

吉敬华 赵文祥 杨东 主编

# 可编程控制器 使用指南



化学工业出版社

TP332.3-62  
205  
1/2

吉敬华 赵文祥 杨东 主编

# 可编程控制器 使用指南

人机界面是系统与用户之间信息交互的桥梁，是实现人机对话、人机之间的转换。

本书先从人机界面的基本概念入手，介绍了人机界面的种类、设计原则、对人机界面的轻工业、机械制造、汽车、家电、通信、交通、医疗、国防、军事应用。最后，还针对不同品牌的典型人机界面产品，给出了它们的使用方法。

本书适用于从事人机界面产品设计、开发、生产、销售、维护、应用的工程技术人员，也可作为高等院校相关专业的教材或参考书。

是 A400E1 码 (30K) 定价 25 元 1992 年 10 月第 1 版 中国工人出版社

## 电视监控系统及其应用

定价：36.00 元 作者：周朝宗 编著 译者：宋晋波，黄海平，陈国强

本书包括闭路电视监控系统的基础知识、成套原理、功能参数及系统的设计与配置，其中对闭路电视监控系统的前端设备、控制工作原理、集成监控系统的主机、监视器、画面分割器等设备的工作原理做了简要介绍。书中还介绍了多路切换机、矩阵技术、数字监控系统、宽带网络的远程监控、CCTV001 技术基础、是目前国际上流行的 X.25 协议（局域网）技术、工业以太网、冗余电源、数字硬盘录像机等。这些都是近年来市场上现在数字监控系统中的新技术。

本书附录了电视监控系统的原理图及实物图、部分国家标准及国外先进标准、《民用闭路电视系统工程技术规范》，力求使本书为广大读者提供更实用、更全面的参考。可供从事闭路电视监控系统设计、施工、维修、管理及技术人员及管理人员使用，也可作为相关的教学参考用书。

00881210-010-1650000

以上图书由化学工业出版社出版，地址：北京朝阳区北三环东路 15 号，邮编：100029，电话：(010) 65220000，传真：(010) 65220000，电子邮件：cip@chinapub.com

或者更多的专业配书信息，请访问 [www.cip.com.cn](http://www.cip.com.cn) 或 [www.chempub.com](http://www.chempub.com) 上进行编辑部联系。

地址：北京市东城区北三环东路 15 号，邮编：100029，电话：(010) 65220000，传真：(010) 65220000，电子邮件：cip@chinapub.com



化学工业出版社

衷心感谢广大读者对我们的支持！

咨询电话：(010) 65220000，邮购电话：(010) 65220000

邮购地址：北京市朝阳区北三环东路 15 号，邮编：100029，电话：(010) 65220000

北京

元 00.86 / 份 一 家

## 图书在版编目(CIP)数据

可编程控制器使用指南 / 吉敬华, 赵文祥, 杨东主编.  
北京: 化学工业出版社, 2008.10  
ISBN 978-7-122-03640-7

I. 可… II. ①吉… ②赵… ③ 杨… III. 可编程序  
控制器—指南 IV. TP332.3-62

中国版本图书馆 CIP 数据核字 (2008) 第 136094 号

---

责任编辑: 刘 哲 宋 辉

文字编辑: 王 洋

责任校对: 边 涛

装帧设计: 关 飞

---

出版发行: 化学工业出版社 (北京市东城区青年湖南街 13 号 邮政编码 100011)

印 刷: 大厂聚鑫印刷有限责任公司

装 订: 三河市延风印装厂

787mm×1092mm 1/16 印张 16 字数 385 千字 2009 年 2 月北京第 1 版第 1 次印刷

---

购书咨询: 010-64518888 (传真: 010-64519686) 售后服务: 010-64518899

网 址: <http://www.cip.com.cn>

凡购买本书, 如有缺损质量问题, 本社销售中心负责调换。

---

定 价: 38.00 元

版权所有 违者必究

# 前　　言

可编程控制器（PLC）是集计算机技术、自动控制技术和通信技术为一体的新型自动化装置，在各行各业中得到了广泛的应用。

PLC 的产品种类和规格繁多，制造商也很多，不同品牌的 PLC 在硬件配置、指令系统和网络协议上存在不少差别。尤其是指令系统，从形式上看，不同品牌 PLC 的指令差别很大，这也是 PLC 学习和使用者不能由点到面的一道屏障。而目前介绍 PLC 的书籍中，指令介绍大都以某个具体品牌 PLC 为例，或者一本书里独立介绍了几种 PLC 的指令，并没有将其进行系统的比较。本书选取了两种风格迥然不同、具有典型性的 PLC 产品——西门子 S7-200 系列和三菱 FX2N 系列，在介绍其指令系统时从编程元件、数据类型、地址表达方式以及指令形式等多方面并行介绍，突出其不同点和共同点。

全书共分为 10 章，第 1~4 章是基础部分，详细介绍了 PLC 的结构配置、工作原理、指令系统等内容；第 5 章介绍了 PLC 在开关量控制系统中的使用，包括典型应用程序和较常见的顺序控制及顺序控制编程方法；第 6 章介绍了 PLC 在模拟量控制系统中的使用及相应的模拟量模块和 PID 指令；第 7 章介绍了 PLC 的通信与网络相关的基础知识，在此基础上重点介绍了 S7-200 PLC 网络与通信；第 8 章详细介绍了人机界面、变频器和旋转编码器在 PLC 控制系统中的使用；第 9 章介绍了 PLC 控制系统设计及综合应用；第 10 章介绍了 PLC 控制系统安装维护及故障诊断。

本书编写过程中得到了宋极群先生的大力支持和帮助。宋极群先生长期从事自动控制系统的工程开发，有着丰富的实践经验，为本书的编写提供了典型的应用案例。

本书既可作为从事 PLC 应用工程技术人员的参考资料，又可作为大中专院校相关专业教材以及学生课程设计的参考书。

本书由吉敬华、赵文祥、杨东主编，参与本书编写的人员还有康梅、张新华、项倩文、任明炜、嵇小辅、黄振跃等。全书由吉敬华统一整理。

由于编者水平有限，书中不妥之处在所难免，恳请读者批评指正。

编者

2008 年 8 月

# 目 录

|                                    |    |
|------------------------------------|----|
| <b>第1章 可编程控制器概述</b> .....          | 1  |
| 1.1 可编程控制器的主要特点 .....              | 1  |
| 1.2 可编程控制器的主要应用 .....              | 2  |
| 1.3 可编程控制器的分类 .....                | 3  |
| 1.3.1 按结构形式分类 .....                | 3  |
| 1.3.2 按功能分类 .....                  | 5  |
| 1.3.3 按 I/O 点数分类 .....             | 5  |
| 1.4 国内外产品介绍 .....                  | 6  |
| 1.4.1 美国产品 .....                   | 6  |
| 1.4.2 欧洲产品 .....                   | 7  |
| 1.4.3 日本产品 .....                   | 7  |
| 1.4.4 我国产品 .....                   | 8  |
| 1.5 可编程控制器控制系统与继电器控制系统的比较 .....    | 8  |
| 1.5.1 继电器控制 .....                  | 8  |
| 1.5.2 可编程控制器控制 .....               | 9  |
| 1.5.3 可编程控制器控制系统与继电器控制系统的区别 .....  | 10 |
| <b>第2章 可编程控制器的基本组成和工作原理</b> .....  | 11 |
| 2.1 可编程控制器的基本组成和各部分的作用 .....       | 11 |
| 2.1.1 可编程控制器的基本组成 .....            | 11 |
| 2.1.2 可编程控制器各组成部分的作用 .....         | 11 |
| 2.2 可编程控制器工作原理 .....               | 16 |
| 2.2.1 循环扫描工作原理 .....               | 16 |
| 2.2.2 循环扫描工作过程 .....               | 16 |
| 2.2.3 用户程序的循环扫描过程 .....            | 17 |
| 2.3 输入/输出延迟响应 .....                | 19 |
| 2.3.1 输入/输出延迟响应 .....              | 19 |
| 2.3.2 响应时间 .....                   | 19 |
| <b>第3章 典型可编程控制器技术特性及系统配置</b> ..... | 22 |
| 3.1 西门子 S7 系列 PLC .....            | 22 |
| 3.2 S7-200 系列 PLC .....            | 23 |

|              |                            |           |
|--------------|----------------------------|-----------|
| 3.2.1        | S7-200 系列 PLC 的基本硬件组成..... | 24        |
| 3.2.2        | S7-200 系列 PLC 的主要技术性能..... | 25        |
| 3.2.3        | S7-200 编址 .....            | 28        |
| 3.3          | S7-300 系列 PLC.....         | 30        |
| 3.3.1        | S7-300 系列 PLC 的基本硬件组成..... | 30        |
| 3.3.2        | S7-300 CPU 模块.....         | 31        |
| 3.3.3        | S7-300 的输入/输出模块.....       | 36        |
| 3.3.4        | S7-300 的功能模块.....          | 36        |
| 3.3.5        | S7-300 PLC 的系统结构及编址.....   | 36        |
| 3.4          | FX 系列 PLC .....            | 39        |
| 3.4.1        | FX 系列 PLC 型号的说明.....       | 39        |
| 3.4.2        | FX 系列 PLC 的硬件组成.....       | 40        |
| 3.4.3        | FX 系列 PLC 的性能指标.....       | 44        |
| 3.4.4        | FX 系列 PLC 编址.....          | 46        |
| <b>第 4 章</b> | <b>指令系统.....</b>           | <b>47</b> |
| 4.1          | 编程语言 .....                 | 47        |
| 4.2          | PLC 指令系统的基本知识.....         | 49        |
| 4.2.1        | 数据类型.....                  | 49        |
| 4.2.2        | 数据区存储器的地址表示格式.....         | 49        |
| 4.2.3        | 寻址方式.....                  | 51        |
| 4.3          | 编程元件（软继电器） .....           | 52        |
| 4.3.1        | 输入/输出映像区 .....             | 54        |
| 4.3.2        | 内部继电器.....                 | 55        |
| 4.4          | 基本指令 .....                 | 56        |
| 4.4.1        | 触点及线圈指令 .....              | 56        |
| 4.4.2        | 逻辑堆栈指令 .....               | 61        |
| 4.4.3        | 三菱 FX2N 主控指令 .....         | 62        |
| 4.4.4        | 定时器指令、计数器指令 .....          | 63        |
| 4.4.5        | 梯形图的编程规则 .....             | 70        |
| 4.5          | 功能指令概述.....                | 70        |
| 4.6          | 数据处理指令.....                | 72        |
| 4.6.1        | 传送指令 .....                 | 73        |
| 4.6.2        | 转换指令 .....                 | 73        |
| 4.6.3        | 比较指令 .....                 | 75        |
| 4.6.4        | 移位和循环移位指令 .....            | 76        |
| 4.7          | 数据运算指令.....                | 77        |
| 4.7.1        | 数学运算指令 .....               | 77        |
| 4.7.2        | 加 1 和减 1 指令 .....          | 78        |

|                          |            |
|--------------------------|------------|
| 4.7.3 逻辑运算指令             | 78         |
| 4.8 程序控制指令               | 79         |
| 4.8.1 跳转指令               | 79         |
| 4.8.2 监视定时器复位指令（WDR）     | 80         |
| 4.8.3 主程序结束指令            | 80         |
| 4.8.4 循环指令               | 80         |
| 4.8.5 子程序指令              | 81         |
| 4.8.6 中断指令               | 82         |
| <b>第5章 开关量控制系统使用及编程</b>  | <b>85</b>  |
| 5.1 概述                   | 85         |
| 5.1.1 设计时应注意的五个问题        | 85         |
| 5.1.2 PLC 对输入信号的处理       | 86         |
| 5.2 PLC 开关量控制典型应用程序      | 87         |
| 5.2.1 异步电动机控制            | 87         |
| 5.2.2 通电禁止输出程序           | 89         |
| 5.2.3 多地点控制              | 90         |
| 5.2.4 优先控制               | 90         |
| 5.2.5 闪烁控制               | 91         |
| 5.2.6 分频电路               | 91         |
| 5.2.7 定时器、计数器的扩展         | 92         |
| 5.3 顺序控制与顺序功能图           | 93         |
| 5.3.1 顺序功能图              | 93         |
| 5.3.2 顺序功能图法的设计步骤        | 96         |
| 5.3.3 顺序功能图法中梯形图的编程方式    | 96         |
| 5.3.4 应用举例               | 98         |
| 5.4 具有多种工作方式的顺序控制梯形图设计方法 | 102        |
| 5.4.1 控制要求与工作方式          | 102        |
| 5.4.2 程序设计               | 103        |
| <b>第6章 可编程控制器模拟量控制</b>   | <b>109</b> |
| 6.1 模拟量控制相关问题            | 109        |
| 6.1.1 概述                 | 109        |
| 6.1.2 变送器的选择             | 110        |
| 6.1.3 PLC 模拟量输入、输出处理     | 110        |
| 6.1.4 工程量与模拟量模块输出值的转换    | 111        |
| 6.2 西门子 S7-200 系列模拟量扩展模块 | 112        |
| 6.2.1 模拟量输入模块            | 112        |
| 6.2.2 模拟量输出模块（D/A）       | 114        |

|                                      |     |
|--------------------------------------|-----|
| 6.3 FX 系列模拟量输入/输出模块.....             | 115 |
| 6.3.1 模拟量输入模块.....                   | 115 |
| 6.3.2 模拟量输出模块.....                   | 117 |
| 6.3.3 特殊功能模块的读/写指令 .....             | 119 |
| 6.4 模拟量闭环控制.....                     | 120 |
| 6.4.1 通/断控制.....                     | 120 |
| 6.4.2 PID 控制 .....                   | 121 |
| 6.5 西门子 S7-200 PID 指令实现 PID 控制.....  | 124 |
| 6.5.1 PID 指令说明 .....                 | 124 |
| 6.5.2 S7-200 PID 指令的使用 .....         | 127 |
| 6.6 三菱 FX2N PID 指令实现 PID 控制 .....    | 129 |
| 6.6.1 三菱 PID 指令.....                 | 129 |
| 6.6.2 编程举例.....                      | 133 |
| <br>第 7 章 可编程控制器通信与网络技术.....         | 135 |
| 7.1 PLC 通信基础 .....                   | 135 |
| 7.1.1 通信方式.....                      | 135 |
| 7.1.2 常用通信介质 .....                   | 137 |
| 7.1.3 PLC 常用通信接口.....                | 139 |
| 7.2 工厂自动化 PLC 控制网络.....              | 140 |
| 7.2.1 工厂计算机控制系统网络结构.....             | 140 |
| 7.2.2 PLC 网络的拓扑结构.....               | 141 |
| 7.2.3 PLC 网络各级子网通信协议配置的规律.....       | 144 |
| 7.2.4 现场总线技术.....                    | 144 |
| 7.3 西门子 S7-200 系列 PLC 的网络与通信.....    | 149 |
| 7.3.1 S7-200 系列 PLC 的通信协议.....       | 149 |
| 7.3.2 S7-200 PLC 通信功能与通信方式 .....     | 150 |
| 7.3.3 S7-200 PLC 通信参数设置 .....        | 152 |
| 7.4 PC 与 PLC 通信实现 .....              | 153 |
| 7.4.1 基于 VB 的 PC 方程序设计 .....         | 154 |
| 7.4.2 PC 与 S7-200 系列 PLC 通信的实现 ..... | 156 |
| <br>第 8 章 可编程控制器常用外围设备 .....         | 159 |
| 8.1 PLC 人机界面 .....                   | 159 |
| 8.1.1 PLC 人机界面概述 .....               | 159 |
| 8.1.2 触摸屏的组成原理及分类 .....              | 160 |
| 8.1.3 触摸屏的工作原理（以电阻感应式触摸屏为例） .....    | 161 |
| 8.1.4 触摸屏与 PLC 的通信 .....             | 162 |
| 8.1.5 常见触摸屏的编程软件 .....               | 162 |

|                                      |     |
|--------------------------------------|-----|
| 8.1.6 通用组态软件 SuperCx .....           | 163 |
| 8.2 台达触摸屏 .....                      | 168 |
| 8.2.1 画面编辑基础 .....                   | 169 |
| 8.2.2 与 PLC 通信 .....                 | 172 |
| 8.2.3 在西门子 S7-200 控制系统中的使用实例 .....   | 173 |
| 8.3 PLC 控制变频调速技术的应用 .....            | 180 |
| 8.3.1 变频器调速技术概述 .....                | 180 |
| 8.3.2 变频器的选型 .....                   | 182 |
| 8.3.3 自动石板材连续研磨机床变频调速控制 .....        | 183 |
| 8.4 旋转编码器在 PLC 控制系统中的应用 .....        | 187 |
| 8.4.1 增量型旋转编码器 .....                 | 188 |
| 8.4.2 绝对值型旋转编码器 .....                | 195 |
| <br>第 9 章 可编程控制器控制系统设计及综合应用 .....    | 200 |
| 9.1 控制系统设计概述 .....                   | 200 |
| 9.1.1 PLC 控制系统类型 .....               | 200 |
| 9.1.2 控制系统工作方式 .....                 | 202 |
| 9.1.3 系统设计原则 .....                   | 203 |
| 9.2 系统设计的基本步骤 .....                  | 203 |
| 9.3 PLC 配置 .....                     | 206 |
| 9.3.1 选择 PLC 机型 .....                | 206 |
| 9.3.2 开关量输入模块的选择 .....               | 207 |
| 9.3.3 开关量输出模块的选择 .....               | 208 |
| 9.3.4 模拟量 I/O 模块的选择 .....            | 209 |
| 9.3.5 智能 I/O 模块的选择 .....             | 209 |
| 9.4 系统可靠性设计 .....                    | 209 |
| 9.4.1 控制系统冗余设计 .....                 | 209 |
| 9.4.2 供电系统可靠性设计 .....                | 211 |
| 9.4.3 接地系统设计 .....                   | 212 |
| 9.5 控制系统设计实例 .....                   | 214 |
| 9.5.1 煤气电站瓦斯输送系统 .....               | 214 |
| 9.5.2 某污水处理控制系统设计实例 .....            | 220 |
| <br>第 10 章 可编程控制器控制系统安装维护及故障诊断 ..... | 227 |
| 10.1 安装与布线 .....                     | 227 |
| 10.1.1 环境要求 .....                    | 227 |
| 10.1.2 安装空间要求 .....                  | 228 |
| 10.1.3 其他注意事项 .....                  | 229 |
| 10.1.4 连接线敷设 .....                   | 229 |

|                            |            |
|----------------------------|------------|
| 10.2 系统调试                  | 230        |
| 10.3 PLC 控制系统的维护           | 231        |
| 10.4 PLC 的故障诊断             | 232        |
| 10.4.1 PLC 控制系统故障类型        | 232        |
| 10.4.2 PLC 控制系统的故障诊断方法     | 233        |
| 10.4.3 故障诊断步骤              | 233        |
| <b>附录</b>                  | <b>236</b> |
| 附录 1 S7-200 特殊存储器 (SM) 标志位 | 236        |
| 附录 2 S7-200 错误代码           | 240        |
| 附录 3 S7-200 PLC 指令集        | 242        |
| <b>参考文献</b>                | <b>244</b> |

PLC 是可编程逻辑控制器的简称，是采用微处理器、大规模集成电路等组成，应用软件存储器，能完成逻辑运算、数据处理、定时、计数和算术运算等操作的数字式电子装置。PLC 是一种专为工业环境设计的计算机，具有可靠性高、抗干扰能力强、易于使用、功能强、体积小、重量轻、寿命长、维修方便等优点，广泛应用于各种工业控制领域。

PLC 在工业生产中的应用非常广泛，几乎所有的工业控制领域都有它的身影。PLC 在工业生产中的应用主要表现在以下几个方面：

- ① 用 PLC 实现继电器控制系统的改造。PLC 可以完全取代传统的继电器控制，而且比继电器控制更可靠、更经济、更灵活、更方便。
- ② 用 PLC 实现开关量控制系统的改造。PLC 可以实现对各种开关量信号的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ③ 用 PLC 实现模拟量控制系统的改造。PLC 可以实现对各种模拟量信号的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ④ 用 PLC 实现运动控制系统的改造。PLC 可以实现对各种运动设备的控制，如步进电机、伺服电机等。
- ⑤ 用 PLC 实现数据采集与处理系统的改造。PLC 可以实现对各种数据的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ⑥ 用 PLC 实现网络控制系统的改造。PLC 可以实现对各种网络设备的控制，从而实现对整个生产系统的控制。

PLC 在工业生产中的应用非常广泛，几乎所有的工业控制领域都有它的身影。PLC 可以完全取代传统的继电器控制，而且比继电器控制更可靠、更经济、更灵活、更方便。PLC 在工业生产中的应用主要表现在以下几个方面：

- ① 用 PLC 实现继电器控制系统的改造。PLC 可以完全取代传统的继电器控制，而且比继电器控制更可靠、更经济、更灵活、更方便。
- ② 用 PLC 实现开关量控制系统的改造。PLC 可以实现对各种开关量信号的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ③ 用 PLC 实现模拟量控制系统的改造。PLC 可以实现对各种模拟量信号的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ④ 用 PLC 实现运动控制系统的改造。PLC 可以实现对各种运动设备的控制，如步进电机、伺服电机等。
- ⑤ 用 PLC 实现数据采集与处理系统的改造。PLC 可以实现对各种数据的采集、处理、输出，从而实现对各种设备的控制。
- ⑥ 用 PLC 实现网络控制系统的改造。PLC 可以实现对各种网络设备的控制，从而实现对整个生产系统的控制。

# 第1章 可编程控制器概述

## 1.1 可编程控制器的主要特点

PLC 技术之所以高速发展，除了工业自动化的客观需要外，主要是因为它具有许多独特的优点。它较好地解决了工业领域中普遍关心的可靠、安全、灵活、方便、经济等问题。主要有以下特点。

### (1) 可靠性高、抗干扰能力强

可靠性高、抗干扰能力强是 PLC 最重要的特点之一。PLC 的平均无故障时间可达几十万小时，之所以有这么高的可靠性，是由于它采用了一系列的硬件和软件的抗干扰措施。

硬件方面，对所有的 I/O 接口电路均采用光电隔离，有效地抑制了外部干扰源对 PLC 的影响；对供电电源及线路采用多种形式的滤波，从而消除或抑制了高频干扰；对 CPU 等重要部件采用良好的导电、导磁材料进行屏蔽，以减少空间电磁干扰；对有些模块设置了联锁保护、自诊断电路等。

软件方面，PLC 采用扫描工作方式，减少了由于外界环境干扰引起的故障；在 PLC 程序中设有故障检测和自诊断程序，能对系统硬件电路等故障实现检测和判断；当由外界干扰引起故障时，能立即将当前重要信息加以封存，禁止任何不稳定的读写操作，一旦外界环境正常后，便可恢复到故障发生前的状态，继续原来的工作。

对于大型 PLC 系统，还可以采用由双 CPU 构成冗余系统或由三 CPU 构成表决系统，使系统的可靠性更进一步提高。

### (2) 采用模块化结构

为了适应各种工业控制需要，除了单元式的小型 PLC 以外，绝大多数 PLC 均采用模块化结构。PLC 的各个部件，包括 CPU、电源、I/O 等均采用模块化设计，由机架及电缆将各模块连接起来，系统的规模和功能可根据用户的需要自行决定。

### (3) 丰富的 I/O 模块

PLC 针对不同的工业现场信号，如交流或直流、开关量或模拟量、电压或电流、脉冲或电位、强电或弱电等，都能选择到相应的 I/O 模块与之匹配。对于工业现场的器件或设备，如按钮、行程开关、接近开关、传感器及变送器、电磁线圈、控制阀等设备都能选择到相应的 I/O 模块与之相连接。

另外，为了提高操作性能，它还有多种人-机对话的接口模块；为了组成工业局部网络，它还有多种通信联网的接口模块等。

### (4) 编程简单、使用方便

目前，大多数 PLC 采用的编程语言是梯形图语言，它是一种面向生产、面向用户的编程语言。梯形图与电器控制线路图相似，形象、直观，不需要掌握计算机知识，很容易被广大工程技术人员掌握。当生产流程需要改变时，可以现场改变程序，使用方便、灵活。同时，PLC 编程器的操作和使用也很简单，这也是 PLC 获得普及和推广的主要原因之一。许多 PLC 还针对具体问题设计了各种专用编程指令及编程方法，进一步简化了编程。

#### (5) 设计安装简单、维护方便

由于 PLC 用软件代替了传统电气控制系统的硬件，控制柜的设计、安装接线工作量大为减少。PLC 的用户程序大部分可在实验室进行模拟调试，缩短了应用设计和调试周期。在维修方面，由于 PLC 的故障率极低，维修工作量很小，而且 PLC 具有很强的自诊断功能，如果出现故障，可根据 PLC 上指示或编程器上提供的故障信息，迅速查明原因，维修极为方便。

#### (6) 体积小、重量轻、能耗低

由于 PLC 采用了集成电路，其结构紧凑、体积小、能耗低，因而是实现机电一体化的理想控制设备。

总之，可编程控制器是一台计算机，它是专为工业环境应用而设计制造的，具有丰富的输入/输出接口，并且具有较强的驱动能力。但可编程控制器产品并不针对某一具体应用，在实际应用时，其硬件需根据实际需要进行选用配置，其软件需根据控制要求进行设计编程。

## 1.2 可编程控制器的主要应用

目前，PLC 在国内外已广泛应用于冶金、石油、化工、建材、机械制造、电力、汽车、轻工、环保及文化娱乐等各行各业，随着 PLC 性能价格比的不断提高，其应用领域不断扩大。从应用类型看，PLC 的应用大致可归纳为以下五个方面。

#### (1) 开关量逻辑控制

利用 PLC 最基本的逻辑运算、定时、计数等功能实现逻辑控制，可以取代传统的继电器控制，用于单机控制、多机群控制、生产自动线控制等，例如机床、注塑机、印刷机械、装配生产线、电镀流水线及电梯的控制等。这是 PLC 最基本的应用，也是 PLC 最广泛的应用领域。

#### (2) 运动控制

大多数 PLC 都有拖动步进电动机或伺服电动机的单轴或多轴位置控制模块。这一功能广泛用于各种机械设备，如对各种机床、装配机械、机器人等进行运动控制。

#### (3) 过程控制

大、中型 PLC 都具有多路模拟量 I/O 模块和 PID 控制功能，有的小型 PLC 也具有模拟量 I/O 模块。所以 PLC 可实现模拟量控制，而且具有 PID 控制功能的 PLC 可构成闭环控制，用于过程控制。这一功能已广泛用于锅炉、反应堆、水处理、酿酒以及闭环位置控制和速度控制等方面。

#### (4) 数据处理

现代的 PLC 都具有数学运算、数据传送、转换、排序和查表等功能，可进行数据的采集、分析和处理，同时可通过通信接口将这些数据传送给其他智能装置，如计算机数值控制

(CNC) 设备，进行处理。

#### (5) 通信联网

PLC 的通信包括 PLC 与 PLC、PLC 与上位计算机、PLC 与其他智能设备之间的通信，PLC 系统与通用计算机可直接或通过通信处理单元、通信转换单元相连构成网络，以实现信息的交换，并可构成“集中管理、分散控制”的多级分布式控制系统，满足工厂自动化(FA)系统发展的需要。

## 1.3 可编程控制器的分类

PLC 产品种类繁多，其规格和性能也各不相同。通常根据其结构形式的不同、功能的差异和 I/O 点数的多少等进行大致分类。

### 1.3.1 按结构形式分类

目前从 PLC 的硬件结构形式，可将 PLC 分为整体式、模块式和基本单元加扩展型以及分布式四种基本结构形式，其特点分别如下。

#### (1) 整体式 PLC

整体式 PLC 是一种整体结构、I/O 点数固定的小型 PLC(也称微型 PLC)，如图 1-1 所示。其处理器、存储器、电源、输入/输出接口、通信接口等都安装于基本单元上，I/O 点数不能改变，且无 I/O 扩展模块接口。

主要特点是结构紧凑、体积小、安装简单，适用于 I/O 控制要求固定、点数较少(10~30 点)的机电一体化设备或仪器的控制，特别是在产品批量较大时，可以降低生产成本，提高性能价格比。

作为功能的扩展，此类 PLC 一般可以安装少量的通信接口、显示单元、模拟量输入等微型功能选件，以增加必要的功能。

整体式 PLC 品种、规格较少，比较常用的有 SIEMENS 公司的 S7-200(CPU 221)、日本 MITSUBISHI(三菱)的 FXLS-10/14/20/30 系列等。

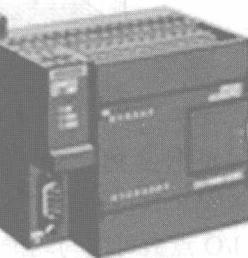


图 1-1 整体式 PLC

#### (2) 模块式 PLC

模块式 PLC 是将 PLC 各组成部分分别做成若干个单独的模块，如 CPU 模块、I/O 模块、电源模块(有的含在 CPU 模块中)以及各种功能模块。模块式 PLC 由框架或基板和各种模块组成。模块装在框架或基板的插座上。这种模块式 PLC 的特点是配置灵活，可根据需要选配不同规模的系统，而且装配方便，便于扩展和维修。大、中型 PLC 一般采用模块式结构。(模块式 PLC 如图 1-2 所示)。

#### (3) 叠装式 PLC

叠装式 PLC(也称为基本单元加扩展型)如图 1-3 所示，叠装式 PLC 是一种由整体结构、I/O 点数固定的基本单元和可选择扩展 I/O 模块构成的小型 PLC。PLC 的处理器、存储器、电源、固定数量的输入/输出接口、通信接口等安装于基本单元上。通过基本单元的扩展接口，可以连接扩展 I/O 模块与功能模块，进行 I/O 点数与控制功能的扩展。

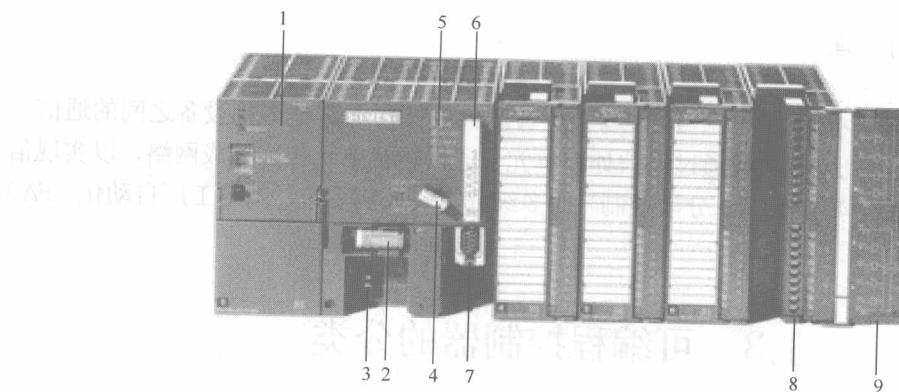


图 1-2 模块式 PLC

1—电源模块；2—电池；3—电源连接端；4—工作模式选择开关；5—状态指示灯；  
6—存储器卡；7—接口；8—连接器；9—盖板

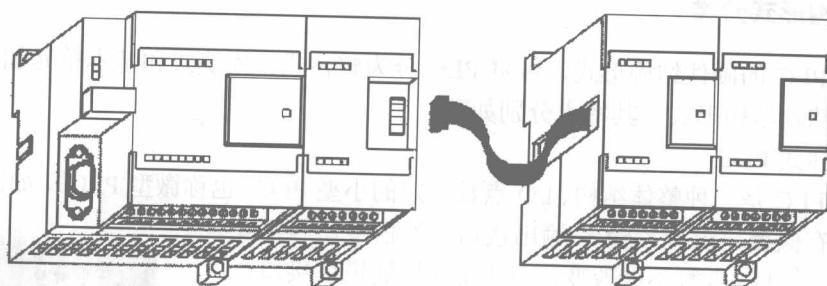


图 1-3 叠装式 PLC

叠装式 PLC 将整体式和模块式的特点相结合，既具有整体式 PLC 结构紧凑、体积小、安装简单，同时又可以根据设备的 I/O 点数与控制要求，增加 I/O 点或功能模块，因此，具有 I/O 点数可变与功能扩展容易的优点，可以灵活适应控制要求的变化。

叠装式 PLC 与模块式 PLC 的主要区别如下。

- ① 叠装式 PLC 的基本单元本身具有集成、固定点数的 I/O 点，基本单元可以独立使用。
- ② 叠装式 PLC 自成单元，不需要安装基板（或机架），因此，在控制要求变化时，可以在原基础上很方便地对 PLC 的配置进行改变。
- ③ 可以使用功能模块。由于基本单元具有扩展接口，因此可以连接其他功能模块。

叠装式 PLC 的最大 I/O 点数通常可以达到 256 点以上；功能模块的规格与品种也较多，有模拟量输入 / 输出、位置控制、温度测量与调节、网络通信等。这类 PLC 在机电一体化产品中的实际用量最大，大部分生产厂家的小型 PLC 都采用了这种结构形式，如 SIEMENS 公司的 S7-200 系列（CPU 222/224/224X/226）、日本 MITSUBISHI（三菱）的 FX1N/FXLNC/FX2N/FX2NC/FX3UC 系列等。

#### （4）分布式 PLC

分布式 PLC 是一种用于大型生产设备或者生产线，实现远程控制的 PLC，一般是通过在 PLC 上增加用于远程控制的“主站模块”实现对远程 I/O 点的控制，如图 1-4 所示。中央控制 PLC 的结构形式原则上无规定的要求，即可以是叠装式 PLC 或者模块式 PLC，但由于功

能、I/O 点数等方面的限制，常见的还是以模块式 PLC 居多。

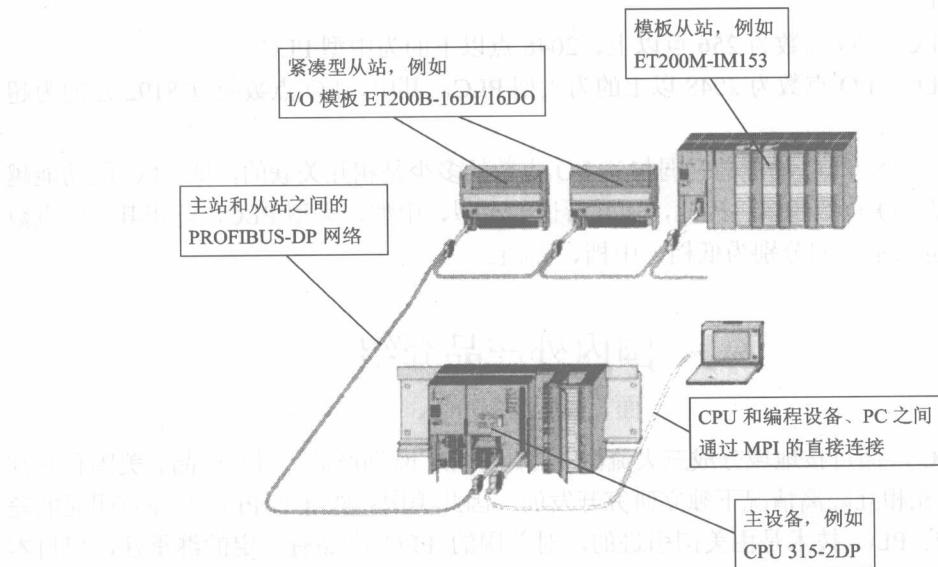


图 1-4 分布式 PLC 的组成示意图

分布式 PLC 的特点是各组成模块可以被安装在不同的工作场所，如可以将 CPU、存储器、显示器等以中央控制（通常称为主站）的形式安装于控制室；将 I/O 模块（通常称为远程 I/O）与功能模块以工作站（通常称从站）的形式安装于生产现场的设备上。

中央控制 PLC（主站）与工作站（从站）之间一般需要通过总线（如 SIEMENS 公司的 PROFIBUS-DP 等）进行连接与通信，因此，它事实上已经构成了简单的 PLC 与功能模块间的网络系统。

### 1.3.2 按功能分类

根据 PLC 所具有的功能不同，可将 PLC 分为低档、中档、高档三类。

① 低档 PLC 具有逻辑运算、定时、计数、移位以及自诊断、监控等基本功能，还可有少量模拟量输入 / 输出、算术运算、数据传送和比较、通信等功能。主要用于逻辑控制、顺序控制或少量模拟量控制的单机控制系统。

② 中档 PLC 除具有低档 PLC 的功能外，还具有较强的模拟量输入 / 输出、算术运算、数据传送和比较、数制转换、远程 I/O、子程序、通信联网等功能。有些还可增设中断控制、PID 控制等功能，适用于复杂控制系统。

③ 高档 PLC 除具有中档机的功能外，还增加了带符号算术运算、矩阵运算、位逻辑运算、平方根运算及其他特殊功能函数的运算、制表及表格传送功能等。高档 PLC 机具有更强的通信联网功能，可用于大规模过程控制或构成分布式网络控制系统，实现工厂自动化。

### 1.3.3 按 I/O 点数分类

根据 PLC 的 I/O 点数的多少，可将 PLC 分为小型、中型和大型三类。

① 小型 PLC I/O 点数为 256 点以下的为小型 PLC。其中，I/O 点数小于 64 点的为超小型或微型 PLC。

② 中型 PLC I/O 点数为 256 点以上、2048 点以下的为中型 PLC。

③ 大型 PLC I/O 点数为 2048 以上的为大型 PLC。其中，I/O 点数超过 8192 点的为超大型 PLC。

在实际中，一般 PLC 功能的强弱与其 I/O 点数的多少是相互关联的，即 PLC 的功能越强，其可配置的 I/O 点数越多。因此，通常所说的小型、中型、大型 PLC，除指其 I/O 点数不同外，同时也表示它们分别为低档、中档、高档。

## 1.4 国内外产品介绍

世界上 PLC 产品可按地域分成三大流派：美国产品、欧洲产品、日本产品。美国和欧洲的 PLC 技术是在相互隔离情况下独立研究开发的，因此美国和欧洲的 PLC 产品有明显的差异性。而日本的 PLC 技术是由美国引进的，对美国的 PLC 产品有一定的继承性，但日本的主推产品定位在小型 PLC 上。美国和欧洲以大、中型 PLC 而闻名，而日本则以小型 PLC 著称。

### 1.4.1 美国产品

美国是 PLC 生产大国，有 100 多家 PLC 厂商，著名的有 A-B 公司、通用电气（GE）公司、莫迪康（MODICON）公司、德州仪器（TI）公司、西屋公司等。其中 A-B 公司是美国最大的 PLC 制造商，其产品约占美国 PLC 市场的一半。

A-B 公司产品规格齐全、种类丰富，其主推的大、中型 PLC 产品是 PLC-5 系列。该系列为模块式结构，CPU 模块为 PLC-5/10、PLC-5/12、PLC-5/15、PLC-5/25 时，属于中型 PLC，I/O 点配置范围为 256~1024 点；当 CPU 模块为 PLC-5/11、PLC-5/20、PLC-5/30、PLC-5/40、PLC-5/60、PLC-5/40L、PLC-5/60L 时，属于大型 PLC，I/O 点最多可配置到 3072 点。该系列中 PLC-5/250 功能最强，最多可配置到 4096 个 I/O 点，具有强大的控制和信息管理功能。大型机 PLC-3 最多可配置到 8096 个 I/O 点。A-B 公司的小型 PLC 产品有 SLC500 系列等。

GE 公司的代表产品是：小型机 GE-1、GE-1/J、GE-1/P 等，除 GE-1/J 外，均采用模块式结构。GE-1 用于开关量控制系统，最多可配置到 112 个 I/O 点。GE-1/J 是更小型化的产品，其 I/O 点最多可配置到 96 点。GE-1/P 是 GE-1 的增强型产品，增加了部分功能指令（数据操作指令）、功能模块（A/D、D/A 等）、远程 I/O 功能等，其 I/O 点最多可配置到 168 点。中型机 GE-III 比 GE-1/P 增加了中断、故障诊断等功能，最多可配置到 400 个 I/O 点。大型机 GE-V 比 GE-III 增加了部分数据处理、表格处理、子程序控制等功能，并具有较强的通信功能，最多可配置到 2048 个 I/O 点。GE-VI/P 最多可配置到 4000 个 I/O 点。

德州仪器（TI）公司的小型 PLC 新产品有 510、520 和 TI100 等，中型 PLC 新产品有 TI300、5TI 等，大型 PLC 产品有 PM550、PM530、PM560、PM565 等系列。除 TI100 和 TI300 无联网功能外，其他 PLC 都可实现通信，构成分布式控制系统。

莫迪康（MODICON）公司有 M84 系列 PLC。其中 M84 是小型机，具有模拟量控制、

与上位机通信功能，最多 I/O 点为 112 点。M484 是中型机，其运算功能较强，可与上位机通信，也可与多台联网，最多可扩展 I/O 点为 512 点。M584 是大型机，其容量大、数据处理和网络能力强，最多可扩展 I/O 点为 8192。M884 增强型中型机，它具有小型机的结构、大型机的控制功能，主机模块配置两个 RS-232C 接口，可方便地进行联网通信。

## 1.4.2 欧洲产品

德国的西门子（SIEMENS）公司、AEG 公司、法国的 TE 公司是欧洲著名的 PLC 制造商。德国的西门子的电子产品以性能精良而久负盛名，在中、大型 PLC 产品领域与美国的 A-B 公司齐名。

西门子 PLC 主要产品是 S5、S7 系列。在 S5 系列中，S5-90U、S-95U 属于微型整体式 PLC；S5-100U 是小型模块式 PLC，最多可配置到 256 个 I/O 点；S5-115U 是中型 PLC，最多可配置到 1024 个 I/O 点；S5-115UH 是中型机，它是由两台 S5-115U 组成的双机冗余系统；S5-155U 为大型机，最多可配置到 4096 个 I/O 点，模拟量可达 300 多路；S5-155H 是大型机，它是由两台 S5-155U 组成的双机冗余系统。而 S7 系列是西门子公司在 S5 系列 PLC 基础上推出的新产品，其性能价格比高，其中 S7-200 系列属于微型 PLC，S7-300 系列属于中、小型 PLC，S7-400 系列属于中高性能的大型 PLC。

## 1.4.3 日本产品

日本的小型 PLC 最具特色，在小型机领域中颇具盛名，某些用欧美的中型机或大型机才能实现的控制，日本的小型机就可以解决，在开发较复杂的控制系统方面明显优于欧美的小型机，所以格外受用户欢迎。日本有许多 PLC 制造商，如三菱、欧姆龙、松下、富士、日立、东芝等，在世界小型 PLC 市场上，日本产品约占有 70% 的份额。

三菱公司的 PLC 是较早进入中国市场的产品。其小型机 F1/F2 系列是 F 系列的升级产品，早期在我国的销量也不小。F1/F2 系列加强了指令系统，增加了特殊功能单元和通信功能，比 F 系列有了更强的控制能力。继 F1/F2 系列之后，20 世纪 80 年代末，三菱公司又推出 FX 系列，在容量、速度、特殊功能、网络功能等方面都有了全面的加强。FX2 系列是在 90 年代开发的整体式大功能小型机，它配有各种通信适配器和特殊功能单元。随后推出了 FX2N 大功能整体式小型机系列，它是 FX2 的换代产品，各种功能都有了全面的提升。近年来还不断推出满足不同要求的微型 PLC，如 FXOS、FX1S、FX0N、FX1N 及 A 系列等产品。

三菱公司的大中型机有 A 系列、QNA 系列、Q 系列，具有丰富的网络功能，I/O 点数可达 8192 点。其中 Q 系列具有超小的体积、丰富的机型、灵活的安装方式、双 CPU 协同处理、多存储器、远程口令等特点，是三菱公司现有 PLC 中最高性能的 PLC。

欧姆龙（OMRON）公司的 PLC 产品，大、中、小、微型规格齐全。微型机以 SP 系列为代表，其体积极小，速度极快。小型机有 P 型、H 型、CPM1A 系列、CPM2A 系列、CPM2C 系列、CQM1 系列等。P 型机现已被性价比更高的 CPM1A 系列所取代，CPM2A/2C、CQM1 系列内置 RS-232C 接口和实时时钟，并且有软 PID 功能，CQM1H 是 CQM1 的升级产品。中型机有 C200H、C200HS、C200HX、C200HG、C200HE、CS1 系列。C200H 是前些年畅销的高性能中型机，具有配置齐全的 I/O 模块、高功能模块以及较强的通信和网络功能。C200HS 是 C200H 的升级产品，指令系统更丰富、网络功能更强。C200HX、C200HG、C200HE 是