

复变函数与 运算微积初步

格·列·伦茲 列·埃·艾尔斯哥尔茲 著
熊振翔 杨应辰 丘玉圃 译

高等 教育 出 版 社

本书系根据苏联国立数学物理书籍出版社(Государственное издательство физико-математической литературы)出版的伦茲(Г. Л. Лунц)与艾尔斯哥尔茲(Л. Э. Эльсгольц)合著的“复变函数与运算微积初步”(Функции комплексного переменного с элементами операционного исчисления)1958年版译出。

本书讲述复变函数的基本理论以及这些理论在静电学、流体力学等方面的一些应用；也讲述运算微积的初步知识以及它在微分方程(常系数线性方程及一些其他类型的方程)的求积问题上的应用。本书内容浅近易懂且各章附有适量的习题。

本书可供工学院的学生和工程师阅读。

本书原由高等教育出版社出版，自1960年4月至1964年12月改由人民教育出版社出版。1965年1月1日高等教育出版社成立后，本书仍用高等教育出版社名义继续印行。

复变函数与运算微积初步

格·列·伦茲 列·埃·艾尔斯哥尔茲 著

熊振翔 杨应辰 丘玉圃 译

北京市书刊出版业营业许可证字第119号

高等教育出版社出版(北京景山东街)

人民教育印刷厂印装

新华书店北京发行所发行

各地新华书店经售

统一书号K13010·764 开本 850×1168 1/32 印张 8 7/16

字数 242,000 印数 68,001—68,000 定价(6)元0.80

1960年4月第1版 1965年3月北京第9次印刷

复变函数与 运算微积初步

格·列·伦茲 列·埃·艾尔斯哥尔茲 著
熊振翔 杨应辰 丘玉圃 译

高等 教育 出 版 社

序

本書是为具有工学院数学程度的讀者編写的。其目的在于以簡短并以尽可能通俗易懂的方式，使讀者知悉复变函数論的基本概念及其一些应用。

讀者若願对本書中所討論的問題作更深入的研究，可参考書末所介紹的文献。

作者对 Ю.Л. 拉宾諾維奇副教授与 А.Г. 施維希尼可夫副教授以及本書編者 С.В. 諾爾金致謝，感謝他們的許多宝贵意見。

目 录

序.....	vi
第一章 复数的代数运算.....	1
§ 1. 复数.....	1
§ 2. 复数的运算.....	3
第一章习题	9
第二章 复变量函数論的基本概念	10
§ 1. 复自变量函数.....	10
§ 2. 序列的极限.....	14
§ 3. 函数的极限・連續性.....	17
第二章习题	20
第三章 基本超越函数	21
§ 1. 指数函数、三角函数和双曲线函数.....	21
§ 2. 对数函数和反三角函数.....	26
第三章习题	31
第四章 导数	33
§ 1. 解析函数.....	33
§ 2. 解析函数与調和函数的关系.....	38
§ 3. 导数的輻角与模・保角映射.....	40
第四章习题	44
第五章 对复自变量的积分	46
§ 1. 复变函数的积分.....	46
§ 2. 柯希定理.....	52
§ 3. 解析函数的积分的計算.....	54
§ 4. $\int\limits_0^z \frac{dz}{(z-a)^n}$ 型的积分	58
§ 5. 柯希积分.....	62
§ 6. 解析函数的高阶导数.....	69
§ 7. 莫雷拉定理.....	73
第五章习题	74

第六章 級數	77
§ 1. 數項級數	77
§ 2. 函數項級數	78
§ 3. 幂級數	84
§ 4. 台勞級數	88
§ 5. 唯一性定理以及解析延拓	94
§ 6. 羅朗級數	96
§ 7. 孤立奇點	105
§ 8. 函數展成羅朗級數的一些方法	112
第六章習題	113
第七章 留數理論	114
§ 1. 留數的基本定理	114
§ 2. 關於極點的留數	118
§ 3. 對數留數	121
§ 4. 利用留數理論計算定積分	126
第七章習題	137
第八章 保角變換(共形映射)	139
§ 1. 幾個一般性定理	139
§ 2. 線性函數	140
§ 3. 函數 $w = \frac{1}{z}$	143
§ 4. 分式線性函數	144
§ 5. 幂函數	153
§ 6. 儒可夫斯基截綫	161
§ 7. 指數函數和對數函數	164
§ 8. 半平面映射成矩形和多角形的保角映射	171
§ 9. 關於近似保角映射的變分法概念	181
§ 10. 對稱原理	185
第八章習題	186
第九章 复位函数	190
§ 1. 平面平行向量場	190
§ 2. 复位函数	191
§ 3. 在流體動力學中的复位函数	196
§ 4. 环繞流动問題	201
§ 5. 關於升降力的 H.E. 儒可夫斯基定理	210
§ 6. 在靜電學及熱力學中的复位函数	213
第九章習題	217

第十章 对数留数理論对研究运动稳定性之应用	219
§ 1. 稳定性理論的基本概念	219
§ 2. 多項式的全部根的实部都为負的判別准则	223
§ 3. 研究带时滯变元的微分方程之解的稳定性	225
第十章习題	233
第十一章 运算微积的一些知識	235
§ 1. 拉普拉斯变换及其基本性质	235
§ 2. 常系数綫性常微分方程的积分	245
§ 3. 某些带有时滯变元的綫性微分方程的积分	247
§ 4. 几个偏微分方程的积分	248
§ 5. 把象展成漸近級數	250
第十一章习題	253
习題的答案	255
被引用的文献	262
推荐文献	264

第一章 复数的代数运算

§ 1 复数

数

$$z = x + iy$$

称为复数，其中 x 和 y 是任意的实数，而 i 是虚单位。实数 x 和 y 分别称为复数 z 的实部和虚部，且记为：

$$x = \operatorname{Re} z \text{ 或 } R(z)$$

$$y = \operatorname{Im} z \text{ 或 } I(z).$$

如果两个复数的实部和虚部分别地相等，就认为它们是相等的，即是，等式

$$x_1 + iy_1 = x_2 + iy_2$$

相当于两个等式：

$$x_1 = x_2,$$

$$y_1 = y_2.$$

因为笛卡儿直角坐标系中的坐标所确定的两个点，当且仅当它们具有相等的横坐标和相等的纵坐标时才会重合，于是能够建立平面上全部的点和所有的复数间的一一对应关系。换句话说，我们将借助于横坐标为 x 、纵坐标为 y 的点来表示复数 $z = x + iy$ ；这时任何复数为平面上完全确定的点所表示，反之，平面上任何的点 (x, y) 将对应着完全确定的复数 $z = x + iy$ （图 1）。

代替“表示数 z 的点”通常简称为“点

z ”。可以使复数的实部和虚部不与点的坐标对应，而与向量的坐标对

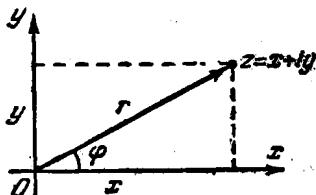


图 1

应，即对应于向量在坐标轴上的(具有适当符号的)投影，例如，取向量的起点在坐标原点上，因而，就借助于向量表示了复数(图 1)。

我们将虚部等于零的复数 $x+iy$ 和它的实部看作是一样的： $x+iy=x$ ，且认为实数是复数的特殊情况。用在 Ox 轴上的点表示实数；此轴称为实轴。类似地，实部等于零的复数(纯虚数)将写为 $0+iy=iy$ ，它借助于在 Oy 轴上的点表示；此轴称为虚轴。

表示复数 z 的点的位置，也可以借助于极坐标 r 和 φ 来确定(图 1)，也就是借助对应于复数的向量的长度，和这向量与实轴的正向所构成的角度来确定。数 r 和 φ 将相应地称为复数 z 的模和辐角，且使用符号：

$$r = |z|,$$

$$\varphi = \operatorname{Arg} z.$$

在这里所引进的模的概念和对于实数的绝对值的概念是一致的。纯虚数的模就是它的虚部的绝对值。

由模和辐角的定义推出，若 $z=x+iy$ ，则

$$\begin{aligned} x &= r \cos \varphi = |z| \cos(\operatorname{Arg} z) \\ y &= r \sin \varphi = |z| \sin(\operatorname{Arg} z), \end{aligned} \tag{1}$$

和

$$|z| = r = \sqrt{x^2 + y^2},$$

$$\operatorname{tg}(\operatorname{Arg} z) = \operatorname{tg} \varphi = \frac{y}{x}.$$

量 $\operatorname{Arg} z$ 是多值的，它们之间却可以相差 2π 的整倍数，通常取由不等式

$$-\pi < \operatorname{Arg} z \leq \pi$$

所确定的值作为量 $\operatorname{Arg} z$ 的主值， z 的辐角的主值表示为 $\arg z$ 。若 z 是正实数，则 $\arg z = 0$ ；若 z 是负实数，则 $\arg z = \pi$ ；若 z 是具有正虚部的纯虚数，则 $\arg z = \frac{\pi}{2}$ ；若 z 是具有负虚部的纯虚数，则 $\arg z = -\frac{\pi}{2}$ 。

当 $z = 0$ 时量 $\operatorname{Arg} z$ 没有意义。

利用公式(1), 可以把任何异于零的复数表达为所谓复数 z 的三角形式:

$$z = x + iy = r \cos \varphi + ir \sin \varphi = r(\cos \varphi + i \sin \varphi). \quad (2)$$

例如, $1+i = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4} \right)$,

$$i = 1 \left(\cos \frac{\pi}{2} + i \sin \frac{\pi}{2} \right),$$

$$1 = 1(\cos 0 + i \sin 0),$$

$$-2 = 2(\cos \pi + i \sin \pi),$$

$$-3i = 3 \left[\cos \left(-\frac{\pi}{2} \right) + i \sin \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right].$$

借助于欧拉公式 $e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi$ (参看[1]第 125 节或本册第三章第 1 节), 可以把复数 z 的三角形式(2)化为指数形式:

$$z = re^{i\varphi}.$$

例如, $1+i = \sqrt{2} e^{i\frac{\pi}{4}}$; $i = e^{i\frac{\pi}{2}}$; $-1 = e^{i\pi}$.

具有同样的实部, 而虚部的绝对值相等, 但符号相反的两复数称为彼此共轭的。与数 z 共轭的数表示为 \bar{z} 。若 $z = x + iy$, 则 $\bar{z} = x - iy$ 。由这定义推出, 若 $w = \bar{z}$, 则 $z = \bar{w}$, 因而, $\bar{\bar{z}} = z$ 。

彼此共轭的数的模是相同的, 而幅角只是符号不同:

$$|\bar{z}| = |z|; \operatorname{Arg} \bar{z} = -\operatorname{Arg} z. \textcircled{1}$$

任何实数都与它共轭的数完全相同。

表示共轭数的点关于实轴是相互对称的。

§ 2 复数的运算

复数的加法和乘法是按照代数多项式的加法规则和乘法规则来进

① 因为函数 $\operatorname{Arg} z$ 不是单值的, 所以等式 $\operatorname{Arg} \bar{z} = -\operatorname{Arg} z$ 应该在这样的意义下来理解: 被这等式的左端所确定的值的集合和被右端所确定的值的集合完全一样。

行的；最后由这些規則再添上以数 -1 代替 i^2 的要求（因而，以数 $-i$ 代替 i^3 ，数 1 代替 i^4 ， i 代替 i^5 等等）。当書写复数的运算結果时，要把实部和虚部分开，即，分別归并不含有因子 i 的項及含有因子 i 的項：

$$(x_1+iy_1)+(x_2+iy_2)=(x_1+x_2)+i(y_1+y_2), \quad (3)$$

$$(x_1+iy_1)(x_2+iy_2)=(x_1x_2-y_1y_2)+i(x_1y_2+y_1x_2).$$

特別是，由(3)推出，两个彼此共轭的复数的乘积是实数，它等于这彼此共轭的复数的模的平方：

$$(x+iy)(x-iy)=x^2+y^2,$$

即 $z \cdot \bar{z} = |z|^2.$

两个彼此共轭的复数的和也是实数：

$$(x+iy)+(x-iy)=2x,$$

即 $z + \bar{z} = 2\operatorname{Re} z.$

复数的减法定义为加法的逆运算，由此得到

$$(x_1+iy_1)-(x_2+iy_2)=(x_1-x_2)+i(y_1-y_2).$$

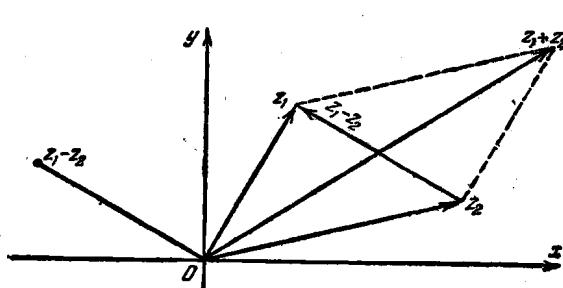


图 2

所以，复数相加或相減，就是把它們的实部和虛部分別地相加或相減。若用向量表示复数，那么，象我們已經知道的，复数的实部和虛部就是向量的坐标，而因为

向量的相加或相減就是它們的坐标对应地相加或相減，于是复数的相加或相減归結为表示这些数的向量的相加或相減（图 2）。由于复数的模等于对应的向量的长度，所以两个复数的和的模小于或等于这两个复数的模的和：

$$|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|.$$

把这不等式使用几次，我們得到：

$$|z_1 + z_2 + \dots + z_n| \leq |z_1| + |z_2| + \dots + |z_n|.$$

在这不等式中，当且仅当表示数 z_1, z_2, \dots, z_n 的向量都在一直线上，且指向同一方向时，即是，当

$$\arg z_1 = \arg z_2 = \dots = \arg z_n$$

时，上述不等式的等号才成立。两个复数之差的模等于表示这两数的点之间的距离(图 2)。因而，若 z_1 是给定的复数(给定的点)， ρ 是给定的正实数，则满足方程

$$|z - z_1| = \rho$$

的点 z 之总体构成了以点 z_1 为中心 ρ 为半径的圆周。不等式 $|z - z_1| < \rho$ 确定在这圆周内的点集(“圆内”)，而不等式 $|z - z_1| > \rho$ 确定在圆周外的点集(“圆外”)。

复数的除法定义为乘法的逆运算。利用共轭数的性质，按如下方法进行复数的除法是最方便的：首先把分子和分母乘以分母的共轭数，于是分母变为正实数，然后分别地用分母除实部和虚部：

$$\begin{aligned} \frac{x_1 + iy_1}{x_2 + iy_2} &= \frac{(x_1 + iy_1)(x_2 - iy_2)}{(x_2 + iy_2)(x_2 - iy_2)} = \\ &= \frac{(x_1 x_2 + y_1 y_2) + i(x_2 y_1 - x_1 y_2)}{x_2^2 + y_2^2} = \\ &= \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2}{x_2^2 + y_2^2} + i \frac{x_2 y_1 - x_1 y_2}{x_2^2 + y_2^2}. \end{aligned}$$

若利用复数写法的三角形式：

$$z_1 = r_1(\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1),$$

$$z_2 = r_2(\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2),$$

则得到：

$$z_1 z_2 = r_1 r_2 [(\cos \varphi_1 \cos \varphi_2 - \sin \varphi_1 \sin \varphi_2) +$$

$$+ i(\cos \varphi_1 \sin \varphi_2 + \sin \varphi_1 \cos \varphi_2) = \\ = r_1 r_2 [\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 + \varphi_2)]. \quad (4)$$

因而,复数相乘就是它们的模相乘,而幅角相加:

$$|z_1 z_2| = |z_1| |z_2|,$$

$$\operatorname{Arg}(z_1 z_2) = \operatorname{Arg} z_1 + \operatorname{Arg} z_2. \quad (1)$$

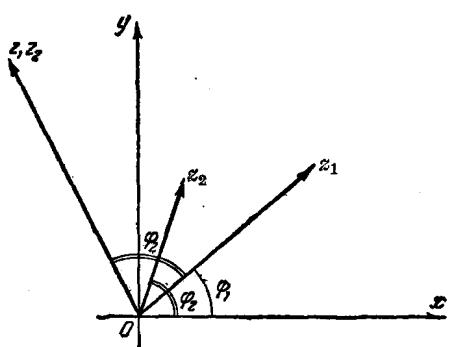


图 3

表示乘积 $z_1 z_2$ 的向量可以用下法得到, 把表示数 z_1 的向量旋转过由向量 z_2 和实轴正向所构成的角度 φ_2 , 且把它的长度乘以矢量 z_2 的长度(图 3)。例如, 数 i 的模等于 1, 幅角等于 $\frac{\pi}{2}$, 所以乘以 i 归结为把矢量按正向旋转 90° 而不改变其长度。

模等于 1 的数具有 $\cos \varphi + i \sin \varphi$ 的形状, 或者, 在指数形式中具有 $e^{i\varphi}$ 的形状。因而, 矢量 $ze^{i\varphi}$ 可以由矢量 z 绕坐标原点旋转角度 φ 而得到。

给定为三角形式的复数:

$$z_1 = r_1 (\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1),$$

$$z_2 = r_2 (\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2),$$

其除法归结为公式:

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1}{r_2} [\cos(\varphi_1 - \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 - \varphi_2)],$$

即

$$\left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|}; \quad \operatorname{Arg} \frac{z_1}{z_2} = \operatorname{Arg} z_1 - \operatorname{Arg} z_2.$$

① 因为这等式的两端是多值的, 于是应了解为这等式左端的值的集合和其右端的值的集合完全一样。

由乘法的法则(4), 得到正整次方的法则: 若

$$z = r(\cos \varphi + i \sin \varphi),$$

则

$$z^n = r^n (\cos n\varphi + i \sin n\varphi),$$

即

$$|z^n| = |z|^n; \quad \operatorname{Arg}(z^n) = n \operatorname{Arg} z. \textcircled{②}$$

利用除法的法则, 不难验证这公式对负整数 n 也是正确的。

求数 z 的正整 n 次方根就是求这样的数 $w = \sqrt[n]{z}$, 它的 n 次方等于 z 。根据乘方的法则, 有

$$|w|^n = |z| \text{ 和 } n \operatorname{Arg} w = \operatorname{Arg} z.$$

若

$$z = r(\cos \varphi + i \sin \varphi),$$

$$w = \rho(\cos \theta + i \sin \theta),$$

且考虑到复数的幅角含有 2π 的倍数的未确定的项, 就得到

$$\rho^n = r; \quad n\theta = \varphi + 2k\pi, (k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots).$$

因为 r 和 ρ 都是正数, 则这些等式中的第一个单值地确定了 ρ , 就是:

$$\rho = (\sqrt[n]{r}),$$

这里在右端的圆括号表示取根式的算术值(实的且是正的)。由第二个等式得到:

$$\theta = \frac{\varphi + 2k\pi}{n},$$

借助于得到的公式可以求任何复数的 n 次方根, 其形状为:

$$\begin{aligned} \sqrt[n]{z} &= \sqrt[n]{r(\cos \varphi + i \sin \varphi)} = \\ &= (\sqrt[n]{r}) \left(\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{n} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{n} \right). \end{aligned} \quad (5)$$

虽然 k 是任意的整数, 但是由这公式仅得到量 $\sqrt[n]{z}$ 的 n 个不同的值, 并

① 这等式的正确性只差到 2π 的倍数, 即等式的左端或者和右端相同, 或者是相差 $2k\pi$, k 是整数。如果所指的是幅角的值的整个集合, 则等式是不正确的, 这因为 $n \operatorname{Arg} z = n \arg z + 2k\pi n$, 可是 $\operatorname{Arg}(z^n) = n \arg z + 2k\pi$, 这样一来, 不是量 $\operatorname{Arg}(z^n)$ 的所有值都会和量 $n \operatorname{Arg} z$ 的某一值相同, 而仅是当数 k 是 n 的倍数时才会有相同。

且,这 n 个不同的值可以令 $k=0, 1, 2, \dots, n-1$ 而得到。

事实上,两个彼此相差是 n 、甚至是 n 的任意倍数的 k 值,当代入公式(5)时都给出同样的值,因为若 $k'-k=n$,则

$$\text{所以 } \frac{\varphi+2k'\pi}{n} - \frac{\varphi+2k\pi}{n} = \frac{2(k'-k)\pi}{n} = 2\pi,$$

$$\cos \frac{\varphi+2k'\pi}{n} = \cos \frac{\varphi+2k\pi}{n}; \quad \sin \frac{\varphi+2k\pi}{n} = \sin \frac{\varphi+2k'\pi}{n}.$$

由公式(5)看到,量 $\sqrt[n]{z}$ 的 n 个不同的值都具有相同的模($\sqrt[n]{|z|}$)。且因为

$$\frac{\varphi+2(k+1)\pi}{n} - \frac{\varphi+2k\pi}{n} = \frac{2\pi}{n},$$

所以,对应于和 k 相邻的值(k 和 $k+1$),量 $\sqrt[n]{z}$ 的两个值的幅角都相差 $\frac{2\pi}{n}$,因而,对应于量 $\sqrt[n]{z}$ 的 n 个点,就是内接于中心在坐标原点半径为

$(\sqrt[n]{|z|})$ 的圆周的正 n 角形的顶点。

所以,我们能够用这样的方法(图 4),作出对应于量 $\sqrt[n]{z}$ 的 n 个点:以坐标原点为中心,作半径等于 $\sqrt[n]{|z|}$ 的圆周;然后由坐标原点引射线,使它与实轴的正向所成的角度为由坐标原点到 z 点的射线与实轴正向构成的角度 φ 的 n 分之 1,即 $\frac{\varphi}{n}$,这样我们在圆周上就得到一

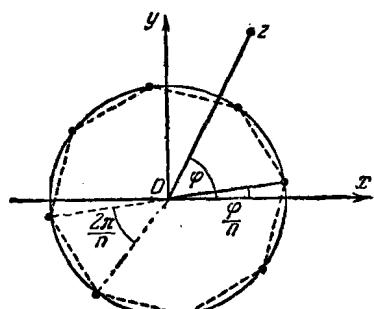


图 4

一个点,它对应于量 $\sqrt[n]{z}$ 的值中的一个[这是对应于公式(5)中 $k=0$ 的一个点];最后在圆周中画出这样的正 n 角形,其顶点之一就是所找到的点。这样一来,我们就作出与根式的其余的值相对应的点。

例 計算 $\sqrt[3]{-8}$ 所有的值。

我們有, $-8=8(\cos \pi+i \sin \pi)$, 因此

$$\sqrt[3]{-8} = (\sqrt[3]{-8}) \left(\cos \frac{\pi + 2k\pi}{3} + i \sin \frac{\pi + 2k\pi}{3} \right).$$

当 $k=0, 1, 2$ 时, 得到:

$$\sqrt[3]{-8} = \begin{cases} 1+i\sqrt{3}, \\ -2, \\ 1-i\sqrt{3}, \end{cases}$$

如果采用对于实数所习用的写法:

$$\sqrt[n]{z^m} = z^{\frac{m}{n}},$$

那么复数的任何实有理数次乘方就被定义了。

第一章習題

1. 把下列各数写为三角形式。

- | | | | |
|-------------|--------------|-------------------|--------------------|
| a) $3i$, | b) $-i$, | c) 2 , | d) $-2i$ |
| e) $1+i$, | f) $-1-i$, | g) $\sqrt{3}-i$, | h) $1-i\sqrt{3}$, |
| i) $2+5i$, | j) $-2+5i$, | k) $2-5i$, | l) $-2-5i$. |

2. 指出下列各題点 z 的位置:

- | | |
|---------------------------------------------------|----------------------------------------------|
| a) $ z > 5$, | b) $ z-i < 3$, |
| c) $ z+2i \geq 2$, | d) $ z-3-4i = 5$, |
| e) $\operatorname{Re} z > 3$, | f) $\operatorname{Im} z \leq 2$, |
| g) $ z-2 + z+2 = 5$, | h) $ z-2 - z+2 > 3$, |
| i) $ z^2 - 1 = a^2$ ($a > 0$), | j) $\operatorname{Re}(z^2) = a^2$, |
| k) $ z-i = z+2 $, | l) $\left \frac{z-3}{z-2} \right \geq 1$, |
| m) $\alpha < \arg z < \beta$, | n) $\arg(z-i) = \frac{\pi}{4}$, |
| o) $\frac{\pi}{6} < \arg(z-2i) < \frac{\pi}{2}$. | |

3. 証明: 若 $z_1 + z_2 + z_3 = 0$, 且 $|z_1| = |z_2| = |z_3| = 1$, 則点 z_1, z_2, z_3 是內接于中心在坐标原点、半徑为 1 的圆周的正三角形的頂点。

4. 求:

- | | | |
|-----------------------|------------------------|-----------------------|
| a) $\frac{1}{i}$, | b) $\frac{1-i}{1+i}$, | c) $\frac{2}{1-3i}$, |
| d) $(\sqrt{3}-i)^5$, | e) $(1+i\sqrt{3})^8$. | |

5. 求:

- | | | |
|--------------------|---------------------|---------------------|
| a) $\sqrt[3]{i}$, | b) $\sqrt[3]{-8}$, | c) $\sqrt[3]{1}$, |
| d) $\sqrt{1-i}$, | e) $\sqrt{3+4i}$, | f) $\sqrt{-2+2i}$. |

第二章 复变函数論的基本概念

§ 1 复自变量函数

复自变量函数論的基本概念几乎是实自变量函数論中相应的概念的逐字逐句的推广。这种在基本定义中的极其相似，导致在某些章节的許多理論的极其相似，例如，在这一章中所叙述的极限理論，直到基本定理的陈述也完全等同。

若給定的函数 $w=f(z)$ 在某一点集上的每一点 z (每一 z 值)，都对应地給出 w 的一个或多个值，则說，在这描画复变量 z 的点集上給定了函数 $w=f(z)$ 。¹ 若每一个点 z 只有一个 w 值与之对应，则 w 称为单值函数，如有多个 w 值与之对称，则称为多值函数。

以后，在点集上給出(定义)函数 $w=f(z)$ ，通常这点集可看成平面的一切点的总体(全平面)，或是除去了个别的点的全平面，或是单連通域或多連通域(参考[2]第 139 节)，它們是由一条或几条光滑或分段光滑^①的曲綫所圍成的部分平面，这部分平面可以除去(挖去)其中个别的点。

例如，函数 $w=z^2$ 是单值的，且它是定义在全平面上，因为借助于复数乘方的公式(参考第一章 § 2.)，可計算出任何复数 z 的一个(且仅是一个)对应值 z^2 。函数 $w=\text{Arg } z$ 是多值的，且在全平面上除去点 $z=0$ 外是有定义的(参考第一章 § 1.)。

因为給定复数 z 相当于給定两个实数 x 和 y ，它們是对应于数 $z(z=x+iy)$ 的实部和虛部，而数 w 亦同样单值地对应着一对实数 u 和

^① 若在弧的每一点都可作出切綫，且当点沿曲綫运动时，切綫是連續地轉動，則称弧是光滑的；若弧是由有限条光滑弧段組成的連續曲綫則称弧是分段光滑的。