



“十二五”江苏省高等学校重点教材
“十三五”移动学习型规划教材

线性代数

(修订版)

主 编 董晓波



机械工业出版社
CHINA MACHINE PRESS



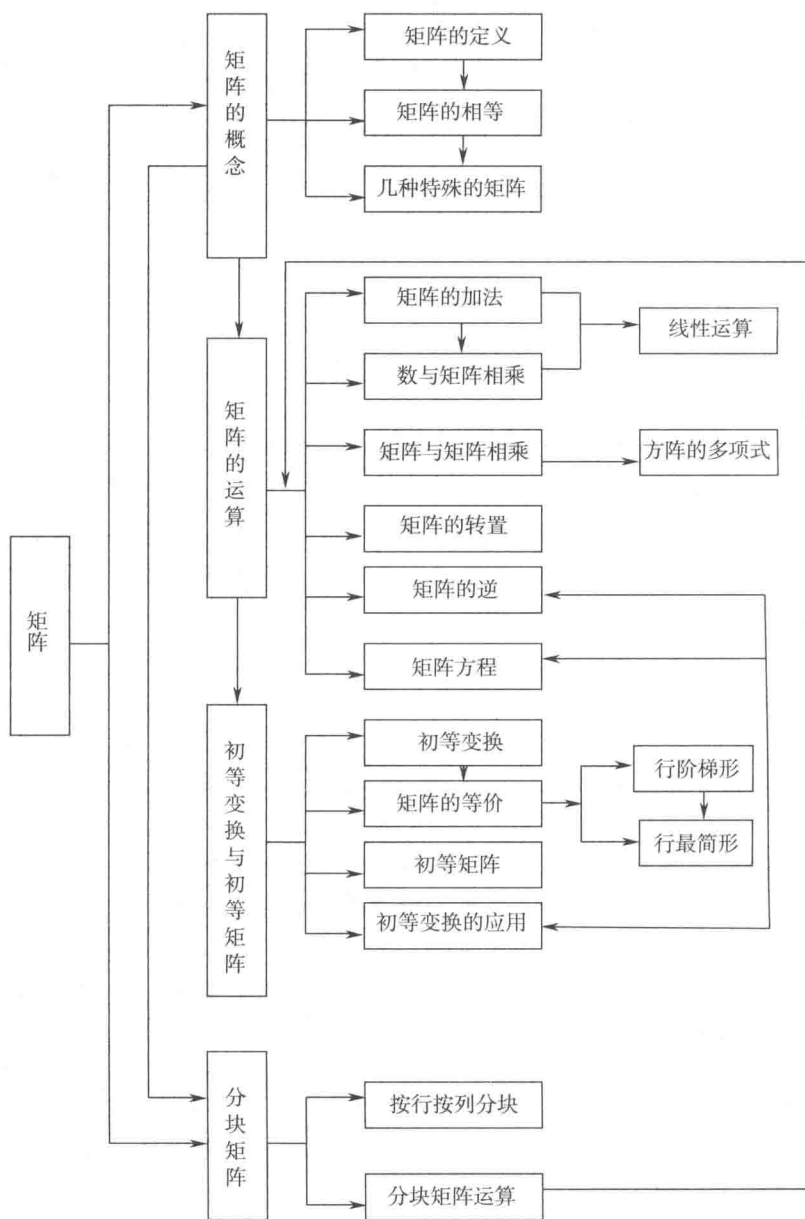
内 容 导 引

矩阵是线性代数主要的研究对象之一，同时也是一个重要的数学工具。很多实际问题都可以用矩阵表达，一些性质不同、表面上也没有什么联系的问题，却可以归结为矩阵问题。这些问题常常可以转化为对矩阵的研究，可以用矩阵的有关理论得到解决，而且应用矩阵可以使得问题变得简单。

我们在考虑城市之间的交通情况时，其联结状况可以用通路矩阵来研究；电视、电影、计算机中动态仿真图形的旋转、缩放变换，都可以用矩阵表示；广泛应用于自然科学、社会科学，功能强大的MATLAB（含义是矩阵实验室，Matrix laboratory）软件，其基本元素都是矩阵；用图论解决很多复杂的实际问题时，都会用到邻接矩阵；一定时空系统内化合物的各原子数量，可以用原子矩阵表示；我们可以利用可逆矩阵对传递信息的明文进行加密、解密工作；种群数量变化模型、层次分析法中要用到矩阵；企业生产的产量、成本、利润等也可以用矩阵来表示，其关系可以借助矩阵的一些运算来讨论；赢得矩阵可以用来研究博弈论中二人有限零和对策的最优纯策略、混合策略；用匈牙利法求解人力资源管理中的指派问题也需要借助矩阵。矩阵的应用还有很多很多。

正因为矩阵的应用广泛，因而它成为线性代数的一个极其重要的研究对象。

本章主要介绍矩阵的概念，一些常见的矩阵运算、初等矩阵和矩阵的初等变换，最后介绍矩阵的分块。主要内容可以用以下框图表示。





引例

某公司准备在三个地区开设 A_1, A_2, A_3 三个工厂，它们分别生产 B_1, B_2, B_3, B_4 四种产品，为达到公司的经营目标，其每月的产量应该满足表 1.1.1 的要求：

表 1.1.1 单位：件

工厂 产量 产品	A_1	A_2	A_3
B_1	3000	4000	5000
B_2	1500	2500	3500
B_3	6000	7000	4000
B_4	5000	3600	5400

如果经公司先期测算，生产四种产品 B_1, B_2, B_3, B_4 ，每种产品的材料、劳动力及管理费的单位成本见表 1.1.2.

表 1.1.2 单位：元

产品 成本 费用	B_1	B_2	B_3	B_4
材料	1	2	3	4
劳动力	3	8	9	5
管理费	3	4	2	6

如果需要测算该公司半年各工厂、各产品的产量，可以分项计算得出；同样要算出该公司一个月材料、劳动力及管理费的总成本，那可以分个逐项计算，最终可以算出各自的总成本。若要简洁快速地算出，该怎么来计算呢？这需要矩阵的知识及性质。我们留待在本章的最后解决。

1.1 矩阵的概念

本节主要介绍矩阵的定义、矩阵的相等以及几种特殊的矩阵。



1.1.1 矩阵的定义

例 1 考虑从产地往销地调运产品的问题, 设某产品有三个产地 A_1, A_2, A_3 , 四个销地 B_1, B_2, B_3, B_4 , 从产地 A_i 到销地 B_j 调运此产品的数量为 a_{ij} ($i=1, 2, 3; j=1, 2, 3, 4$), 则此产品的调运方案可以用 3 行 4 列的矩形数表表示, 记为 A , 即

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix};$$

若从产地 A_i 到销地 B_j 调运此产品的单价为 b_{ij} ($i=1, 2, 3; j=1, 2, 3, 4$), 则此产品的调运单价情况也可以用 3 行 4 列的矩形数表表示, 记为 B , 即

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & b_{14} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} & b_{24} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & b_{34} \end{pmatrix}.$$

以上此类的矩形数表十分常见. 数表可以简洁地反映实际问题的有用信息, 与所研究的问题密切相关, 因此对实际问题的研究, 常常可以转化为对这些矩形数表的处理及某些性质的研究. 这样的矩形数表, 我们称为矩阵, 下面给出严格的数学定义.

定义 1 由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$) 排成 m 行 n 列的矩形数表

$$\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array}$$

称为 m 行 n 列矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵.

为了表示它是一个整体, 在外面加上括弧, 并用大写的英文字母表示, 记作

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$



构成矩阵的数称为矩阵的**元素**, 位于矩阵 A 第 i 行第 j 列的数 a_{ij} 称为矩阵 A 的 **(i, j) 元**, a_{ij} 的第一个下标 i 称为**行标**, 第二个下标 j 称为**列标**. 矩阵 A 可简记作 (a_{ij}) , $(a_{ij})_{m \times n}$ 或 $A_{m \times n}$.

元素是实数的矩阵称为**实矩阵**, 元素是复数的矩阵称为**复矩阵**. 以后如果没有特殊说明, 均指实矩阵.

例如: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{pmatrix}$ 是 3×4 矩阵, $C = \begin{pmatrix} 10 & 15 & 20 \\ 8 & 7 & 9 \end{pmatrix}$

是 2×3 矩阵, $D = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 2 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$ 是 3×2 矩阵.

矩阵不仅表现为可以将一些数据排成有规律的矩形数表, 它还表现出其动词性的一面, 即它可以代表描述对象具体的线性变换.

注: 线性变换将在第4章讨论.

例如, 三维空间图像的线性缩放中, 这样的矩阵 $\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ 将

使“标准”的圆环在三维空间中做非均匀的缩放: 在 x, y, z 轴方向分别将图像缩放 $\frac{1}{3}, 1, 3$ 倍, 如图 1.1.1 所示.

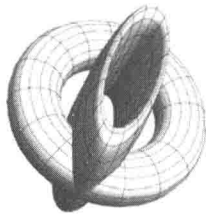


图 1.1.1 图像的线性缩放

1.1.2 矩阵的相等

下面给出同型矩阵及矩阵相等的概念.

定义 2 若两个矩阵的行数相同, 列数也相同, 则称它们互为**同型矩阵**. 若 $A = (a_{ij})$, $B = (b_{ij})$ 是同型矩阵, 且它们对应位置的元素都相等, 则称矩阵 A 与矩阵 B **相等**, 记作 $A = B$.

注: 在同型矩阵 A, B 中, 若 $a_{ij} = b_{ij}$ ($i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n$), 则 $A = B$.

例 2 已知 $A = \begin{pmatrix} a & 3 \\ 2 & a+b \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & c+d \\ c-d & 3 \end{pmatrix}$, 且 A 与 B

相等, 试求 a, b, c, d 的值.

解 由矩阵相等的定义得



$$\begin{cases} a = \underline{\hspace{1cm}} \\ c + d = \underline{\hspace{1cm}} \\ c - d = \underline{\hspace{1cm}} \\ a + b = \underline{\hspace{1cm}} \end{cases},$$

解得 $a = \underline{\hspace{1cm}}, b = \underline{\hspace{1cm}}, c = \underline{\hspace{1cm}}, d = \underline{\hspace{1cm}}.$

1.1.3 几种特殊的矩阵

下面介绍几种常见的特殊矩阵.

(1) 行矩阵和列矩阵

若矩阵 A 只有一行, 即形如

$$A = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n)$$

的矩阵称为**行矩阵**, 又称为**行向量**.

为清楚地表示出各元素, 行矩阵也可记作 $A = (a_1, a_2, \cdots, a_n).$

若矩阵 B 只有一列, 即形如

$$B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

的矩阵称为**列矩阵**, 又称为**列向量**.

(2) n 阶方阵

若矩阵 A 的行数与列数相同, 都等于 n , 即形如

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

的矩阵称为 **n 阶矩阵**, 又称为 **n 阶方阵**, 可记作 A_n . n 阶矩阵从左上角到右下角的对角线称为**主对角线**, 主对角线上的元素称为**主对角元**; 另一条对角线称为**副对角线**, 副对角线上的元素称为**副对角元**.

(3) 对角矩阵

若 n 阶矩阵中除主对角元外, 其余元素均为 0, 即形如



$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

的矩阵称为 n 阶对角矩阵, 又称为 n 阶对角阵, 常记为 A . 对角阵可以简记为

$$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n).$$

若 n 阶对角阵中的元素 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n$, 则称 A 为 n 阶数量矩阵.

(4) 单位阵

若 n 阶对角阵中的元素 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n = 1$, 即形如

$$E_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

的矩阵称为 n 阶单位阵, 记为 E_n . 在不混淆的情况下, 常省略下标 n , 记作 E .

例如, $E_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 是 3 阶单位阵.

(5) 三角矩阵

若 n 阶方阵中元素满足 $a_{ij} = 0$ ($i > j, i, j = 1, 2, \cdots, n$), 即形如

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

的矩阵称为 n 阶上三角矩阵.

若 n 阶方阵中元素满足 $a_{ij} = 0$ ($i < j, i, j = 1, 2, \cdots, n$), 即形如

$$\begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$



的矩阵称为 n 阶下三角矩阵.

(6) 零矩阵

所有元素均为 0 的矩阵称为零矩阵, 记作 O .

例如, $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 、 $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 均为零矩阵.

练习

• 选择题

1. 以下结论正确的是 ().

- (A) 所有的零矩阵相等
- (B) 零矩阵必定是方阵
- (C) 所有的 3 阶方阵必是同型矩阵
- (D) 不是同型矩阵也可能相等

• 填空题

2. 某企业生产 3 种产品, 每种产品在 2014 年和 2015 年各季度的产值 (单位: 万元) 见表 1.1.3.

表 1.1.3

季度 产值 产品	2014 年				2015 年			
	1	2	3	4	1	2	3	4
1	18	12	15	19	16	18	17	15
2	27	30	26	35	25	30	28	37
3	15	18	14	13	13	20	18	15

试作矩阵 A 和 B 分别表示三种产品在 2014 年和 2015 年各季度的产量.

3. 已知 $A = \begin{pmatrix} 1 & 4-y \\ x-2 & 2 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & y \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$, $A =$

B , 则 $x =$ _____, $y =$ _____.

• 问答题

4. 下列矩阵哪些是方阵? 哪些是三角矩阵? 若是方阵, 其主对角元素是什么?

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 2 \end{pmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 4 & 7 \\ 0 & 2 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

1.2 矩阵的运算

本节主要介绍矩阵的加法、数与矩阵相乘、矩阵与矩阵相乘、矩阵的转置以及矩阵的逆等运算.

1.2.1 矩阵的加法

定义 3 设 $A = (a_{ij})$ 、 $B = (b_{ij})$ 均为 $m \times n$ 矩阵, 将它们对应



位置元素相加得到的 $m \times n$ 矩阵, 称为**矩阵 A 与 B 的和**, 记为 $A + B$, 即

$$A + B = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}.$$

注: 只有同型矩阵之间才能进行加法运算.

设 A 、 B 、 C 为同型矩阵, 不难验证, 矩阵的加法运算满足:

- (1) 交换律 $A + B = B + A$;
- (2) 结合律 $(A + B) + C = A + (B + C)$.

定义 4 设矩阵 $A = (a_{ij})$, 将 A 的各元素变号得到的矩阵称为 A 的**负矩阵**, 记作 $-A$, 即 $-A = (-a_{ij})$.

定义 5 矩阵的减法为 $A - B = A + (-B)$, 亦即两个矩阵对应的元素相减.

易见, 矩阵加法和减法有下面恒等式成立:

- (1) $A - A = A + (-A) = O$;
- (2) $A + O = O + A = A$,

其中 O 为与 A 同型的零矩阵.

1.2.2 数与矩阵相乘

定义 6 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 数 λ 与矩阵 A 的各元素相乘所得到的矩阵, 称为**数 λ 与矩阵 A 的乘积**, 记为 λA . 数与矩阵相乘简称为**数乘**, 即

$$\lambda A = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}.$$

规定 $\lambda A = A\lambda$.

由定义 6 可以直接得到 $0A = O$, $1A = A$.

设 A , B 为同型矩阵, λ , μ 为数, 不难验证, 数乘运算满足:

- (1) 结合律 $(\lambda\mu)A = \lambda(\mu A)$;



(2) 分配律 $(\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A$;

$$\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B.$$

矩阵的加法与数乘运算合起来, 统称为矩阵的线性运算.

例 3 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 1 & 5 & 7 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 5 & 5 & -2 \\ 5 & 1 & 9 \end{pmatrix}$, 且 $A + 2X = B$, 求矩阵 X .

解 由 $A + 2X = B$, 可知 $2X =$ _____,

$$\text{从而有 } X = \frac{1}{2}(B - A) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & \text{---} & -4 \\ 4 & -4 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \text{---} & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

1.2.3 矩阵与矩阵相乘

前面提到的矩阵 $C = \begin{pmatrix} 10 & 15 & 20 \\ 8 & 7 & 9 \end{pmatrix}$ 中, 若行表示甲、乙超市,

列表示三种商品的日销售量; 矩阵 $D = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 2 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$ 中, 若行表示上述的

三种商品, 列分别表示两个超市三种商品的单价和利润, 要求两超市分别销售三种商品的总收入与总利润, 则有:

表 1.2.1 超市收入计算表

	总收入	总利润
甲	$10 \times 3 + 15 \times 2 + 20 \times 4 = 140$	$10 \times 2 + 15 \times 2 + 20 \times 1 = 70$
乙	$8 \times 3 + 7 \times 2 + 9 \times 4 = 74$	$8 \times 2 + 7 \times 2 + 9 \times 1 = 39$

将上面的结果写成矩阵的形式, 则为 $E = \begin{pmatrix} 140 & 70 \\ 74 & 39 \end{pmatrix}$. 它有现实的意义, 同时它与矩阵 C 、矩阵 D 都有关, 且有规律, 下面我们定义 E 为矩阵 C 与矩阵 D 的乘积.

(1) 矩阵乘法的定义

定义 7 设矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times s}$ 的列数与矩阵 $B = (b_{ij})_{s \times n}$ 的行数相等, 则由元素

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{is}b_{sj} = \sum_{k=1}^s a_{ik}b_{kj}$$



$$(i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n)$$

构成的 $m \times n$ 矩阵 $C = (c_{ij})_{m \times n}$ 称为矩阵 A 与矩阵 B 的乘积, 记为 $C = AB$.

注: 两个矩阵相乘的前提是左矩阵的列数等于右矩阵的行数.

例 4 已知 $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, 求 AB .

$$\begin{aligned} \text{解 } AB &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 \times 1 + 0 \times 4 + (-1) \times 2 & 2 \times 7 + 0 \times 2 + (-1) \times 0 & 2 \times (-1) + 0 \times 3 + (-1) \times 1 \\ 1 \times 1 + 3 \times 4 + 2 \times 2 & 1 \times 7 + 3 \times 2 + 2 \times 0 & 1 \times (-1) + 3 \times 3 + 2 \times 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 14 & -3 \\ 17 & 13 & 10 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

注: 矩阵的乘法也可以这样来计算, 例 4 中的 AB 可以写成下列形式, 反而容易计算,

$$\begin{array}{c|c} & \begin{pmatrix} 1 & 7 & -1 \\ 4 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \hline \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 0 & 14 & -3 \\ 17 & 13 & 10 \end{pmatrix} \end{array}.$$

例 5 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, 求 AB , BA , AC .

解

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$



$$= \begin{pmatrix} 1 \times 1 + 1 \times (-1) & 1 \times (-1) + 1 \times 1 \\ -1 \times 1 + (-1) \times (-1) & -1 \times (-1) + (-1) \times 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix};$$

$$BA = \begin{pmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \times 1 + (-1) \times (-1) & 1 \times 1 + (-1) \times (-1) \\ -1 \times 1 + 1 \times (-1) & -1 \times 1 + 1 \times (-1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -2 & -2 \end{pmatrix};$$

$$AC = \begin{pmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \times (-1) + 1 \times 1 & 1 \times 1 + 1 \times (-1) \\ -1 \times (-1) + (-1) \times 1 & -1 \times 1 + (-1) \times (-1) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(2) 矩阵乘法的运算律

一般地, 称 AB 为 A 左乘 B (或 B 被 A 左乘), 称 BA 为 A 右乘 B (或 B 被 A 右乘).

由例 5 可见, 矩阵的乘法一般不满足交换律, 即 $AB \neq BA$. 有时虽然 AB 有意义, 但 BA 不一定有意义, 有时即使 AB 与 BA 都有意义, AB 与 BA 也不一定相等.

当然, 并不是所有矩阵相乘都不可以交换, 例如,

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, AB = BA = E = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

定义 8 设 A, B 均为 n 阶方阵, 若 $AB = BA$, 则称方阵 A 与 B 是相乘可换的.

仍由例 5 可见, 矩阵 $A \neq O, B \neq O$, 但可能有 $AB = O$, 即由 $AB = O$ 不能得出 $A = O$ 或 $B = O$; 依据上述结论, 显然若 $A(B - C) = O$ 而 $A \neq O$, 不能得出 $B = C$ 的结论, 即若 $AB = AC$, 不能推出 $B = C$, 因此, 矩阵乘法消去律不成立.

设 λ 为数, A, B, C 为矩阵, 且它们可运算, 可验证矩阵乘法



满足以下运算律:

- 1) 结合律 $(AB)C = A(BC)$;
- 2) 数乘结合律 $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$;
- 3) 左分配律 $A(B + C) = AB + AC$;
- 右分配律 $(B + C)A = BA + CA$.

有兴趣的读者可以尝试具体的证明过程,或查阅高等代数等相关书籍.

对任意一个实数 x , 有 $1 \times x = x \times 1 = x$, 一般称 1 是单位元. 这一概念可以推广到矩阵上.

设 A 是一个 $m \times n$ 矩阵, 由于 $E_m A_{m \times n} = A_{m \times n} = A_{m \times n} E_n$, 则称 E_m 为矩阵 A 的左单位元, 称 E_n 为矩阵 A 的右单位元. 如果 A 是一个 n 方阵, 则 $E_m = E_n$, 即左、右单位元相等, E_n 称为矩阵 A 的单位元.

(3) 方阵的幂运算

由于矩阵乘法满足结合律, 故可以定义方阵的幂运算.

定义 9 设 A 为 n 阶方阵, 则 $A^k = \underbrace{AA \cdots A}_{k \text{ 个}}$ 称为方阵 A 的 k ($k \in$

$\mathbb{Z}^+$) 次幂.

设 A 为 n 阶方阵, k, l 为正整数, 方阵的幂运算满足以下运算律:

- 1) $A^k A^l = A^l A^k = A^{k+l}$;
- 2) $(A^k)^l = (A^l)^k = A^{kl}$.

若 A 与 B 相乘可换, 则 $(AB)^2 = (AB)(AB) = A(BA)B$ (矩阵乘法满足结合律) $= A(AB)B$ (A 与 B 相乘可换) $= (AA)(BB)$ (矩阵乘法满足结合律) $= A^2 B^2$ (幂运算定义).

由归纳法证明有 $(AB)^k = A^k B^k$ ($k \in \mathbb{Z}^+$).

类似地, 当 $AB = BA$ 时, $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$, $A^2 - B^2 = (A + B)(A - B)$ 等公式也成立.

(4) 方阵的多项式

与 x 的代数多项式 $f(x) = a_n x^n + \cdots + a_1 x + a_0$ 类似, 由方阵幂的定义, 可以定义出方阵的多项式.

设 A 为 n 阶方阵, a_i ($i = 0, 1, \cdots, m, m \in \mathbb{Z}^+$) 是常数, 称 $f(A) = a_m A^m + \cdots + a_1 A + a_0 E$ 为方阵 A 的多项式. 一般方阵多项式记为 $f(A)$, $g(A)$, $h(A)$ 等.

由方阵幂的运算律知, 方阵多项式也有类似的因式分解运算,



例如,

$$f(A) = A^3 + A^2 - 6A = A(A^2 + A - 6E) = A(A - 2E)(A + 3E);$$

$$g(A) = A^5 - E = (A - E)(A^4 + A^3 + A^2 + A + E).$$

关于方阵的多项式的一些重要性质,会在第2章中有进一步的讨论.

(5) 线性方程组的矩阵表示

设含有 n 个未知数、 m 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases} \quad (1.1)$$

若记

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}, \bar{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix},$$

其中 A 称为线性方程组 (1.1) 的**系数矩阵**, $\mathbf{x}$ 称为线性方程组 (1.1) 的**未知数向量**, $\mathbf{b}$ 称为线性方程组 (1.1) 的**常数项向量**, $\bar{A}$ 称为线性方程组 (1.1) 的**增广矩阵**.

根据矩阵的乘法,有

$$\begin{aligned} A\mathbf{x} &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}_{m \times n} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}_{n \times 1} \\ &= \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{pmatrix}_{m \times 1} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}_{m \times 1}, \end{aligned}$$



由矩阵相等的定义, 线性方程组 (1.1) 也可表示为矩阵形式

$$Ax = b, \quad (1.2)$$

将式 (1.2) 称为**矩阵方程**, 则 x 也称为矩阵方程 (1.2) 的**解向量**.

如例 3 就是求解矩阵方程的问题. 又如 $AX = B$, $XA = B$, $AXB = C$ (A, B, C 为元素已知的矩阵, X 为元素未知的矩阵), 这些都是**矩阵方程**.

1.2.4 矩阵的转置

定义 10 将矩阵 $A_{m \times n} = (a_{ij})_{m \times n}$ 的行与列互换, 得到矩阵 $(a_{ji})_{n \times m}$, 称为**矩阵 A 的转置矩阵**, 记作 A^T , 即若

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

则

$$A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$

例如, 若 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}_{2 \times 3}$, 则 $A^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}_{3 \times 2}$.

矩阵的转置也是一种矩阵运算, 它满足下列运算规律:

- (1) $(A^T)^T = A$;
- (2) $(A + B)^T = A^T + B^T$;
- (3) $(\lambda A)^T = \lambda A^T$;
- (4) $(AB)^T = B^T A^T$.

其中 (1) ~ (3) 容易验证. 现仅证 (4) 成立.

(4) 的证明. 设 $A = (a_{ij})_{m \times s}$, $B = (b_{ij})_{s \times n}$, 由于 $(AB)^T$ 的 (i, j) 元为 AB 的 (j, i) 元, 等于 A 的第 j 行左乘 B 的第 i 列, 等于 B^T 的第 i 行左乘 A^T 的第 j 列, 即为 $B^T A^T$ 的 (i, j) 元, 故 $(AB)^T = B^T A^T$.



例 6 已知 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$, 求 $(AB)^T$

解法 1 先乘积再转置

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & -7 & 8 \\ 4 & -5 & 2 \end{pmatrix},$$

所以

$$(AB)^T = \begin{pmatrix} 6 & 4 \\ -7 & -5 \\ 8 & 2 \end{pmatrix}.$$

解法 2 先转置再乘积

$$(AB)^T = B^T A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -3 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} _ & _ \\ _ & _ \\ _ & _ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 4 \\ -7 & -5 \\ 8 & 2 \end{pmatrix}.$$

例 7 设 $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$, 求 $x^T y$, xy^T .

$$\text{解 } x^T y = (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \underline{\hspace{2cm}},$$

$$xy^T = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} (\underline{\hspace{2cm}}) = \begin{pmatrix} x_1 y_1 & x_1 y_2 & \cdots & x_1 y_n \\ x_2 y_1 & x_2 y_2 & \cdots & x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_n y_1 & x_n y_2 & \cdots & x_n y_n \end{pmatrix}.$$

以下给出对称矩阵、反对称矩阵的概念.

定义 11 设 A 为 n 阶方阵, 若 $A^T = A$, 即 $a_{ij} = a_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \dots, n$), 则称 A 为 n 阶对称矩阵.

若 $A^T = -A$, 即 $a_{ij} = -a_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \dots, n$), 则称 A 为反对称