报告)。后,我們試制了 KLFK 系列的可控硅励磁装置(三相全控桥式整流綫路),弥补了 KLF 系列可控硅整流装置的不足,但不知經改进后,起动,运行效果如何,特进行这次試驗。

二、拖动 2700 MM × 3600 MM 球磨机同步电动机及 可控硅整流励磁装置铭牌数据如下:

1. 拖动 1~3 系列 6 台 2700 MM × 3600 MM 球磨机的同步电动机銘牌数据:

三相同步电动机

型号: TDQ 215/29~32	功率因数: 0.9
容量: 400 KW	励磁电压: 79 V
电压: 3000 V / 6000 V	励磁电流: 228 A
电流: 95.4 A / 47.7 A	接法: 2 Y / Y
轉速: 187.5 轉/分	标准编号: 0512、006
重量: 8.6 吨	出厂编号: 69~13~6~18
頻率: 50 周	出厂日期: 69 年 12 月

〈东方电机厂制造〉

2. 拖动 4 系列 2 台 2700 MM × 3600 MM 球磨机的同步电动机銘牌数据如下:

同期电动机

型式: —	功率因数: 0.9 越前
容量: 380 KW	励磁电压: 107 V
电压: 6000 V / 3000 V	励磁电流: 109 A
电流: 45 A / 90 A	相数: 3
轉速: 187.5 轉/分	定額: 連續
頻率: 50~	出品编号: 9082~2
接法: Y/YY	出厂日期: 1970 年

〈上海电机厂制造〉

3. 供1~2系列4台400 KW 同步电动机励磁的可控硅整流装置铭牌数据如下:

可控硅整流装置

型号: KLFK 250/90

出厂序号: 70424 (等)

交流输入: ~380 V

直流输出: 250 A, 0~90 V

重量: 510 kg

出厂日期: 1970 年 11 月

〈北京电机修理厂制造〉

4. 供3系列2台400 KW 同步电动机, 4系列2台380 KW 同步电动机励磁的可控硅整流装置铭牌数据如下:

可控硅整流装置

型号: KLFK 200/90

出厂序号: ——

交流输入: ~380 V

直流输出: 200 A, 0~90 V

重量: 500 kg

出厂日期: 1970 年 11 月

〈北京电机修理厂制造〉

5. 同步电动机励磁绕组放电电阻铭牌数据:

电阻器

〈上海起重电器厂〉

型号: ZK 1——2/140

全电阻值: 5.6 欧姆

额定电流: 29 A

通电率: 100%

耐压: 2000 V / 1 分钟

6. 测得同步电动机其它数据:

«表一»

台次 \ 项目	转子励磁绕组直流电阻值 (-10°C)	转子励磁绕组放电电阻值
一 系 列 一 次	0.2095 欧	2.0 欧
一 系 列 二 次	0.212 欧	1.98 欧
二 系 列 一 次	0.209 欧	1.91 欧
二 系 列 二 次	0.212 欧	2.06 欧
三 系 列 一 次	0.207 欧	2.03 欧
三 系 列 二 次	0.207 欧	2.03 欧

三、关于拖动4系列1~2次球磨机380 KW同步电动机 励磁绕组改接线的说明:

1. 拖动4系列2台球磨机的同步电动机原设计使用东方电机厂TDQ 215/29~32型同步电动机, 但货没发到, 又工期紧迫, 即用上海电机厂380 KW同期电动机代用。但此型号电机励磁电压过高, 可控硅励磁装置输出电压无法达到此值; 又因此种型号电机要求励磁电压较高, 起动时转子励磁绕组两端感应的交变电压峰值也高, 使得可控硅整流装置

主电路元件电压安全系数降低,有击穿危险,故不能使用。

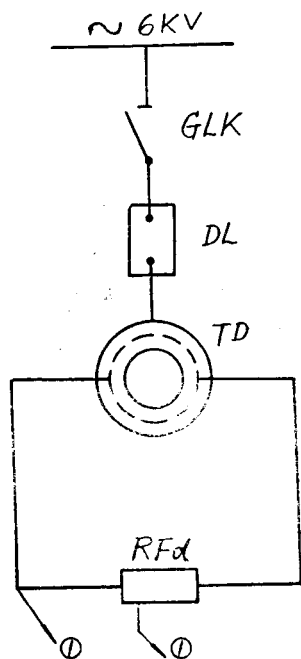
2. 矿区设计单位从此点出发,将同步电动机励磁绕组更改接线,由原来的一路接法改为二路接法,即将额定励磁电压降低1倍至55V左右,额定励磁电流上升1倍至218A左右。这样改接线后,新的问题又产生了:可控硅励磁装置额定输出为90伏,200安,依照更改后的接线,可控硅励磁装置运行于输出电压较低而输出电流较大的情况下,使得通过主电路可控硅整流元件的电流峰值加大,违犯了可控硅整流元件的运行规范。根据经验,这种工作状态还可造成主电路整流变压器的过载,故是不能采取的。

3. 经研究决定在更改同步机励磁绕组接线的前提下,改变可控硅励磁装置整流变压器规格,改用KLF 300/75型整流变压器,降低直流输出额定电压,即能有效地解决以上问题。

4 系列2台同步机励磁绕组放电电阻阻值的选择同以上3系列一样,选择在9~10倍的励磁绕组直流电阻值(常温下)的范围内。

四、试验前测量 400 KW 同步电动机在起动过程中的有关参数:

此项试验主要是测定起动过程中,同步电动机励磁绕组在放电电阻 R_{Fd} 上的感应电压 U_{dsm} 与感应电流 I_{dsm} 以核对可控硅励磁装置有关元件是否可以投入运行。这项测定在一系列1次400 KW 同步电动机上进行。



GLK: 高压隔离开关
DL: 高压油开关
TD: 同步电动机
RFd: 放电电阻
①.①: 测试点(接入 $\frac{1}{10} RFd$)

图一

1. 测定时的接线和示波器观测点如图一所示:

用SB-14型示波器观察同步机起动过程中在放电电阻 R_{Fd} 上的感应电压峰值。

放电电阻 R_{Fd} 为2.0欧。

测量前估计同步机起动时在 R_{Fd} 上的感应电压峰值 U_{dsm} 小于1000V,所以取放电电阻 R_{Fd} 的 $\frac{1}{10}$ (0.2欧) 为SB-14型示波器的信号源,再在SB-14型示波器上找出100V交流峰值电压的比较信号(从一单相调压器获得),这样,示波器荧光屏上就找出了同步机起动后在放电电阻 R_{Fd} 上感应的峰值电压 U_{dsm} 1000V的对应值,以便于换算。

同步机起动时在放电电阻 R_{Fd} 上的感应电流 I_{dsm} ,也可从观察到的转子感应电压数据和所接入的放电电阻 R_{Fd} 的欧姆值计算得出。

2. 测定说明:

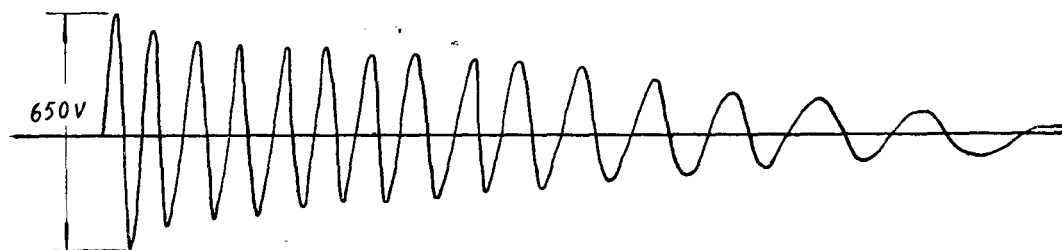
(1) 测定过程:

起动同步电动机至亚同步速时停车,用SB-14型示波器观察此过程中转子感应电压波形变化。

同样条件下观察2次。电机起动正常。

(2) 观察到的转子感应电压波形变化如图二所示:

< U_{dsm} 变化趋势 >



图二

3. 以两次起动过程所测参数 (R_{Fd} 为 2.0 欧) 核对 KLK 250/90 型可控硅励磁装置有关元件是否可以投入运行:

两次观察, 所得数据大致相同, 核算中以大的数据进行。

(1) 核对三相全控桥可控硅整流器 1~6 KGZ 是否可以承受同步机起动过程的感应电压 U_{dsm} 。

KLK 250/90 型可控硅整流装置所用可控硅整流元件 1~6 KGZ 规格为 3 CT 100 A / 500 V 和 3 CT 100 A / 600 V 两种。

$$U_{(dsm)} = \frac{2 U_{KGZ} \cdot K_1}{K_2}$$

式中:

$U_{(dsm)}$ —— 三相全控整流桥所能承受的最大正、反向阻断峰值电压

U_{KGZ} —— 可控硅整流器 1~6 KGZ 标称电压

K_1 —— 均压系数 (取 0.9)

K_2 —— 安全系数 (取 1.5)

以 3 CT 100 A / 500 V 规格元件计算:

$$U_{(dsm)} = \frac{2 \times 500 \times 0.9}{1.5} = 600 (V)$$

以 3 CT 100 A / 600 V 规格元件计算:

$$U_{(dsm)} = \frac{2 \times 600 \times 0.9}{1.5} = 720 (V)$$

同步电动机起动过程中所产生的最大感应电压 U_{dsm} , 测定为 650 V。

即当选用 3 CT 100 A / 600 V 元件时:

$U_{(dsm)} > U_{dsm}$ 可以满足要求。

当选用 3 CT 100 A / 500 V 元件时:

$U_{(dsm)} < U_{dsm}$, 安全系数小于 1.5 降至 1.3 左右, 故以选用 3 CT 100 A / 600 V 元件合适。

(2) 核对与放电电阻 R_{Fd} 串联的可控硅整流元件 KGZ 1 和硅整流元件 GZ 的电流容量:

KLFK 型可控硅整流装置所用可控硅元件 KGZ₁ 为 3 CT 100(A)/400(V)，硅元件 GZ 为 2 CZ 100(A)/500(V)。

現以图一所示接綫測得的感应电压 U_{dsm} 与放电电阻 R_{Fd} 的关系算出起动过程中流经 R_{Fd} 的感应电流 I_{dsm} 来核算可控硅元件 KGZ₁ 与硅元件 GZ 的电流容量。

按照可控硅整流器与硅整流器技术规格，元件的标称电流是指正弦半波平均电流如图三所示。在正弦半波导电情况下，峰值电流 $I_{KGZm}(I_{GZm})$ 与平均值电流 $I_{KGZ}(I_{GZ})$ 的关系为：

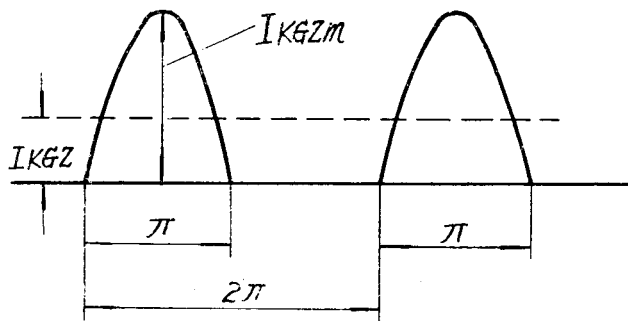


图 三

$$\begin{matrix} I_{KGZm} \\ (I_{GZm}) \end{matrix} = \pi \cdot \begin{matrix} I_{KGZ} \\ (I_{GZ}) \end{matrix} = 3.14 \begin{matrix} I_{KGZ_1} \\ (I_{GZ}) \end{matrix}$$

KLFK 250/90 型可控硅励磁装置中与 R_{Fd} 串連的可控硅元件 KGZ₁ 与硅元件 GZ 的电流平均值（标称值）为 100 安，其允許通过的峰值电流 $I_{KGZm}(I_{GZm})$ 为：

$$\begin{matrix} I_{KGZm} \\ (I_{GZm}) \end{matrix} = 3.14 \cdot \begin{matrix} I_{KGZ} \\ (I_{GZ}) \end{matrix} = 3.14 \times 100 = 314 \text{ (A)}$$

所試一系列一次 400 KW 同步电动机励磁繞組外接放电电阻 R_{Fd} 为 2.0 欧。在起动后，第一个周波观察到的感应电压 U_{dsm} 为 650 V，此时流经放电电阻 R_{Fd} 的峰值电流为：

$$I_{RFdm} = \frac{650}{2} = 325 \text{ (A) (峰值)}$$

但 I_{RFdm} 电流在同步机起动过程中，只維持了 0.5~1 个周期，虽然此值超过了 KGZ₁ 与 GZ 的允許峰值电流 (314 A)，但可控硅元件与硅元件在一个周期時間內具有 5~10 倍的过载能力，故不能以此值考核。而应以同步机起动至亚同步速过程中維持時間較长的感应电流核算。

从图一所示接綫观察到的轉子感应电压峰值，除第一个周波为 650 V 外，維持較长時間的感应电压为 550 V 峰值。以此感应电压所产生的电流来考核 KGZ₁ 及 GZ：

$$I_{RFdm} = \frac{550}{2.0} = 275 \text{ A (峰值)}$$

I_{RFdm} 小于可控硅及硅元件 KGZ₁ 与 GZ 的允許峰值电流 (314 A)，但电流儲备系数較小，考虑使用条件 KGZ₁ 及 GZ 仅在同步机起动短時間內 (10 秒以內) 通电，所以就完全滿足使用条件了。

五、拖动 2700MM×3600MM 球磨机 400 KW, 380 KW

同步电动机使用 KLFK 250/90, KLFK 200/90 型

可控硅整流装置励磁起动试验记录:

(一) 试车系统接线见电气原理图及接线图, 系统工作原理, 使用方法及调试说明, 元件明细表均见本厂所编“同步电动机可控硅励磁装置 KLFK 系列说明书”。

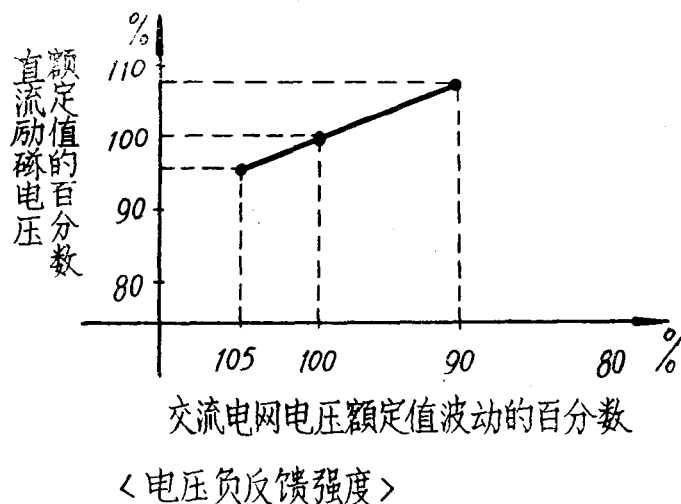
(二) 试车前 KLFK 系列可控硅励磁装置有关参数整定如下:

1. 与放电电阻 R_{Fd} 串联的可控硅元件 KGZ_1 的导通开放电压为 300 V 峰值。

2. 投励环节电阻器 $14R$ 在 150—270 K 范围内 (各台装置均不相同), 其投励时所需的充电时间为 10~15 周范围内, 折合转差即为 3.3~5% 范围内。(转差折算方法的推导过程及工作原理可详见“同步电动机可控硅励磁装置整定, 调试方法”)。

3. 电压负反馈的整定:

KLFK 系列装置出厂时整定的电压负反馈较强, 其特性见图四。这样, 交流电网电压波动时, 励磁电压, 电流变化较大, 根据一些单位使用经验, 这样会出现励磁电压, 电流大幅度变化和振荡现象, 故将此电压负反馈适当减弱, 使网路电压上升 5% 时, 直流输出电压下降 2 V 左右, 网路电压下降 10% 时, 直流输出电压上升 2 V 左右。



4. 直流过流继电器 LJ 的整定:

KLFK 250/90 型可控硅励磁装置直流过流继电器 LJ 的动作整定值为 300 A, KLFK 200/90 型为 250 A。

关于直流过流继电器使用在 KLFK 系列可控硅励磁装置上, 在起动中所遇到问题下面还将谈到。

(三) 试车情况说明:

1. 第一程序:

拖动球磨机 TDQ 型同步电动机空载起动, 试验结果列入表二:

«表二»

一、二、三、四系列 1~2 次 400 KW, 380 KW TDQ 型同步电动机拖动 2700 MM × 3600 MM 球磨机空载起动 (不装料, 不通水) 用 KLFK 系列可控硅整流装置励磁起动试验结果									
台次	励磁绕组直流电阻值 (R_L)	放电电阻 R_{Fd} 电阻值 (R_{Fd})	同步机定子电网电压	投励环节的充电周波数	投励时的转子较差 (S)	投励时的励磁电压值 (U_d)	投励时的励磁电流值 (I_d)	同步机起动至投励的总时间 (t)	试验结果
	—(10°C) 欧姆 (Ω)	欧姆 (Ω)	(伏) (V)	周 (HZ)	%	伏 (V)	安 (A)	秒	
一 系列 一 次	0.2095	2.0	5600	14	3.6	48	170	4	成功
一 系列 二 次	0.202	1.98	5600	11	4.5	50	170	3.3	成功
二 系列 一 次	0.209	1.91	5600	12	4	48	165	3.5	成功
二 系列 二 次	0.212	2.06	5600	13	3.8	48	135	3.8	成功
三 系列 一 次	0.207	2.03	5400	14	3.6	50	180	4.1	成功
三 系列 二 次	0.207	2.03	5200	9	5.6	50	170		失败
四 系列 一 次	未记录	未记录							未试
四 系列 二 次	未记录	未记录	5800	11	4.6	30	150	3.6	成功

一 系列 1~2 次, 二 系列 1~2 次, 三 系列 1 次 四 系列 2 次 球磨机空载起动均为一次成功。

造成三 系列 二 次 球磨机空载起动失败的原因是同步机起动转速上升后, 可控硅励磁装置内直流过流继电器 LJ 动作, 造成故障分开, 起动失败。经分析, 造成直流过流继电器 LJ 动作的原因是这样的: 在同步机异步起动至亚同步速 KLFK 可控硅励磁装置投励时, 因此台可控硅励磁装置整定的投励环节充电周波数较小 (9 周), 投励时转差较大 (5.6%), 所以投励后未牵入同步时的转子励磁绕组感应电流较大, 此感应电流在可控硅励磁装置投励后与可控硅励磁装置输出的励磁电流 (I_d) 迭加, 此迭加电流值超过了直流过流继电器 LJ 的动作整定值 300 A, LJ 即动作, 造成起动失败。

后又对三 系列 二 次 球磨机进行三次试车:

第一次: 条件不变, $14R = 180 K$, 投励环节充电, 周数为 9 周, 起动同步机转速上升后, 仍是 LJ 动作, 故障分开, 失败。

第二次: 将 $14R$ 改为 200 K 电阻, 投励环节充电周波数为 12 周, 其它条件同第一次试验, 同步机起动, 转速上升后, LJ 仍然动作, 造成起动失败。

第三次: 将 $14R$ 改为 270 K, 投励环节充电周波数为 15 周, 折合投励时转差 3.3%, 其它条件同上, 同步机起动后, 投励时过流继电器微颤, 但未动作, 起动成功, 同步机起动至投励的总时间为 9 秒。

通过三次试车, 证明上面的分析是正确的, 更改了投励环节的充电周波数 (TPF), 就降低了投励后未同步时的转子感应电流值, 此感应电流与励磁电流迭加值也就减小, 小于

LJ 的动作整定值, LJ 不再动作, 但整定的投励时轉差过小, 就增加了同步机起动, 至投励的总时间 (9 秒), 造成起动时间的延长。

以上試驗还說明两点:

a. 同步机异步起动, 投励后未同步时的轉子感应电流与励磁电流迭加值, 十分接近流过流继电器 LJ 的动作整定值。(LJ 微顫) 而投励时的轉差大小, 又直接影响此迭加电流值的大小, 故必須对 LJ 的动作电流值及使用价值重新考虑。(下面試驗还将談到)

b. 投励时轉差过小, 就增加了同步机起动至牵入同步的时间, 在同步机重载起动时, 到达此轉差值 (3.3%) 的可能性較小, 故需重新整定投励时的轉差值——将投励时的轉差值限在 4.5~5.5% 范围内, 即投励环节充电周波数为 9~11 周。

2. 第二程序:

拖动球磨机 400 KW, 380 KWTDQ 系列同步电动机重载起动。

試車在 1~4 系列 1~2 次 8 台球磨机上依次进行, 負荷等級为重載; 20 吨鋼球 (介质), 10 吨矿石并通水。

試車結果列于表三

«表三»

拖动 1~4 系列 1~2 次 2700 MM × 3600 MM 球磨机 400 KW, 380 KWTDQ 系列同步电动机使用 KLFK 系列可控硅励磁装置重载起动试车结果。									
台次	项目 励磁绕组直流电阻值 (R_L) (-10°C) 欧姆 (Ω)	放电电阻值 (R_{Fd}) 欧姆 (Ω)	同步机定子电网电压 伏 (V)	投励环节充电周波数 周 (HZ)	投励时的轉子轉差 (S) %	投励时的励磁电压值 (U_d) 伏 (V)	投励时的励磁电流值 (I_d) 安 (A)	同步机起动至投励的总时间 (t) 秒	试车结果
一 系列 一次	0.2095	2.0	6000	11	4.6	55	180		未投励
一 系列 二次	0.202	1.98	6000	11	4.6	55	180	2.6	成 功
二 系列 一次	0.209	1.91	6000	12	4	55	180		定子过流跳闸
二 系列 二次	0.212	2.06		10	5				未 试
三 系列 一次	0.207	2.03	5800	14	3.6	55	180	3.8	成 功
三 系列 二次	0.207	2.03	5800	9	5.6	55	180	3.2	成 功
四 系列 一次	未记录	未记录	6000	12	4	40	150	3.7	成 功
四 系列 二次	未记录	未记录	6000	11	4.6	40	150	3.8	成 功

本程序試車小結:

a. 1 系列 2 次, 3 系列 1~2 次, 4 系列 1~2 次球磨机均为一次起动成功。

b. 1 系列 1 次球磨机, 同步电动机异步起动后, 轉速一直未上去, 可控硅励磁装置投励环节未动作。經分析是: 球磨机与同步机均为新安装机械, 沒有經過长期运转, 其靜阻轉矩較大, 又加上了重載, 造成起动困难。后又对 1 系列 1 次球磨机进行机械盘車, 并增加了投励时的励磁电流值 (200 A), 增加其牵入轉矩, 其它条件同上, 又进行試車,

起动成功，同步机起动至投励的总时间为 6.4 秒。起动时间还略长。

c. 2 系列 1 次同步机起动失败的过程是：机旁操作开关一合启，同步机定子回路过电流反时限继电器即动作，油开关 DL 跳闸停车。此时，电机转速还未上升。

经分析是：定子过电流反时限继电器瞬动值低，造成分闸。此定子过流反时限继电器瞬动整定值是按一般重载起动同步电动机起动电流为 7~10 倍的额定电流值来整定的，但此机组为新安装机组，各台同步机的起动特性又有差异，又根据首钢另一选矿厂调整经验，将定子过流反时限继电器瞬动值整定为 10~12 倍的额定电流值。又重新试车，条件同上，起动成功，顺利牵入同步。

3. 第三程序：拖动球磨机 400 KWTDQ 型同步电动机满载起动及欠压满载起动。

此项试车目的在于检验球磨机满载后的起动性能及高压网路降低后的起动性能。

负荷等级：37 吨钢球（介质），10 吨矿石并通水。

（1）失在一系列 1 次球磨机上做此项试验：

第一次试车：

网路电压 5600 V 为额定 6000 V 的 93.3%，投励环节充电周波数为 11 周， $14 R = 200 K$ ，投励时励磁电压为 55 V，励磁电流为 200 A。

电机起动后，顺利投励，牵入同步运行，电机起动至投励的总时间 5 秒。

第二次试车：

条件同第一次试车，在上次试车停机后 3 分钟即作此次试车。（因矿区提出要求作此项试验，观察连续起动情况）电机起动后，转速一直未达到整定转差值，可控硅励磁装置未投励。

第三次试车：

将 $14 R$ 改为 $185 K$ ，投励环节充电周波数为 10 周，其它条件同第一次试车，电机起动后，顺利牵入同步运行，起动至投励的总时间为 4 秒。

第四次试车：

条件同第三次试车，电机起动后，转速稳步上升，在可控硅励磁装置投励时，直流过流继电器 LJ 动作，（颤动）因 LJ 与交流继电器 2 QG 联锁，2 QG 有一定剩磁，而 LJ 又是颤动，就造成了 2 QG 的多次重合闸，其产生的操作过电压将桥臂可控硅元件一只（—C）击穿。A、C 两相快速熔断器动作。

情况分析：

a. 通过多次试验说明直流过流继电器使用在本线路中是不适宜的，因同步机起动时，在励磁绕组中可产生一较大的感应电流，当可控硅励磁装置投励时，这一感应电流就通过导通的可控硅元件（主电路）而成回路，流过 LJ，与励磁装置的输出电流合成一较大的电流，致使 LJ 动作，经研究将 LJ 辅助接点在同步机起动时短接（通过时间继电器）或将 LJ 从线路上省略。（暂将 LJ 短接）

b. 电机连续起动的成功率问题：

造成同步机连续起动成功率低的原因经与电机制造厂联系原因可能是这样的：由于电机的连续起动，电机启动绕组（启动笼）发热后电阻率上升，产生了电机牵入转矩减小的后果，所以同步机异步起动后所能到达的最小转差 S_m 就增大了，超过了可控硅励磁装置的整定转差值，故不能投励。这种工作方式还会造成电机启动绕组的过热和开焊，TDQ 型

同步机出厂时已有说明，第二次启动与第一次停机间隔 20 分钟，连续启动不得超过 3 次，所以，连续的多次启动是不能允许的。

下面又进行几次试车：

第五次试车：

投励环节充电周波数为 12 周， $14R:210K$ ，其它条件同第一次试车。启动后，转速上升至一定转速，投励环节未动作。

第六次试车：

将投励环节充电周波数改为 9.5 周， $14R:180K$ ，其它条件同第一次试车，启动后顺利投励，牵入同步。

第七次试车：

条件同第六次试车，成功。

第八次试车：

网路电压 5400 V，为额定值的 90%，其它条件同第六次试车，启动后，顺利投励，牵入同步，启动至投励的总时间为 5.5 秒。

(2) 在二系列 1 次球磨机上作欠压满载启动试验。（负荷等级同一系列 1 次）

第一次试车：

网路电压 5400 V，为额定值的 90%，投励环节充电周波数为 14 周，投励时励磁电压 50 V，励磁电流 200 A，电机启动后 6 秒钟投励，牵入同步。

第二次试车：

条件同上，电机启动后，投励环节未动作，手动停车。

第三次试车：

条件同上，再试一次，投励环节仍不动作，手动停车。

第四次试车：

更改 $14R$ ，使投励环节充电周波数为 12 周，其它条件同第一次试车，电机启动成功，启动后 4.9 秒投励，牵入同步。

第五次试车：

条件同第四次试车，电机启动后，投励环节未动作，手动停车。

第六次试车：

更改 $14R$ ，使投励环节充电周波数为 10 周，折算转差 5 % 时投励，网路电压升至 5600 V，其它条件同第一次试车，电机启动后 4.9 秒，顺利投励，牵入同步。

第七次试车：

条件同第六次试车，电机启动后 4 秒投励，牵入同步。

第八次试车：

条件同第六次试车，电机启动后 3.5 秒投励，牵入同步。

第九次试车：

条件同第六次试车，网路电压降至 5300 V，电机启动后 5.3 秒投励，牵入同步。

第十次试车：

条件同第九次试车，电机启动后 4.8 秒投励，牵入同步。

本程序试车小结：

KLFK 系列可控硅整流装置供重载起动 TDQ 系列同步电动机励磁，在供电高压网路降至额定电压值的 90% 时，电机可以顺利起动，牵入同步运行，不影响电机起动性能。但须指出一点，就是需要选择一个合适的投励时的转差值（4.5~5.5%）。以保证电网电压降低后的可靠投励。

六、KLFK 250/90 型可控硅励磁装置投入运行 有关部件温升记录

1. 运行机组：一系列一次球磨机。
2. 温度测量法：半导体点温计法。
3. 励磁电压：54 V。
4. 励磁电流：170 A。
5. 同步机功率因数： $\cos \varphi = 1$
6. 环境温度：20°C。

将运行中测量 KLFK 250/90 型可控硅励磁装置有关部件的温度列于表四。

«表四»

投入运行时间	有关部件										风机进风口	风出口风口
	主电路 + A 相可控硅整流元件管壳	主电路 + B 相可控硅整流元件管壳	主电路 + C 相可控硅整流元件管壳	主电路 - A 相可控硅整流元件管壳	主电路 - B 相可控硅整流元件管壳	主电路 - C 相可控硅整流元件管壳	整流变压器铁芯表面	整流变压器绕组外层	整流变压器绕组层间			
0.5 小时	62	56	50	40	40	52						
2 小时	58.5	51	47	38	37	52						
3 小时	60	51	48	38	38	54	38	38	60	18	21	
8 小时	64	54	51	39	38	61						
9 小时	65	55	49	37	37	56	38	48	70	18	22	

投入运行 9 小时后停机检查，发现 + A 相可控硅整流元件螺丝松动，与散热器没有装紧，故管壳温度较其它元件高出 10°C。装置其它部件正常。

按照可控硅整流元件技术规范：3 CT 可控硅整流元件最高工作结温规定为 100°C，而元件结温与外壳温度温差一般为 20~30°C，所以可控硅整流元件的管壳温度一般不得超过 70~80°C 的范围。

七、试验结果的简单分析

（一）同步电动机拖动球磨机重载起动，在电机原设计起动转矩，牵入转矩一定的条件下影响其起动时间及能否牵入同步的因素：

1. 与负荷等级有关：

负荷越重，同步机起动时间越长，电机起动后所能到达的最小转差 S_m 就越大，所以在可控硅励磁装置整定的投励转差值 S 较小（3~4%）而负荷很重时，起动成功率较低。

2. 与同步电机定子电网电压额定值的百分比有关:

同步机定子电网电压降低时, 同步机的起动转矩与牵入转矩也相应减小, 造成起动时间延长的后果, 同样的也造成 S_m 值的增大, 当可控硅励磁装置整定的投励时的转差值 S 较小 (3~4%) 而网路电压较低 (额定值的90%) 时, 起动成功率较低。

3. 与可控硅励磁装置整定的投入励磁时的转差滑差 S 有关:

同步机起动至亚同步速 (转差 $S=3\sim5\%$) 时投入励磁, 最有利于电机牵入同步。若投入励磁时转差较大则显著减少起动时间, 但对电机牵入同步不利, 并有可能造成定子电流过大跳闸停车。投入励磁时的转差值较小时, 则会延长起动时间, 当网路电压较大变化时或负荷很重时, 起动成功率较低。通过多次试验证实, 可控硅励磁装置整定的投入励磁时的转差值是保证同步机在欠压和重载情况下可靠起动的一个关键数据, 对于重载起动的同步电动机此值我们建议整定在 5~6% 范围内。

(二) 关于可控硅励磁装置的配套及线路的改进。

可控硅励磁装置与同步电动机的配套: 此次试车 400 KW 同步机额定励磁电压、电流为 79 V, 226 A。可控硅励磁装置额定输出为 250 A, 90 V。同步机进入满载运行后, 励磁电压为 58 V, 励磁电流为 180 A, $\cos \varphi$ 为 0.95 超前。

可控硅励磁装置始终运行在输出电压较低即主电路可控硅整流元件导通角较小的情况下。按照可控硅整流元件运行规范规定: 当可控硅整流元件导通角减小时, 通过元件的额定平均电流必须降低, 导通角越小, 使用电流应降得更低。所以这种运行状态并不是一种十分合理的运行状态。

经与电机制造厂联系, 同步机所给出的励磁电压值是进行电机设计时的计算值, 距离实际使用的励磁电压有一定差距。而在选配可控硅励磁装置时往往又加了一定的余量即造成了上面的情况。希望今后选配可控硅励磁装置时, 注意这一情况, 保证合理的配套。

(参考本厂所编“可控硅励磁装置配套参考数据”)

2. 可控硅励磁装置线路的改进

(1) 通过试验发现直流过流继电器安装在此线路中是不合理的。改进方法为在快速熔断器上加装微动开关, 将其接点串入主接触器吸引线圈回路作过流分闸保护之用。将直流过流继电器省略。

(2) 提高主电路可控硅整流元件电压等级, 保证一定的安全系数。

(3) 简化可控硅励磁装置与同步机定子开关柜联锁线路。

八、结 论

此次工业试车证明 KLFK 系列可控硅励磁装置供重载起动 TDQ 系列同步机励磁是可靠的, 它除了具备按同步机转子滑差无接点自动投励和按网路电压波动自动调节励磁外, 还适应同步机重载起动的特点, 保证了同步机有足够的牵入转矩牵入同步运行, 它适用于供拖动球磨机或其它重载起动机械的 TDQ 系列同步电动机励磁。

上述试验结果分析供同志们参考, 可能有許多不对的地方, 望迅速指出, 便于改正。

附 参 考 资 料

1. 可控硅整流器及其应用…………… 一机部电气传动设计研究所
2. 同步电动机 KLFK 系列可控硅励磁装置说明书…………… 北京电机修理厂
3. 同步电动机可控硅励磁装置整定, 调试方法…………… 一机部电气传动设计研究所
4. 可控硅励磁装置与同步电动机配套表…………… 北京电机修理厂
5. 可控硅整流装置…………… 北京电机修理厂、清华大学自动化系

KLFK 系列电气元件表 (通用件)

项 目	符 号	型 号	名 称	数 量	技 术 数 据	备 注
1	2JR	JRO-40	热继电器	1	整定电流范围1~1.6 A	
2	QC	CJ10 型	交流接触器	1	~220 V	根据装置规格 改变额定电流
3	RD	RL ₁ -15	熔断器	1	熔芯 5 A	
4	KRD	RSO 或 RS ₈	快速熔断器	3	80 A ~ 350 A	根据装置规格 改变额定电流
5	1JR	JR ₁₅ 型	热继电器	1		“
6	TA. QA.	LA19-11D	按钮 (带指示灯)	2	红绿二色	
7	WHK	LW ₅ -1500727	万能转换开关	1		大栅栏电器厂
8		KWX-1	微动开关	3		
9	YF		轴流风机	1	电动机 180W	3# 风机 8 个叶片 35°
10	cos ϕ	1D ₁ -cos ϕ 型	三相功率因数表	1	100V. 5 A	
11	2W	WX-030	电位器	1	3W. 1K.	
12		K-12	旋钮	1		
13	KGZ ₁ . 1- 6KGZ	3CT	可控硅整流器	7	见元件合格证	根据装置规格改 变额定电 压 流
14	GZ	2CZ	硅整流元件	1	“	“
15	JBO	JBO-220	低压击穿保险器	1	云母片厚 0.10mm.	
16	1Ra	ZG11-10	管形电阻	6	10W. 5.1 K	
17	1Rb	RT-1	碳膜电阻	6	1W. 27 Ω .	
18	1Cb	CZJJ-2	金属化纸介电容器	6	500V. 0.25 μ	
19	R' a. b. c.	ZG11-25	管形电阻	3	25W. 6.2 Ω	
20	C' a. b. c.	CZJJ-2	金属化纸介电容器	3	250V. 10 μ	
21	DB		小电源变压器	1	15VA. 220/65.65.6.	
22	A	1C2-A	直流电流表	1	附带分流器 FL	根据装置规格改 变
23	V	1C2-V	直流电压表	1		“

续表

项目	符 号	型 号	名 称	数 量	技 术 数 据	备 注
24	ZCB		整流变压器	1		本厂自制
25	Rfd		放电电阻	1	ZK ₁ -2/140 型电阻器 5.6Ω	上海起重电器厂
同 步 电 源 插 件						
26	1~3B		同步变压器	3	15VA. 220/65.65.6.	
移 相 插 件						
27	5~15BZ	2CP12	硅二极管	11	100mA. 100V	
28	2C	CD-3-CO	电解电容器	1	100μF. 150V	
29	3.4WY	2CW21I	硅稳压二极管	2	13.5~17V. 30mA.	
30	5R	RT(轴向)	碳膜电阻	1	220Ω. 2W.	
31	6R	"	"	1	560Ω. 2W.	
32	7R	"	"	1	200Ω. 2W.	
33	KGZ	3CT5/300	可控硅整流元件	1	5A. 300V.	
34	3W	WX3-11	锁紧电位器	1	1.5K. 3W.	
投 励 插 件						
35	16~20BZ	2CP12	硅二极管	5	100mA. 100V.	
36	3C	CD-3-D	电解电容器	1	50μ. 150V	
37	4C	CZJX	金属化纸介电容	1	1μ. 160V	
38	6WY	2CW21K	硅稳压二极管	1	19~24.5V 20mA	
39	5WY	2CW21	"	1	3.2~4.5V 30mA	
40	8R	RJ	金属膜电阻	1	2K. 1W	
41	9R	RJ	"	1	910Ω. 1W	
42	10R. 11R.	ZG11-15	管形电阻	2	6.8K. 15W	或 1 只 ZG 11-15.15.15W
43	12R.	RT(轴向)	碳膜电阻	1	15K. ¼W	
44	13R.	"	"	1	360Ω. ¼W	
45	14R.	"	"	1	210K. ¼W	调整时可更换
46	15R.	"	"	1	300Ω. ¼W	
47	3BG.	BT31D 或 BT33F	单晶体管	1	分压比 0.45~0.75	
48	4BG.	3DG8B	硅三极管	1		
49	B.		脉冲变压器	1	1:1	