

全国高等学校配套教材  
供基础、预防、临床、口腔、法医学类专业用

# 医学物理学 学习指导

第 2 版

主 编 胡新珉  
副主编 王 磊  
吴 杰

 人民卫生出版社

1-42  
2-2

全国高等学校配套教材

供基础、预防、临床、口腔、法医学类专业用

# 医学物理学学习指导

第 2 版

主 编 胡 新 珉

副主编 王 磊 吴 杰

编者 (以姓氏笔画为序)

- |               |              |
|---------------|--------------|
| 王 岚 (哈尔滨医科大学) | 胡新珉 (四川大学)   |
| 王章金 (华中科技大学)  | 盖立平 (大连医科大学) |
| 王 磊 (四川大学)    | 菅 忠 (第四军医大学) |
| 刘筑闻 (首都医科大学)  | 符维娟 (复旦大学)   |
| 吴 杰 (昆明医学院)   | 曾小青 (中南大学)   |
| 李晓原 (中山大学)    | 管靖华 (山东大学)   |
| 屈学民 (第四军医大学)  | 魏 杰 (蚌埠医学院)  |

人民卫生出版社

图书在版编目(CIP)数据

医学物理学学习指导/胡新珉主编.—2版.—北京:  
人民卫生出版社,2004.10  
ISBN 7-117-06437-4

I.医… II.胡… III.医用物理学—医学院校—教材—基础  
教学参考资料 IV.R312

中国版本图书馆CIP数据核字(2004)第096440号

编 者

编 者 姓 名

杰 吴 燕 王 隼 主 编

(北京画学院教授) 参 编

(学大川四) 甄福刚	(学大博医慈济会) 岚 王
(学大津医大) 平立盖	(学大数林中学) 金章王
(学大西华四第) 忠 普	(学大川四) 磊 王
(学大京京) 殷隼齐	(学大医国聘普) 国毅斌
(学大南中) 青小碧	(学大医博医) 杰 吴
(学大京山) 毕毅晋	(学大山中) 甄燕李
(学大西华四第) 另学盟	

医学物理学学习指导

第 2 版

主 编: 胡 新 珉

出版发行: 人民卫生出版社(中继线 67616688)

地 址: (100078)北京市丰台区方庄芳群园3区3号楼

网 址: <http://www.pmph.com>

E-mail: [pmph@pmph.com](mailto:pmph@pmph.com)

印 刷: 北京人卫印刷厂(万通)

经 销: 新华书店

开 本: 787×1092 1/16 印张: 13

字 数: 290千字

版 次: 2002年5月第1版 2004年12月第2版第4次印刷

标准书号: ISBN 7-117-06437-4/R·6438

定 价: 17.00元

版权所有,请勿擅自用本书制作各类出版物,违者必究

(凡属质量问题请与本社发行部联系退换)

## 前 言



《医学物理学》是全国高等医药院校中一门重要的基础理论课程。为了更好地贯彻少而精的原则,让学生能用较少的时间掌握较多的现代医学所需的物理知识,提高学生的自学能力和分析问题、解决问题的能力,我们根据医学物理学课程的基本要求和高等医药院校的实际,编写了《医学物理学学习指导》第2版,与胡新珉主编的全国高等医药院校规划教材《医学物理学》(第六版)配套使用。

本书分章编写,每章均由以下部分组成:本章内容提要;解题指导——典型例题;思考题和习题解答;自我评估题。

“本章内容提要”部分,引导学生复习每章的基本内容;“解题指导——典型例题”部分,则通过典型例题的分析和解算,总结解题的方法,讨论解题技巧,但解题步骤未作统一要求,以便学生根据自己的实际选用;“思考题和习题解答”部分,给出每题的详细参考解答,供学生与自己所作解答对比使用;“自我评估题”部分,只给答案,未给出解算过程,供学生自我评估使用。有人会担心:“既然思考题和习题均给出了详细解答,学生就懒于作习题和思考题了”。这种情况也许会在少数学生身上发生,但要相信绝大多数学生的自觉性,他们是会精心地做每一道思考题和习题的,因为他们深知,学习知识、探求真理的有效途径是自己动手、动脑,实践获真知。

书末附录中,有一些著名物理学家的简介,供学生和教师学习用,我们在学习物理学理论的同时,要追根溯源,学习物理学家“独创”的思维方式和奇特的研究方法。爱因斯坦曾说过:“对真理的追求比真理本身更重要。”

由于编写时间仓促,编者水平有限,书中难免有不妥之处,请读者批评指正。

编 者

2004年4月

## 目 录

第一章	力学基本定律	1
第二章	物体的弹性	19
第三章	流体的运动	25
第四章	振动	33
第五章	波动	42
第六章	相对论基础	51
第七章	分子动理论	64
第八章	热力学基础	76
第九章	静电场	88
第十章	直流电	101
第十一章	稳恒磁场	108
第十二章	电磁感应与电磁波	116
第十三章	波动光学	128
第十四章	几何光学	142
第十五章	量子力学基础	150
第十六章	X 射线	166
第十七章	原子核和放射性	174
第十八章	激光及其医学应用	184
第十九章	核磁共振	188
第二十章	生物非线性动力学简介	194
附录	部分世界著名物理学家简介	198

。五

# 第一章



## 力学基本定律

### 一、本章内容提要

1. 位移 质点在一段时间内位置的改变称为在这段时间内的位移；位移是矢量。
2. 速度 质点的位移与所经历的时间的比值；速度是矢量。
3. 加速度 质点的运动速度随时间的变化率，称为质点在时刻  $t$  的瞬时加速度，简称加速度。
4. 牛顿第一定律 物体(质点)如果不受外力的作用，它将保持原有的静止状态或作匀速直线运动(惯性定律)。
5. 牛顿第二定律 作用在物体上的合外力  $F$  等于物体动量的时间变化率；即  $F = \frac{d(mv)}{dt} = \frac{dP}{dt}$ 。
6. 牛顿第三定律 力总是成对出现的。如果物体 A 以力  $F_A$  作用在物体 B 上，则物体 B 也必然同时以一个等大反向的力  $F_B$  作用在物体 A 上，即  $F_A = -F_B$ 。
7. 量纲 表示物理量如何由基本量组合的式子；量纲可以用来校核等式，也可以定出同一物理量不同单位之间的换算关系。
8. 惯性参考系 适用牛顿运动定律的参考系或牛顿第一定律定义

的参照系;在这个参照系中,一个不受力作用的物体将保持静止或作匀速直线运动。

9. 非惯性系 相对于一个已知惯性系作加速运动的参考系。
10. 功 力在位移方向上的分量与该位移大小的乘积,  $dA = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 。
11. 动能 物体因运动而具有的做功本领,可表示为  $\frac{1}{2}mv^2$ 。
12. 动能定理 质点的动能增量等于合外力对它所作的功。
13. 保守力 力对物体所作的功与物体运动的路径无关,仅由运动物体的始末位置所决定,这样的力叫做保守力。
14. 势能 保守力作功与路径无关,只取决于物体间的始末位置,由相对位置决定的函数称为势能函数。
15. 功能原理 机械能的增量等于外力与非保守内力所作功的代数和。
16. 机械能守恒定律 如果外力和非保守内力做功之和为零,物体系的机械能保持不变。
17. 对称性与对称操作 如果进行一次变动或操作后事物完全复原,则称该事物对所经历的变动或操作具有对称性,而该操作就称为对称操作。
18. 冲量  $\mathbf{F}dt$ ,表示力在时间  $dt$  内的累积量。
19. 动量定理 物体所受合外力的冲量等于物体动量的改变。
20. 动量守恒定律 当系统所受的合外力为零时,系统的总动量保持不变。
21. 碰撞 指两个物体在运动过程中相互靠近,或发生接触时,在相对较短时间内发生强烈相互作用的过程。
22. 弹性碰撞 在碰撞前后两物体总动能没有损失的碰撞。
23. 完全非弹性碰撞 两物体在碰撞后不分离的碰撞。
24. 刚体 如物体在任何力的作用下不改变其形状和大小,就可以把它视为刚体。
25. 定轴转动 转动物体各质元的圆心都在一条固定不动的直线上。
26. 角加速度 单位时间内的角速度的改变量。
27. 转动惯量 刚体转动惯性的量度。  $J = \int r^2 dm = \int r^2 \rho dV$ 。
28. 转动定律 转动物体的角加速度与作用的力矩成正比,与物体的转动惯量成反比。
29. 角动量  $\mathbf{L} = \mathbf{r} \times m\mathbf{v}$
30. 角动量守恒定律 封闭系统中的内力矩不改变系统的总角动量。
31. 旋进 自转轴以角速度  $\Omega$  绕竖直轴转动的现象。

## 二、解题指导——典型例题

【例 1-1】一质点沿半径为  $R$  的圆周按  $S = v_0 t - \frac{1}{2}bt^2$  的规律运动,式中  $v_0, b$  都是正常数。试求:

- (1)  $t$  时刻质点加速度的大小;
- (2)  $t$  为何值时加速度的大小等于  $b$ ;
- (3) 当加速度的大



小为  $b$  时,质点已沿圆周运行了多少圈?

解:(1)根据题意,质点做圆周运动的速率为

$$v = \frac{dS}{dt} = v_0 - bt$$

其加速度的切向分量和法向分量在自然坐标系中分别为

$$a_r = \frac{dv}{dt} = -b$$

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(v_0 - bt)^2}{R}$$

故加速度的大小为

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_r^2} = \frac{\sqrt{R^2 b^2 + (v_0 - bt)^4}}{R}$$

(2)要使加速度的大小为  $b$ ,即

$$\frac{\sqrt{R^2 b^2 + (v_0 - bt)^4}}{R} = b$$

由上式解得

$$t = \frac{v_0}{b}$$

(3)质点在时间  $t$  内运动的位移大小为

$$S = v_0 t - \frac{1}{2} b t^2 = \frac{v_0^2}{2b}$$

质点在时间  $t$  内,沿圆周运行的圈数  $n$  为

$$n = \frac{S}{2\pi R} = \frac{v_0^2}{4\pi R b}$$

答: $t$ 时刻质点加速度的大小为  $\frac{\sqrt{R^2 b^2 + (v_0 - bt)^4}}{R}$ ;  $t = \frac{v_0}{b}$  时加速度的大小等于  $b$ ; 当角

速度的大小为  $b$  时,质点已沿圆周运行了  $\frac{v_0^2}{4\pi R b}$ 。本题属运动学的问题,即通过运动学方程,利用求导得到速度和加速度。

【例 1-2】 有一架飞机由 A 向东飞到 B 处,然后又向西飞回到 A 处,飞机相对空气以不变的速率  $v'$  飞行,空气相对地面的速率为  $u$ , A 到 B 的距离为  $l$ 。在下列三种情况下,试求飞机飞行一个来回所需的时间。

- (1) 空气相对地面静止;
- (2) 空气的速度向东;
- (3) 空气的速度向北。

解:(1)由速度变换定理,则飞机相对地面往返飞行的速度大小均为  $v'$ ,飞机飞一个来回所需的时间为

$$t_1 = t_{AB} + t_{BA} = \frac{l}{v'} + \frac{l}{v'} = \frac{2l}{v'}$$



(2) 由速度变换定理, 飞机相对地面由 A 向东飞到 B 的速度大小为

$$v_{AB} = v' + u$$

飞机相对地面由 B 向西飞到 A 的速度大小为

$$v_{BA} = v' - u$$

飞机飞一个来回所需的时间为

$$t_2 = t_{AB} + t_{BA} = \frac{l}{v' + u} + \frac{l}{v' - u} = \frac{2l}{v'[1 - (u/v')^2]} = \frac{t_1}{1 - (u/v')^2}$$

(3) 当空气的速度  $u$  向北时, 飞机相对地面的飞行速度  $v$  及飞机相对空气的速度  $v'$  与  $u$  间, 由相对运动关系有

$$v = v' + u$$

因此, 飞机相对于地面的飞行速度的大小为

$$v = \sqrt{v'^2 - u^2}$$

飞机飞一个来回所需的时间为

$$t_3 = t_{AB} + t_{BA} = \frac{2l}{v} = \frac{2l}{\sqrt{v'^2 - u^2}} = \frac{t_1}{\sqrt{1 - (u/v')^2}}$$

答: (1) 空气相对地面静止时, 飞机飞行一个来回所需的时间为  $\frac{2l}{v}$ ; (2) 空气的速度向东时, 飞机飞行一个来回所需的时间为  $\frac{t_1}{1 - (u/v')^2}$ ; (3) 空气的速度向北时, 飞机飞行一个来回所需的时间为  $\frac{t_1}{\sqrt{1 - (u/v')^2}}$ 。求解相对运动问题时, 应注意三个问题: 一是运动物体, 二是选取绝对参照系, 三是选取相对参照系。在本题中, 飞机为运动物体, 选取地面为绝对参照系, 空气相对于地面的运动, 选取与空气固定的坐标系为相对参照系。明确这三者之间的关系, 即可由速度变换关系, 方便的求解。

【例 1-3】 如图 1-1 所示, 一根均匀的轻质细绳, 一端拴一质量为  $m$  的小球, 在竖直面内, 绕定点  $O$  做半径为  $R$  的圆周运动。已知  $t=0$  时, 小球在最低点以初速度  $v_0$  运动, 如图所示。试求: (a) 小球速率与位置的关系; (b) 小球在任一点所受绳子的张力与速率的关系。

解: (a) 小球在任一点 B 的受力如图所示, 取自然坐标系

$$\text{切向: } -mg \sin\theta = m \frac{dv}{dt} \quad (1)$$

$$\text{法向: } T - mg \cos\theta = m \frac{v^2}{R} \quad (2)$$

由式(1)

$$-g \sin\theta = \frac{v}{R} \frac{dv}{d\theta}$$

即

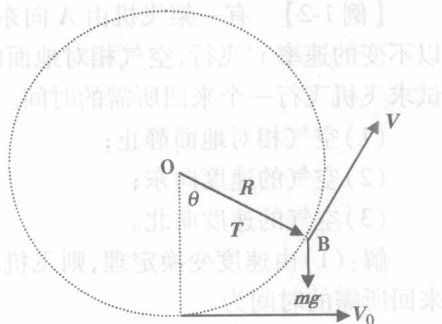


图 1-1 例 1-3 图

$$v dv = -Rg \sin\theta d\theta \quad (3)$$

对式(3)积分,并由已知条件  $\theta=0^\circ$  时,  $v=v_0$  得

$$v^2 = v_0^2 - 2gR(1 - \cos\theta) \quad (4)$$

(b)由式(4)得

$$g \cos\theta = g + \frac{v^2 - v_0^2}{2R}$$

代入式(2)得

$$T = mg + \frac{m(3v^2 - v_0^2)}{2R}$$

答:(a)小球速率与位置的关系是  $v^2 = v_0^2 - 2gR(1 - \cos\theta)$ ; (b)小球在任一点所受绳子的张力与速率的关系是  $T = mg + \frac{m(3v^2 - v_0^2)}{2R}$ 。本题在于加强对牛顿运动定律瞬时性的理解。解题时为了方便,有时需做变量带换,如  $\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \omega \frac{dv}{d\theta} = \frac{v}{R} \frac{dv}{d\theta}$  等。

【例1-4】如图1-2(a)所示,一质量为  $2\text{kg}$  的物体以  $3.0\text{m} \cdot \text{s}^{-1}$  的初速率从斜面上 A 点滑下,物体与斜面之间的摩擦力为  $6.2\text{N}$ 。物体到 B 点时,开始压缩弹簧,当弹簧被压缩了  $0.2\text{m}$  后,物体停止运动,然后又被弹送回去。已知斜面的倾角为  $30^\circ$ , AB 间距离为  $5.0\text{m}$ ,弹簧一端固定在斜面上,处于自然长度时,其另一端位于 B 点,弹簧的质量不计。试求弹簧的劲度系数和物体被弹回后所能达到的最大高度( $g$  取  $10\text{m} \cdot \text{s}^{-2}$ )。

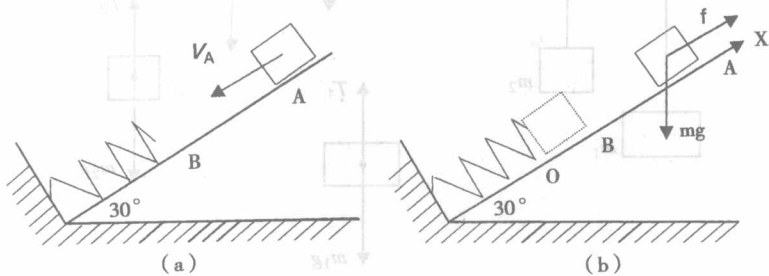


图1-2 例1-4图

解:物体受力如图(b)所示。选择 O 点为重力势能零点,选择 B 点为弹力势能零点。物体由点 A 运动到点 O,由功能原理,有

$$-fx_A = \frac{1}{2}kx_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 - mgx_A \sin\theta$$

由此可得弹簧的劲度系数为

$$\begin{aligned} k &= \frac{mv_A^2 + 2mgx_A \sin\theta - 2fx_A}{x_B^2} \\ &= \frac{2 \times 3.0^2 + 2 \times 2 \times 10 \times 5.2 \times \sin 30^\circ - 2 \times 6.2 \times 5.2}{0.2^2} \\ &= 1.438 \times 10^3 \text{ (N/m)} \end{aligned}$$

当物体被弹回时,设物体到达最大高度的坐标为  $x$ ,则物体由点 O 运动至最高点,由

功能原理,得

$$-fx = mgx \sin\theta - \frac{1}{2}kx_B^2$$

解得

$$x = \frac{kx_B^2}{2(mg \sin\theta + f)} = \frac{1.4 \times 10^3 \times 0.2^2}{2 \times (2 \times 10 \times \frac{1}{2} + 6.2)} = 1.728 \text{ (m)}$$

物体被弹回的最大高度为

$$h_m = x \sin\theta = 0.86 \text{ (m)}$$

答:弹簧的劲度系数和物体被弹回后所能达到的最大高度  $h_m = x \sin\theta = 0.86 \text{ (m)}$ 。由于本题不涉及时间,故可利用动能定理或功能原理求解。物体所受的4个力,支持力不做功,重力和弹性力是保守力,势能零点可依题意灵活选取。

【例 1-5】如图 1-3 所示,一轻绳跨过一轴承光滑的定滑轮,绳的两端分别悬有质量为  $m_1$  和  $m_2$  的物体 ( $m_1 < m_2$ )。滑轮可视为均匀圆盘,质量为  $m$ ,半径为  $r$ 。绳与滑轮无相对滑动。试求物体的加速度、滑轮的角加速度和绳中的张力。

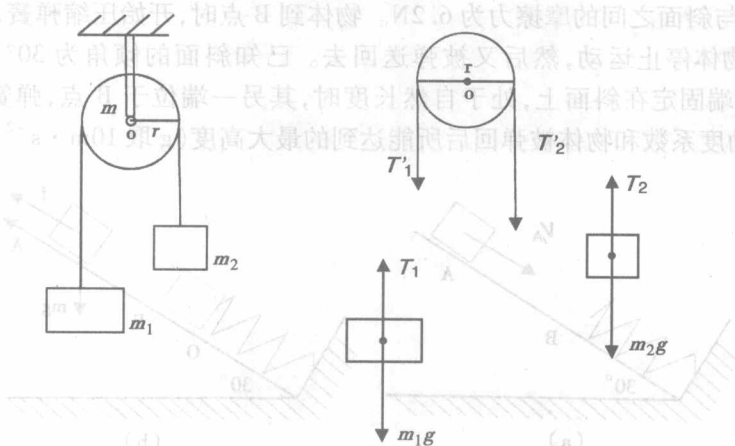


图 1-3 例 1-5 图

解:根据题意,滑轮的质量不能忽略,必须考虑滑轮绕定轴的转动。分别取滑轮、 $m_1$  和  $m_2$  为研究对象,它们的受力如图所示。因  $m_2 > m_1$ ,  $m_1$  的加速度  $a_1$  方向向上,  $m_2$  的加速度  $a_2$  方向向下,且  $a_1 = a_2 = a$ 。设滑轮的角加速度为  $\beta$ ,对  $m_1$  和  $m_2$  应用牛顿第二定律,对滑轮应用转动定律,可列出下列方程

$$T_1 - m_1g = m_1a$$

$$m_2g - T_2 = m_2a$$

$$T_2r - T_1r = J\beta$$

由于绳和滑轮无相对滑动,故轮边缘上质点的切向加速度和  $m_1$ 、 $m_2$  的加速度大小相等。它们与角加速度  $\beta$  的关系是

$$a = r\beta$$

又  $T'_1 = T_1, T'_2 = T_2, J = \frac{1}{2}mr^2$ , 将四个方程联立求解, 得

$$a = \frac{(m_2 - m_1)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}$$

$$\beta = \frac{(m_2 - m_1)g}{(m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m)r}$$

$$T_1 = \frac{m_1(2m_2 + \frac{1}{2}m)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}$$

$$T_2 = \frac{m_2(2m_1 + \frac{1}{2}m)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}$$

答: 物体的加速度  $\frac{(m_2 - m_1)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}$ , 滑轮的角加速度  $\frac{(m_2 - m_1)g}{(m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m)r}$  和绳中的张力  $T_1 = \frac{m_1(2m_2 + \frac{1}{2}m)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}, T_2 = \frac{m_2(2m_1 + \frac{1}{2}m)g}{m_1 + m_2 + \frac{1}{2}m}$ 。当滑轮的质量不能忽略时, 对滑轮的转动应用转动定律。

【例 1-6】 如图 1-4 所示, 质量为  $M$ 、长为  $l$  的均匀细直棒, 可绕棒的一端且垂直于棒的水平轴  $O$  无摩擦的转动, 棒原来静止在平衡位置上。现有一质量为  $m$  的弹性小球飞来, 正好在棒的下端与棒垂直相撞。相撞后, 使棒从平衡位置摆动到  $\theta = 30^\circ$  的最高处, 如图所示。(1) 设碰撞为完全弹性碰撞, 计算小球碰前  $v_0$  的大小; (2) 相撞时, 小球受到多大的冲量。

解: 小球碰前的速度为  $v_0$ , 棒经小球碰撞后得到的角速度为  $\omega$ , 碰后小球的速度变为  $v$ 。按题意, 小球和棒做完全弹性碰撞, 所以, 碰撞过程遵从角动量守恒定律和机械能守恒定律, 可列方程如下:

$$mv_0l = J\omega + mv \quad (1)$$

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}J\omega^2 + \frac{1}{2}mv^2 \quad (2)$$

碰撞后, 棒从竖直位置上摆到最大角度  $\theta = 30^\circ$ , 按机械能守恒定律可列式:

$$\frac{1}{2}J\omega^2 = \frac{1}{2}Mgl(1 - \cos 30^\circ) \quad (3)$$

由(3)式得

$$\omega = \left[ \frac{Mgl}{J}(1 - \cos 30^\circ) \right]^{\frac{1}{2}} = \left[ \frac{3g}{l} \left( 1 - \frac{\sqrt{3}}{2} \right) \right]^{\frac{1}{2}}$$

由(1)式得

$$v = v_0 - \frac{J\omega}{ml}$$

由(2)式得

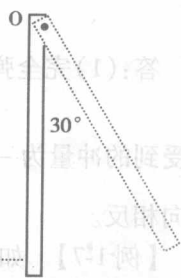


图 1-4 例 1-6 图

$$v^2 = v_0^2 - \frac{J}{m} \omega^2$$

所以

$$\left(v_0 - \frac{J\omega}{ml}\right)^2 = v_0^2 - \frac{J}{m} \omega^2$$

求得

$$v_0 = \frac{l\omega}{2} \left(1 + \frac{J}{ml^2}\right) = \frac{l}{2} \left(1 + \frac{1}{3} \frac{M}{m}\right) \omega = \frac{\sqrt{6(2-\sqrt{3})}}{12} \frac{3m+M}{m} \sqrt{gl}$$

相碰时小球受到的冲量为

$$\int F dt = \Delta mv = mv - mv_0$$

由(1)式求得

$$\begin{aligned} \int F dt &= mv - mv_0 = -\frac{J\omega}{l} = -\frac{1}{3} M l \omega \\ &= -\frac{\sqrt{6(2-\sqrt{3})} M}{6} \sqrt{gl} \end{aligned}$$

答:(1)完全弹性碰撞时,小球碰前的速度为  $\frac{\sqrt{6(2-\sqrt{3})}}{12} \frac{3m+M}{m} \sqrt{gl}$ ; (2)相撞时,小球受到的冲量为  $-\frac{\sqrt{6(2-\sqrt{3})} M}{6} \sqrt{gl}$ 。负号表明小球所受冲量的方向与小球碰前的速度方向相反。

【例 1-7】如图 1-5 所示,质量分别为  $m_1, m_2$  的两木块与劲度系数为  $k$  的弹簧相连,静止地放在光滑地面上,质量为  $m$  的子弹以水平初速  $v_0$  射入木块  $m_1$ ,设子弹射入过程的时间极短,试求(1)弹簧的最大压缩长度;(2)木块  $m_2$  相对地面的最大速度和最小速度。



图 1-5 例 1-7 图

解:在  $m$  和  $m_2$  相碰过程中动量守恒。碰撞后,由  $(m+m_1), m_2$  和弹簧组成的系统机械能守恒、动量守恒。系统的总机械能和总动量就是碰撞后  $(m+m_1)$  的初始动能和初始动量。

最大压缩时,  $(m+m_1)$  与  $m_2$  的速度相同,相应的弹性势能与动能之和等于总机械能,相应的动量等于总动量,可以求得最大压缩比。

系统的弹性势能为零时,  $m_2$  与  $(m+m_1)$  具有最大动能,即  $m_2$  具有最大或最小速度,相应的总机械能和总动量仍不变,由此可以求得最大速度和最小速度。

选择质心参照系,利用质心参照系中,碰撞后的机械能守恒及总动量为零来求解。在质心系中,最大压缩相应为零,而  $m_2$  具有最大、最小速度时弹性势能为零。

取地面参照系,  $m$  与  $m_1$  碰撞前、后动量守恒

$$mv_0 = (m+m_1)v_{10} \tag{1}$$

取  $(m+m_1)$  与  $m_2$  组成的物体系,碰撞后物体系的机械能守恒、动量守恒,总机械能为碰撞后  $(m+m_1)$  的初始动能,为  $\frac{1}{2}(m+m_1)v_{10}^2$ ,总动量为  $mv_0 = (m+m_1)v_{10}$ 。

当弹簧达到最大压缩长度  $x$  时,  $(m + m_1)$  与  $m_2$  的速度相同, 设  $v$ , 由机械能守恒得

$$\frac{1}{2}(m + m_1)v_{10}^2 = \frac{1}{2}(m + m_1 + m_2)v^2 + \frac{1}{2}kx^2 \quad (2)$$

由动量守恒得

$$mv_0 = (m + m_1 + m_2)v \quad (3)$$

(1)、(2)、(3) 连立, 可得

$$x = mv_0 \sqrt{\frac{m_2}{(m + m_1)(m + m_1 + m_2)k}}$$

弹性势能为零时, 设  $(m + m_1)$  和  $m_2$  的速度分别为  $v_1$  和  $v_2$ , 则  $v_2$  将是  $m_2$  的最大或最小速度。

$$\frac{1}{2}(m + m_1 + m_2)v_{10}^2 = \frac{1}{2}(m + m_1)v_1^2 + \frac{1}{2}m_2v_2^2 \quad (4)$$

由动量守恒

$$mv_0 = (m + m_1)v_1 + m_2v_2 \quad (5)$$

(1)、(4)、(5) 连立, 可得

$$v_2 = \begin{cases} 0 \\ \frac{2mv_0}{m + m_1 + m_2} \end{cases}$$

这就是最小速度和最大速度。

答: (1) 弹簧的最大压缩长度为  $x = mv_0 \sqrt{\frac{m_2}{(m + m_1)(m + m_1 + m_2)k}}$ ; (2) 木块  $m_2$  相对地面的最大速度为  $\frac{2mv_0}{m + m_1 + m_2}$ , 最小速度为 0。在碰撞前后, 系统的动量、机械能均守恒。

【例 1-8】如图 1-6 所示, 一根质量为  $m$ , 长为  $2l$  的均匀细棒, 可以在竖直平面内绕通过其中心的光滑水平轴  $oo'$  转动。开始时细棒静止在水平位置, 如图所示。一质量为  $m_1$  的小球, 以速度  $u$  垂直落到棒的端点, 小球与棒做完全弹性碰撞。试求碰撞后, 小球的回跳速率  $v$  以及棒的角速率  $\omega$  各为多少。

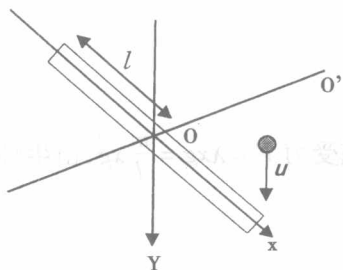


图 1-6 例 1-8 图

解: 将棒和小球视为一研究系统。系统所受的外力有: 小球的重力  $m_1g$ , 棒的重力  $mg$ 。碰撞力矩远大于小球所受重力矩, 所以小球重力对轴力矩可忽略。

根据以上分析, 可以认为系统满足角动量守恒条件。因为碰撞前棒处于静止状态, 所以碰前系统的角动量大小为  $m_1ul$ , 碰后, 小球以速率  $v$  回跳, 其角动量大小为  $m_1vl$ ; 棒获角速度  $\omega$ , 棒的角动量是  $\frac{1}{12}m(2l)^2\omega^2 = \frac{1}{3}ml^2\omega^2$ 。所以, 碰后系统的角动量是  $lm_1v + \frac{1}{3}$

$ml^2\omega^2$ 。由于角动量守恒, 故有

$$lm_1 u = lm_1 v + \frac{1}{3} ml^2 \omega \quad (1)$$

取碰前小球运动的方向为正, 即  $u > 0$ , 那么, 碰后小球回跳,  $v$  与  $u$  的方向相反, 故  $v < 0$ 。又因为是完全弹性碰撞, 碰撞前后系统的动能守恒, 即

$$\frac{1}{2} m_1 u^2 = \frac{1}{2} m_1 v^2 + \frac{1}{2} \left( \frac{1}{3} ml^2 \right) \omega^2 \quad (2)$$

将式(1)和式(2)联立, 解得

$$v = \frac{3m_1 - m}{3m_1 + m} u; \quad \omega = \frac{6m_1 u}{(3m_1 + m)l}$$

答: 碰撞后, 小球的回跳速率为  $\frac{3m_1 - m}{3m_1 + m} u$ , 棒的角速率为  $\frac{6m_1 u}{(3m_1 + m)l}$ 。小球与刚体相碰, 系统的动量不守恒, 而系统的角动量守恒。

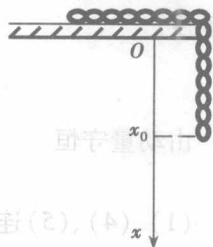


图 1-7 例 1-9 图

【例 1-9】如图 1-7 所示, 在水平桌面上有一孔, 绳子的一部分放在桌面下, 另一部分经孔下垂。设不可伸长, 均匀柔软, 全长为  $l$ , 下垂长度为  $x_0$ , 从静止开始下落。设摩擦可忽略。试求下落过程中, 绳子速度随下落长度变化的规律。

解: 解法一 取绳与地球组成的物体系统。取  $x$  坐标竖直向下, 原点  $O$  在桌面上, 规定该处的重力势能  $E_p = 0$ 。设绳子的线密度为  $\lambda$ , 总质量为  $m = \lambda l$ 。

当绳下端在  $x_0$  处开始下落时, 动能为零, 重力势能为

$$- \int_0^{x_0} mg \cdot dx = - \int_0^{x_0} \lambda x g dx = - \frac{\lambda}{2} g x_0^2$$

当绳下端落到任意处  $x$  时,  $E_k = \frac{1}{2} m v^2$ ,  $E_p = - \lambda x \cdot \frac{x}{2} g = - \frac{\lambda}{2} g x^2$

下落过程中, 物体系统机械能守恒, 故

$$- \frac{1}{2} g x_0^2 = \frac{1}{2} m v^2 - \frac{1}{2} g x^2$$

所以  $v$  与  $x$  的变化规律为

$$v = \sqrt{\frac{g}{l} (x^2 - x_0^2)}$$

解法二 当绳下端在任意位置  $x$  处时, 在竖直方向绳受力  $F = \lambda x g = \frac{m}{l} x g$ , 由牛顿第二定律

$$m \frac{dv}{dt} = \frac{m}{l} g x$$

利用  $\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx}$ , 把上式改写成

$$v dv = \frac{g}{l} x dx$$

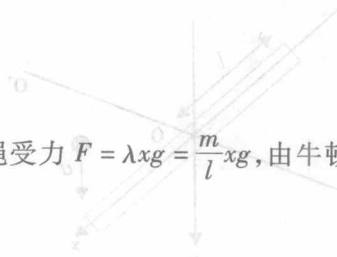


图 8-1 例 1-9 图



积分得

$$v^2 = \frac{g}{l}x^2 + C$$

当  $x = x_0$  时,  $v = 0$ , 故可得

$$C = -\frac{g}{l}x_0^2$$

代入得

$$v = \sqrt{\frac{g}{l}(x^2 - x_0^2)}$$

答: 子速度随下落长度变化的规律为  $v = \sqrt{\frac{g}{l}(x^2 - x_0^2)}$ 。以绳子和地球为物体系, 系统所受的外力为桌面所施加的支持力, 在绳子运动过程中, 支持力不作功, 故系统的机械能守恒。据此可直接解出速度与绳下端位置间的关系, 也可根据牛顿第二定律通过积分运算直接求解。

### 三、思考题和习题解答

#### 1-1 回答下列问题

- (1) 位移和路程有何区别?
- (2) 速度和速率有何区别?
- (3) 瞬时速度和平均速度的区别和联系是什么?
- (4) 物体能否有一个不变的速率而仍有一变化的速度?
- (5) 速度为零的时刻, 加速度是否一定为零? 加速度为零的时刻, 速度是否一定为零?
- (6) 当物体具有大小、方向不变的加速度时, 物体的速度方向能否有改变?

答:

(1) 两者概念不同。由初始位置引向终点位置的有向线段, 称为位移。路程是质点沿轨迹运动所经路径的长度。前者为矢量, 后者为标量。

(2) 速度是位移对时间的一阶导数, 速率是路程对时间的一阶导数。前者为矢量, 后者为标量。

(3) 当  $\Delta t \rightarrow 0$  时, 平均速度的极限叫做质点在  $t$  时刻的瞬时速度。

$$\mathbf{V} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \bar{\mathbf{V}} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}$$

(4) 可以。速度为一矢量, 不论大小(速率)和方向哪一个变化, 速度都不为恒量。匀速率圆周运动, 速率不变, 但运动方向在变, 故速度在变。

(5) 不一定, 因为加速度是速度对时间的一阶导数, 速度为零的时刻, 加速度可以不为零, 如自由落体运动, 初速为零, 加速度为重力加速度  $g$ 。

(6) 可以, 如斜抛运动, 物体的加速度始终为  $g$ , 但物体的运动速度不同时刻不一样。

#### 1-2 回答下列问题

- (1) 物体受到几个力的作用,是否一定产生加速度?
- (2) 物体速度很大,所受到的合外力是否也很大?
- (3) 物体的运动方向和合外力方向是否一定相同?
- (4) 物体运动的速率不变,所受合外力是否为零?

答:

- (1) 不一定,物体虽受几个力作用,但这几个力的合力为零,则该物体的加速度为零。
- (2) 不一定,物体的速度与物体所受合外力没有关系,如一个作高速匀速直线运动的物体,速度很大,但所受的合外力为零。
- (3) 不一定,物体的加速度方向与合外力方向一致,运动方向与合外力方向没有关系,如一物体作匀速率圆周运动,物体所受的合外力方向指向圆心,但运动方向沿圆的轨迹的切线方向。
- (4) 不一定,如匀速率圆周运动,速率不变,但合外力不为零。

**1-3** 炮弹以一定的仰角射出,它的轨迹是一条抛物线。设当它到达最高点时,不料发生爆炸,分裂成质量相等的两块碎片,其中一块在爆炸的影响下沿着原来的轨迹返回到出发点。问:

- (1) 另一块碎片将沿怎样的方向飞出去? 能否达到预定的地点?
- (2) 到达地面时两者的速率是否相同?
- (3) 两者能否同时到达地面?

答:

- (1) 另一块将继续沿抛物线运动。不能达到预定的地点,因水平方向的分速度比爆炸前大,故着落点较预定的地点远。
- (2) 不相同。
- (3) 能同时到达地面。

**1-4** 根据动量原理可知 力在时间过程中的累积效应,引起动量的改变。根据功能原理可知:力的空间累积引起动能的改变。

- (1) 如果物体受合外力作用了一段时间(即受到合外力的冲量作用),动量发生了改变,那么,是否一定会引起物体动能的改变?
- (2) 如果物体受合外力作用,并且在力作用的方向上有了位移(即合外力对物体作了功),使物体的动能发生了变化,是否一定会引起物体动量的改变?

答:

- (1) 不一定,如合外力与物体的运动方向始终相互垂直,合外力的冲量不为零,但不 对物体作功,所以动能保持不变,如做匀速率圆周运动的物体就是这样。
- (2) 一定,因物体所受合外力不为零,且力对物体作功的同时,一定就有时间的积累,则引起物体动量的改变。

**1-5** 一质点做半径为  $R$  的圆周运动,其速率  $v = b - ct$ ,  $b$ 、 $c$  均为正的常量,试求:

- (1) 任意时刻质点的加速度的大小和方向;
- (2) 速度为零时质点绕圆周运动了多少圈?