
* 机器噪声及噪声控制 *



华东纺织工学院

一九八一年八月



无锡市纺织工业职工大学图书馆	30027
总类	X 环境科学
分类号	126
书号	50

目 录

第一章 声波与噪声的基本概念	
§ 1	噪声在空气中的传播 1
§ 2	波动方程及其介 6
§ 3	噪声强度计量 18
§ 4	声的传播特性 22
§ 5	噪声的叠加及等效平均 28
§ 6	噪声的频谱 31
第二章 噪声的评价方法	
§ 1	响度及响度级 34
§ 2	A 声级 36
§ 3	噪声评价数 40
§ 4	声功率级 41
第三章 噪声的危害及容许标准	
§ 1	噪声对人体的影响 44
§ 2	噪声容许标准 45
第四章 噪声测量仪器及方法	
§ 1	测量仪 48
§ 2	测量方法 52
第五章 噪声控制的基本方法	
§ 1	噪声控制的根本途径 57
§ 2	吸声处理 63
§ 3	消声处理 72
§ 4	隔声及个人防护 95
§ 5	隔振与阻尼 104

第六章 齿轮箱传动噪声的控制

§ 1	影响传动件噪声的因素	115
§ 2	齿轮箱噪声的传导及辐射	119
§ 3	主噪声源的探查	120
§ 4	控制齿轮箱噪声的措施	120

第一章 声波与噪声的基本概念

§ 1. 噪声在空气中的传播

什么是噪声？简单地说，噪声就是一种人们讨厌的和不需要声音。通常，噪声是由不同频率及声音强度组成的无调的嘈杂声。不过有时有调而动听的音乐声，因为影响了人们的睡眠或工作，也会被认为是讨厌而不需要的噪声的。

声音或噪声是怎样产生的？又是怎样传到人耳里的呢？可以说这是机械振动或波动的过程。声音是由物体振动带动空气振动，空气就以声波的形式进行传播；最后传入人耳迫使鼓膜振动，从而使人听到了声音。所以人听到声音须经过三个阶段：(1)声源的振动；(2)声波在介质中传播；(3)声波对听觉器官的影响。上述第一阶段属振动学范畴，产生声音的声源可以是固体、液体或气体。第二阶段属声学范畴。第三阶段则属于生理学范畴。由此可知，声波的频率就是声源的振动频率，也即介质中质点的振动频率，也就是人的听觉器官在单位时间内所接受的振动数。所以说声音或噪声的产生和传播就是机械振动或波动的过程。

声音是按纵波形式在声的传播媒质（介质）中传播的。声波传播过程中，使媒介中的压强发生变化，使媒质中的质点产生位移。

只要具有恢复原有体积性能的弹性物质均能作为声波传播的媒质。气体、液体及固体受外力压缩后，压强增加，有力图恢复原来体积的特性；一旦外力介除，则受压缩气体、液体或固体即膨胀。故不论气体、液体及固体都有恢复原有体积的性能，都能作媒质传播声音。由于我们生活在空气中，音波最后总是通过空气传到人们的听觉器官中的，所以这里主要研究声波在空气中的传播方式。

如前所述，声波是由声源振动而激发起来并传播的，其传播原理如下：声源振动将使附在声源面上的空气质点一起振动。当声源或其上的质点振动位移至最大振幅时，它就压缩附近一部分空气质点，使这部分空气质点密集及压强增加。由于空气受压缩有恢复其原来体积的性能，故这些被压缩的密集质点向前碰撞原来静止的质点，使静止

质点受压缩而进一步碰撞更前面的静止质点。这样的联锁反应一直继续下去，因此可传递至较远地方。不过这种碰撞和压缩方式的能量传递需经历一定时间的，所以在媒质质点碰撞压缩传递过程中，声源作相反的振动位移了，这时相邻空气质点放松，空气稀疏，压强减小。同时，这种放松现象也向远处传去。声源不断振动，相邻空气中质点就按一定程序一会儿密集，一会儿稀疏，同时空气质点的压强也相应变化。由于这种压缩及松稀需一定的传递时间，故空气质点由近而远地按一定的压缩及松稀程序传递；压强大小也相应按一定程序变化。图 1-1-F 表示声波传播的大概情形。

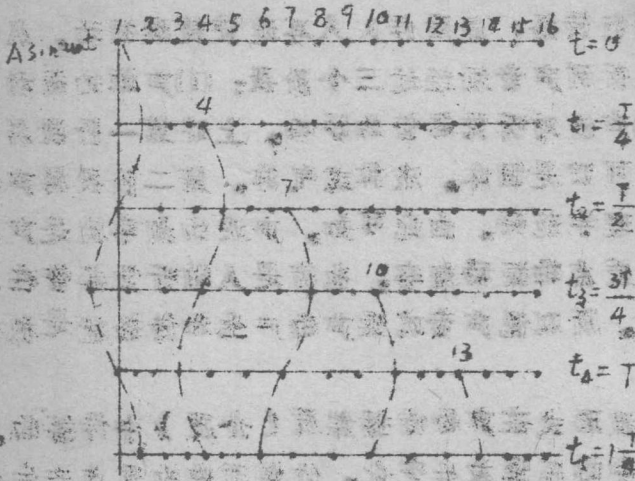


图 1-1-1 声波传播过程简图

图中点 1 上有一振动面（声源）按 $A \sin \omega t$ 进行振动，摆动周期为 T ，该振动面迫使空气质点产生往复振动。图 1-1-1 表示空气质点产生波动过程简图。

当 $t=0$ 时，振动面静止，空气各质点都处在相对平衡状态。空气各质点的压强即为大气压强（1 大气压强 ≈ 1 公斤/厘米² 或 10^5 牛顿/米²）。当振面开始向右作振动位移时，质点 1 将因受到一个外力开始向右运动。

当 $t = \frac{T}{4}$ 时 (T 为振动周期), 振动面及质点 1 达到向右的最大位移位置, 质点 1 的位移量等于振动面 (声源) 的振幅 A 。此时质点 2 及 3 也位移了一段距离, 而质点 4 因受碰撞及压缩的弹性力正要开始向右移动, 但仍未运动。所以, 在质点 1 和 4 之间空气因形成紧密压缩状态。由图可知, 静止质点 4 压缩量最大, 故其压强也最大。

当 $t = \frac{T}{2}$ 时, 此时振动面与质点 1 回到平衡位置。原静止质点 4 因受质点 3 的碰撞与压缩, 已位移了等于振幅 A 的距离, 而质点 5 和 6 也相应产生了一定位移。这时质点 7 因受弹性力作用正要开始向右移动。所以, 质点 4 和 7 之间的空气团呈紧密的压缩状态。同时, 由于质点 1 回到平衡位置, 质点 1 和 4 之间的空气团被放松呈稀疏状态。所以在质点 1 和 7 之间的空气团中, 一般呈稀疏状态, 另一段呈紧密状态。这时, 质点 1 及 7 处在原始的平衡位置 (即无位移) 而质点 4 位移最大。由图可知, 此时, 动质点 1 的压强最小, 静质点 7 压强最大, 相应地在质点 4 上的压强为中间值。

当 $t = \frac{3}{4}T$ 时, 振幅面与质点 1 达到向左的位移最大位置。此时原静止质点 7、8 和 9 因受左面质点的碰撞压缩产生位移, 使质点 7 和 10 之间的空气团呈紧密的压缩状态。因为质点 1 退至最左位置, 故在质点 1 和 10 之间的空气团中呈“疏”、“疏”、“密”状态。

当 $t = T$ 时, 振面的质点 1 又回到平衡位置, 此时原静止质点 10、11 及 12 又因受左面质点的碰撞压缩产生位移, 使 10 和 13 之间空气团形成紧密压缩状态。这样在质点 1 和 13 之间的空气团呈“密”、“疏”、“疏”、“密”状态。由图可知, 此时质点 1、7 和 13 的位移量为零, 质点 4 位移最小, 质点 10 位移最大。同时, 质点 1 及 13 的压强为最大, 质点 7 的压强为最小, 而质点 4 及 10 的压强值为中间值, 即为原空气的压强。

当振动面振动 1 周后继续振动, 即 $t = 1 \frac{T}{4} \dots\dots 2T \dots\dots nT$,

则空气质点按上述方式依次类推，周期地重复上述过程。而它们的位移及压强的变化也重复上述型式。所以声波就是靠媒质中各质点作周期性相互“靠拢”与“离开”，使空气呈周期性的“疏”“密”状态，造成质点的位移和压强产生周期性变化，使声音以一定速度传播远方。图 1-1-2 为 $t = 2T$ 时空气中各质点的位移—距离和压强—距离的关系图。图中质点位移及压强曲线波动二次。当 $t = T$ 时，质点位移及压强曲线只波动一次（即质点 1 至 13 一段的波动曲线）。当 $t = 3T$ 时，质点的位移及压强曲线将波动 3 次；余类推。

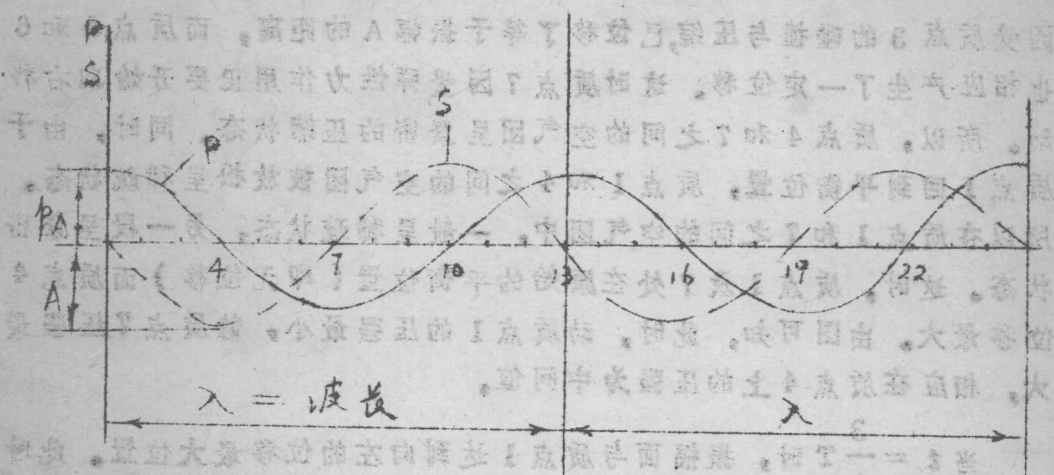


图 1-1-2 $t = 2T$ 时质点位移 S 、压强 P 曲线

由图 1-1-2 可知，声源振动发出声波；声源或质点每振动一次，则声波作全波动一周，行进距离为 λ （波长）。当声源振动频率为 f ，则声波的波动频率也为 f 。这样声波传播速度 C （声速）为：

$$C = f \lambda \quad \text{或} \quad C = \frac{\lambda}{T}$$

式中 T ——周期，声波行经一个波长（ λ ）所需时间；

$$f \text{——频率；} \quad f = \frac{1}{T}$$

一般情况下，在钢板中的声速约为 5000 米/秒，水中声速约为

1500 米/秒。橡胶中约为 40 ~ 50 米/秒。空气为最重要的媒质，其声速与温度有关。空气中声速为：

$$C = 2005 \sqrt{273 + \theta}$$

式中 θ —— 摄氏温度。 当在摄氏温度 $\theta = 20^\circ\text{C}$ 时，在空气中的声速约为 344 米/秒。

图 1-1-2 所示为某一瞬间 $t = 2T$ 时离声源由近而远的各质点的瞬时位移 S_n 及瞬时压强增量 ΔP_n 。对某一质点言，它按时间历程的位移及压强增量是按振动曲线变化的。由于振源（或声源）随时间历程 t 作正弦变化，即 $X = A \sin \omega t$ ，则各质点的位移 S_n 也是按时间历程作正弦振动的，不过各质点在振动时相对于振源有相角的滞后，即 $S_n = A \sin(\omega t - \varphi_n)$ 。质点离声源愈远，则滞后相角 φ_n 愈大。这是因为声波由近而远传递给各质点时需要传递时间，所以离开声源距离不同，质点的振动位移的相位也不同。

由图 1-1-1 及 1-1-2 可知，各质点的压强增量 ΔP_n 超前相应点的振动位移正弦曲线 90° 。所以压强增量：

$$\Delta P_n = \Delta P_A \sin(\omega t - \varphi_n + 90^\circ)$$

$$\therefore \Delta P_n = \Delta P_A \cos(\omega t - \varphi_n) ;$$

式中 ΔP_A —— 压强增量的峰值。

上式 ΔP_n 是指质点 n 的压强增量，即质点 n 相对于静止空气压强（标准大气压）的变化压强值。在声学中把压强增量 ΔP 称为声压 p 。所以质点 n 的声压为：

$$p_n = p_A \cos(\omega t - \varphi_n)$$

式中 p_A —— 峰值声压。

质点 n 振动速度：
$$v_n = \frac{ds_n}{dt} = \omega S_A \cos(\omega t - \varphi_n)$$

即
$$V_n = V_A \cos(\omega t - \varphi_n)$$

式中 V_A —— 振速的峰值。

所以声压 p 与质点振速 v 的谐波相位相同，只是声压与振速的绝对值相差一系数而已。所以有时可以测量物体的振速变化以求声压变化。由于在相同条件下声压大，相应的声音就响，故工程中常把声压作为计量声音强度的一种指标。

声学中常用到的声压有三种：

- (1) 瞬时声压 $p(t)$ —— 一质点在某一瞬时 t 的声压。如质点 A 位置在瞬时 $t = 2T$ 时的声压就称这点位置的瞬时声压。
- (2) 峰值声压 p_A —— 一点在一段时间历程的声压波动的振幅。
- (3) 有效声压 p —— 一点在一定时间间隔内瞬时声压的均方根值。

$$p = \sqrt{\frac{\int_0^{t_0} p(t) dt}{t_0}}$$

在工程中所用的测声压仪器一般多用有效声压 p 来计量的，所以在未作特殊说明情况下，所给的声压数据一般都指有效声压。声压的单位是牛顿/米² 或微巴。

§ 2 波动方程及其介

由前可知，媒质中各质点不是各自孤立的，而是互相联系、互相作用的。所以当有一个声音迫使邻近空气的压强产生变化时，它就使空气中的一些质点产生振动。质点振动和声压变化在媒质中的传播过程就是波动。波动不仅可用上述物理概念来说明，还可用数学表达式来表达及分析。本章介绍波动方程式的导出及求介。

一、单维波动方程的推导

声波的波动方程式建立过程是，利用牛顿第二定律、气体定律及质量守恒定律建立有关的运动方程、气体方程及连续方程，然后将这些方程联系起来导出波动方程。下面是波动方程的推导过程。

1. 建立运动方程:

取如图 1-2-1 所示的一个小长方体容积的媒质——气体，其容积为:

$V = \Delta x \cdot \Delta y \cdot \Delta z$ 。假想这一长方体气体装在无重、无形壁的气匣中，匣壁完全弹性且没有摩擦。设媒质在 x 方向有声压的变化率为 $\frac{\partial p}{\partial x}$ ，这样气匣 x 方向二侧所受的总作用力不等，左右二侧所受总压力各为 F 及 $F+f$ 。故作用力差为:

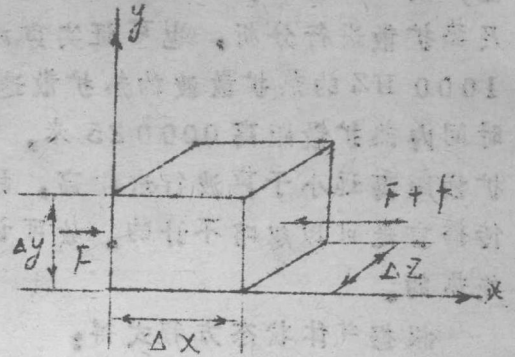


图 1-2-1 气匣受力图

$$f = - \frac{\partial p}{\partial x} V_0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

式中: f —— 左右二侧作用力差, “-”号表示方向为左。

V_0 —— 小长方体容积; $V_0 = \Delta x \cdot \Delta y \cdot \Delta z$ 。

根据牛顿第二定律:

$$f = M \frac{\partial u}{\partial t} \quad \dots\dots\dots (2)$$

故介之得:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = - \frac{M}{V_0} \frac{\partial u}{\partial t} = - \rho \frac{\partial u}{\partial t} \quad \dots\dots\dots (3)$$

式中 M —— 气匣中气体质量

u —— 速度

ρ —— 气体密度

2. 建立气体方程:

当声波在传播时, 声波的声压变化很快, 使容积相应也变化很快, 所以温度在这种交变声场中也随着变化, 来不及作充分热交换。故可

把声波的传播视为气体的绝热过程中进行。另外，对 1000HZ 声波及热扩散进行分析，也可证实声波传播属于绝热过程。在普通大气中，1000 HZ 的热扩散波的热扩散速度约为 0.5 米/秒，则在半个周期时间内热扩散距离 0.00025 米，它与声波的半波长 0.17 米相比，热扩散距离远小于声波行进距离，故这种热扩散（或热交换）相对声波传播言是可以忽略不计的。故可认为声波使气体压缩及膨胀基本上是绝热的。

根据气体状态方程式得：

$$PdV + VdP = \frac{M}{\mu} R dT \quad (4)$$

- 式中 P —— 气体压力（压强）；
- V —— 气匣容积；
- T —— 气体温度；
- M —— 气匣中气体质量；
- μ —— 克分子量；
- R —— 气体常数。

由于气体属绝热过程，故

$$dT = - \frac{PdV}{MC_V} \quad (5)$$

$$\therefore PdV + VdP = - \frac{PdV}{C_V} \left(\frac{R}{\mu} \right) \quad (6)$$

$$\therefore \frac{R}{\mu} = C_P - C_V = C_V(\gamma - 1) \quad (7)$$

式中 C_P —— 定压过程比热

γ —— 即 $\frac{C_P}{C_V}$ ，气体定压与定容比热之比。

代入式(6)得：
$$\frac{dP}{P} = - \frac{\gamma dV}{V} \quad (8)$$

上式由于声波扰动使空气产生的压强增量 dP 就是声压 p 。空气容积增量 $dV = \Delta V$,

\therefore 气体压强 $P \gg$ 声压 p

气体容积 $V \gg \Delta V$

故 P 及 V 可视为不受声波影响的标准大气压 P_0 及标准容积

$V_0 = \Delta x \cdot \Delta y \cdot \Delta z$, 故得:

$$\frac{p}{P_0} = - \frac{\gamma \Delta V}{V_0} \dots\dots\dots (9)$$

取时间导数得:

$$\frac{1}{P_0} \frac{\partial p}{\partial t} = - \frac{\gamma}{V_0} \frac{\partial (\Delta V)}{\partial t} \dots\dots\dots (10)$$

3. 建立连续方程:

连续方程是假定气匣变形时气匣内气体的总质量不变。

设在一定时间间隔内气匣内质点产生位移, 使容积膨胀。匣左侧壁及贴邻的空气质点位移 ξ , 而其右侧壁的空气质点除有 ξ 位移外, 还有沿 x 方向的位移增加

率 $\frac{\partial \xi}{\partial x}$ 的移动量 $\frac{\partial \xi}{\partial x} \Delta x$, 所以

同一时间内, 右侧壁空气质点移动量为:

$$\xi + \frac{\partial \xi}{\partial x} \Delta x$$

这一过程中气匣的容积增量为:

$$\Delta V = \frac{\partial \xi}{\partial x} V_0 \dots\dots\dots (11)$$

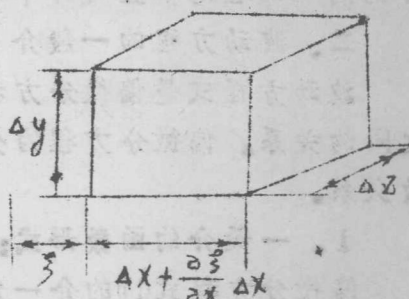


图 1-2-2 气匣内质点位移图

取时间导数得：
$$\frac{\partial(\Delta V)}{\partial t} = v_0 \frac{\partial u}{\partial x} \dots\dots\dots (12)$$

式中 u —— 气体质点位移速度， $u = \frac{\partial \xi}{\partial t}$

4. 建立波动方程式：

联列方程式(3)、(10)及(12)，并综合化简得偏微分方程式为：

$$\frac{\partial^2 p}{\partial t^2} - c^2 \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} = 0 \dots\dots\dots (14)$$

式中 $c^2 = \frac{\gamma P_0}{\rho}$

式(14)是声波的声压 p 变化传递的波动方程式，此式适用于均匀、各向同性的理想静止气体中小振幅声波的传播。

二、波动方程的一般介

波动方程式是偏微分方程式，它给出了自变量与因变量的偏微分之间的关系。偏微分方程的介就是要求给出自变量与因变量之间的函数关系。

1. 一般介的函数形式：

偏微分方程式(14)的介一定是声压 p 为声源距 x 与时间 t 的函数，即 $p(x, t)$ 。为了使求介过程中容易积分，故采用自变量代换，把变量 x 及 t 用 ξ 及 η 代换。

令
$$\begin{cases} \xi = x - ct \\ \eta = x + ct \end{cases} \dots\dots\dots (15)$$

这样偏微分的介成为 $p(\xi, \eta)$ 。按 $p(\xi, \eta)$ 求导得：

$$\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} = p_{\xi\xi} + 2p_{\xi\eta} + p_{\eta\eta} \dots\dots\dots (16)$$

$$\frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = c^2 (p_{\xi\xi} - 2p_{\xi\eta} + p_{\eta\eta}) \dots\dots\dots (17)$$

代入偏微分方程式(14)得: $p_{\xi\eta} = 0$ (18)

$$\therefore p_{\xi} = \int p_{\xi\eta} d\eta = \int 0 d\eta = a(\xi)$$

式中 $a(\xi)$ 表示与 ξ 有关的任意函数, 它与积分变量 η 无关的常数。

$$p(\xi, \eta) = \int \frac{\partial p}{\partial \xi} d\xi = \int a(\xi) d\xi = f_1(\xi) + f_2(\eta) \quad \dots\dots\dots (19)$$

式中 $f_1(\xi)$ 是变量 ξ 积分后的 ξ 函数, 而 $f_2(\eta)$ 是与积分变量无关的积分常数, 它可以是 η 的函数。

将式(19)代换上式 ξ 及 η , 则得波动方程式的一般介的函数形式:

$$p(x, t) = f_1(x-ct) + f_2(x+ct) \quad \dots\dots\dots (20)$$

2. 波的传播速度 C :

声的波动方程式(14)中的 c 可以从一般介的函数式

$p(x, t) = f_1(x-ct) + f_2(x+ct)$ 中分析得出: C 为声波的传播速度, 即声速。由于 $p(x, t)$ 是由二部分组成, 现先分析第一部分 $p_1 = f_1(x-ct)$ 。

当 $t = 0$ 时, 则 $p_1 = f_1(x)$; 当 $t > 0$ 时, 函数 $p_1 = f_1(x-ct)$ 的图形只是 $f_1(x)$ 在 x 轴上向右移过一距离 $x_0 = ct$ 。时间愈长 ($t \uparrow$), 则移过的距离愈大 ($x \uparrow$)。所以由 $x_0 = ct$, 式可知, C 是声波移动的速度, 即声速。

$$C^2 = \frac{\gamma P_0}{\rho}$$

式中 γ —— 定压与定容比热之比, 空气 $\gamma \approx 1.4$,

P_0 —— 无声波时的静大气压, $P_0 = 10^5$ 牛顿/米²,

ρ —— 空气密度, $\rho \approx 1.18$

$$\therefore \text{声速 } C = \sqrt{1.4 \times 10^5 / 1.18} = 344 \text{ 米/秒}$$

所以 $f_1(x-ct)$ 表示一个传播速度为 c 的右传播波, 又称前进波。声波中声速 $C \approx 344$ 米/秒。同理, $f_2(x+ct)$ 表示以声速

$c \approx 344$ 米/秒的左传播波(又称反向行波)。

由于 $p(x, t) = f_1(x-ct) + f_2(x+ct)$ 表示二个相反方向传播的行波, 且它们与 y 轴(即振源点纵轴)对称, 故 $p(x, t)$ 属于偶函数。所以一般介的函数型式可写成:

$$p(x, t) = f_+(x-ct) + f_-(x+ct) \dots\dots\dots (21)$$

3. 声波动方程的一般稳态介:

通常采用分离变量法求一般稳态介。分离变量法求介法如下。

设波动方程式的介为:

$$p(x, t) = p(x) \cdot p(t) \dots\dots\dots (22)$$

求偏导数:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = p'(x)p(t), \quad \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} = p''(x)p(t)$$

$$\frac{\partial p}{\partial t} = p(x)p'(t), \quad \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = p(x) \cdot p''(t)$$

代入(14)式得:

$$\frac{p''(x)}{p(x)} = \frac{p''(t)}{c^2 p(t)} = -K^2$$

上式 $-K^2$ 表示小于零的常数, 这因为二个互相独立的变量只有常数才能相等。根据上式可得微分方程组为:

$$\begin{cases} p''(x) + K^2 p(x) = 0 \dots\dots\dots (23) \end{cases}$$

$$\begin{cases} p''(t) + (Kc)^2 p(t) = 0 \dots\dots\dots (24) \end{cases}$$

求介得:

$$p(x) = Ae^{ikx} + Be^{-ikx} \dots\dots\dots (25)$$

$$p(t) = De^{ikct} + Ee^{-ikct} \dots\dots\dots (26)$$

由于

$$e^{ikx} = \cos kx + i \sin kx$$

$$e^{-ikx} = \cos kx - i \sin kx$$

又因为前节曾指出，声波动方程的介为偶函数，故其介 $p(x, t)$ 只取实数部分的函数 \cos 的有关函数。

$$\therefore p(x, t) = p(x) \cdot p(t)$$

$$\therefore p(x, t) = p_+ \cos k(x-ct) + p_- \cos k(x+ct) \dots\dots (27)$$

$$\text{即 } p(x, t) = \text{Re}\{p_+ e^{ik(x-ct)} + p_- e^{ik(x+ct)}\} \dots\dots (28)$$

$$\text{或 } p(x, t) = \text{Re}\{(p_+ e^{-ikx} + p_- e^{ikx}) e^{ikct}\} \dots\dots (29)$$

式(27)、(28)及(29)即为波动方程的稳定介。

由前可知：

$$e^{ikct} = \cos kct + i \sin kct = \cos \omega t + i \sin \omega t$$

$$\therefore Kc = \omega, \quad K = \omega/c = 2\pi f/c = 2\pi/\lambda$$

式中 k —— 波数； f —— 频率；

c —— 声速； λ —— 波长。

把式(28)中 K 化为 ω ，则得：

$$p(x, t) = \text{Re}\{p_+ e^{i\omega(x/c - t)} + p_- e^{i\omega(x/c + t)}\} \dots (30)$$

上面(27)、(28)、(29)及(30)式都是把声波视作单一的简谐波来作介的，实际上声波常呈稳态的周期性波形。根据富里埃级数理论，凡稳态周期性波形可用一系列简谐波迭加。故对于稳态周期性声波的介可写为：

$$p(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \text{Re}\{p_+ e^{ik(x-ct)} + p_- e^{ik(x+ct)}\} \dots\dots (31)$$

注意：上式中 p_+ 及 p_- 均为波峰值，如果给定值为有效值 p_{e+}

及 p_{e-} ，则 $p_+ = \sqrt{2} p_{e+}$ ， $p_- = \sqrt{2} p_{e-}$ 。

根据上面波动方程式的介可得出如下结论：

(1) 波动方程的介 $p(x, t)$ 表示一个振动波。在某一定距离 x

上的质点，其瞬时声压相对于时间历程作简谐振动；当时间 t 为常数时，瞬时声压相对于距离 x 呈简谐波曲线变化。

(2) 声波传播过程中的距离 x 不同的质点上，其瞬时声压的振动频率是相同的；但 x 不同，声压振动相位也不同。

(3) 声波根据边界条件可以只具有前进行波（右传播波），也可以同时具有前进及反向行波（即右及左传播波）。

〔例〕稳态的声波在 $x = 0$ 点上前进行波可分解成基波频率 $f_1 = 100 \text{ Hz}$ ，有效声压 $p_1 = 4 \text{ 牛顿/米}^2$ ，三阶谐波 $f_3 = 300 \text{ Hz}$ ，有效声压 $p_3 = 2 \text{ 牛顿/米}^2$ ，求 $x = 5 \text{ 米}$ 处的 p 与 t 的函数关系。

〔介〕 稳态一般介为：

$$p(x, t) = \text{Re} \left\{ p_{+1} e^{i\omega_1 \left(\frac{x}{c} - t \right)} + p_{+3} e^{i\omega_3 \left(\frac{x}{c} - t \right)} \right\}$$

$$p_{+1} = \sqrt{2} p_1 = 5.6 ; \quad p_{+3} = \sqrt{2} p_3 = 2.8$$

$$x = 5 \text{ 米}, \quad \frac{x}{c} = \frac{5}{340} = 0.015$$

$$\omega_1 = 2\pi f_1 = 200\pi = 628$$

$$\omega_3 = 2\pi f_3 = 600\pi = 1884$$

$$p(5, t) = \text{Re} \left\{ 5.6 e^{i628(0.015 - t)} + 2.8 e^{i1884(0.015 - t)} \right\}$$

$$\therefore p(5, t) = 5.6 \cos 628(t - 0.015) + 2.8 \cos 1884(t - 0.015)$$

三、波动方程的扩大应用

声波的波动方程式不仅能介声压 p 与距离 x 、时间 t 之间的函数关系，还能利用波动方程求介声波质点速度 u 及质点位移 ξ 对距离 x 、时间 t 之间的函数关系。换言之，凡属于波动性的因变数基本上都能利用波动方程式求得函数介。

1. 声波质点振动速度 u 与 x 、 t 的关系：

前式(3)为：

$$\frac{\partial p}{\partial x} = -\rho \frac{\partial u}{\partial t} \dots\dots\dots (3)$$